

**«ИНФОРКОМ»**

**ПЕРСОНАЛЬНЫЙ КОМПЬЮТЕР**

**«ZX – SPECTRUM»**

**Динамическая графика**

**Москва – 1995**

<< ИНФОРКОМ >>

ПЕРСОНАЛЬНЫЙ КОМПЬЮТЕР

<<ЭХ-SPECTRUM>>

Динамическая графика

Москва - 1995

Книга является третьей частью четырехтомной серии, посвященной вопросам исполнения графики на персональном компьютере Spectrum. Рассмотрены вопросы анимации изображений в растровой и векторной графике. Приведены практические приемы и полезные советы для тех, кто занимается разработкой компьютерных игр.

---

---

### К читателю!

Уважаемый читатель! В Ваших руках книга, посвященная динамической графике компьютера ZX-Spectrum. Это третий том нашей графической серии.

Широкое распространение компьютера ZX-Spectrum по просторам России, Украины, Белоруссии, республик Прибалтики и других, вызвало вполне естественное желание многих способных программистов писать для него программы. Наличие миллионов экземпляров этой домашней ЭВМ на руках у пользователей делает вполне осмысленной и рентабельной самостоятельную разработку игровых, обучающих и прикладных программ. Хорошие программы отечественных авторов уже сейчас могут расходиться тиражами от нескольких сотен и даже до нескольких тысяч экземпляров. И в наших республиках уже сложились авторские коллективы, работающие над программным обеспечением не просто ради интереса, но и с коммерческим успехом.

Одно из основных требований к хорошей коммерческой программе - это привлекательная графика. Встречают, как известно, "по одежке" и только провожают "по уму". Вот и получается, что сколь бы ни была умна и содержательна Ваша программа, ей надо делать "красивую одежку", то есть использовать в ней приемы и методы работы с графикой. Этому и посвящены книги нашего четырехтомного сериала.

В первом томе ("Элементарная графика") мы рассказали о том, как исполняется графика на экране из БЕЙСИКА и из машинного кода. Мы показали, что основная задача, стоящая перед программистом - найти соответствие между адресом в экранной памяти компьютера и координатами изображения на экране. Мы рассказали о том, как это делается с использованием стандартных процедур ПЗУ или с помощью собственных процедур.

Опираясь на эти сведения, как на базовые, во втором томе серии ("Прикладная графика") мы привели массу полезных советов, приемов и примеров по тому, как исполняется плоская и трехмерная графика в программах.

"Динамическая графика" - наиболее сложная часть работы. Здесь необходимо не просто уметь создавать изображения на экране, но и изменять их и перемещать. Все это должно делаться быстро и требует безусловно хорошего знания машинного кода и навыков в написании процедур на АССЕМБЛЕРЕ. Если Вы пока этим не обладаете, Вам целесообразно приобрести и прочитать первые две книги серии.

Все, что касается графики "Спектрума", невозможно изложить ни в какой книге, как бы велика она ни была. При подготовке этого издания мы стояли также и перед проблемой необходимого "упрощения" материала до минимально возможного уровня и, естественно, многое при этом потеряли. Компенсировать нехватку информации по тем или иным вопросам Вы всегда можете, если будете читать наше регулярное периодическое издание "ZX-РЕВЮ", которое выходит с 1991 года с периодичностью 6 раз в год.

И последнее. Знание машинного кода, в отличие от БЕЙСИКА, не может прийти само по себе. Для этого надо иметь информацию и самому начинать экспериментировать с разными командами. Если Вы только собираетесь этим заниматься, Вам может быть непонятной большая часть этой книги. Но не пугайтесь. У нас есть книга "Программирование в машинных кодах", по которой уже десятки тысяч человек самостоятельно, без учителей и курсов освоили машинный код и АССЕМБЛЕР Z80. Наши читатели называют ее "Библией для Синклеристов".

Все, что Вам может потребоваться в работе, изучении, освоении новых материалов, Вы всегда можете приобрести у нас. Практика нашей работы организована так, что мы постоянно печатаем все свои труды. "Программирование в машинных кодах", например, уже выдержало более 5-ти переизданий, "Элементарная графика" - три и т.д.

Обращайтесь. Все, что нами сделано за более чем пять лет работы, всегда в Вашем распоряжении.

Ваш "Информком".

Адрес для обращений: 121019, Москва, а/я 16, "Информком"

---

К ЧИТАТЕЛЮ.....	3
СОДЕРЖАНИЕ.....	5
1. ВВЕДЕНИЕ.....	7
2. АНИМАЦИЯ В РАСТРОВОЙ ГРАФИКЕ.....	14
2.1 Анимация переднего плана. Спрайты.....	14
2.1.1. Создание спрайтов.....	15
2.1.2. Формат спрайта.....	18
2.1.3. Печать спрайта.....	19
2.1.4. Перемещение спрайтов.....	28
2.1.5. Управление спрайтами от клавиатуры с использованием прерываний 2-го рода.....	50
2.1.6. Перемещение спрайтов двойной ширины.....	60
2.1.7. Перемещение спрайтов двойной высоты.....	67
2.1.8. Полная анимация спрайтов.....	74
2.1.9. Некоторые рекомендации.....	85
2.2 Анимация заднего плана. Окна.....	89
2.2.1. Горизонтальный скроллинг экрана.....	89
2.2.2. Вертикальный скроллинг экрана.....	94
2.2.3. Движение спрайта в окне.....	101
2.2.4. Управление окном от прерываний 2-го рода.....	122
3. АНИМАЦИЯ В ВЕКТОРНОЙ ГРАФИКЕ.....	136
3.1 Вместо вступления.....	136
3.2 Системы координат.....	139
3.2.1. Основная задача векторной графики.....	139
3.2.2. Плоские системы координат.....	141
3.2.3. Пространственные системы координат.....	143
3.3 Координатные преобразования.....	146
3.3.1. Пересчет координат между системами.....	146
3.3.2. Преобразования координат внутри системы.....	148

---

3.4 Представление геометрических объектов в памяти компьютера.....	153
3.4.1. Представление точки.....	153
3.4.2. Представление отрезка.....	154
3.4.3. Представление плоской фигуры.....	154
3.4.4. Представление объемных тел.....	157
3.5 Плоское преобразование.....	159
3.6 Проблема линий невидимого контура.....	162
3.7 Полезные приемы.....	170
3.8 Изображение затененных поверхностей.....	174
3.9 Самый общий подход к изображению линий невидимого контура.....	177
4. ПОЛЕЗНЫЕ СОВЕТЫ.....	180
ПРИЛОЖЕНИЕ. Образцы шаблонов спрайтов для самостоятельного набора.....	188

## 1. ВВЕДЕНИЕ

Анимация - это тот прием, с помощью которого в компьютерные игры вдыхается жизнь. Возможность компьютера создавать, хранить, изображать на экране и перемещать изображения едва ли не стала наиболее популярной чертой персональных ЭВМ.

Термин "компьютерная графика" для разных людей может означать различные вещи, но обычно под ним понимается именно создание изменяющихся изображений. Для бизнесмена понятие "компьютерная графика" может заключать в себе изображение графиков, диаграмм, гистограмм и других видов визуального отображения финансовой и деловой информации. Диспетчер на железной дороге, может быть удовлетворен в качестве "компьютерной графики" мигающими квадратиками на дисплее, изображающими приближающиеся составы, а для курсанта летного училища за понятием "компьютерная графика" скрываются авиатренажеры, способные как можно более реалистично имитировать все этапы полета от взлета до посадки с непрерывно меняющимися видами из окна пилотской кабины. Еще более широкий смысл в понятие "компьютерная графика" вкладывают те, кто имеет дело с системами автоматизированного проектирования, например при разработке дизайна легковых автомобилей.

В значительной степени "компьютерная графика" может быть статичной, когда неподвижные изображения, отражающие необходимую информацию, выдаются на экран по требованию пользователя, но в тех случаях, когда нужно максимальное приближение к действительности, когда нужно создать пользователю эффект присутствия и сопричастности, когда нужно вдохнуть элемент реальной жизни в программу, на арену выходит анимация изображений.

Искусство анимации (а это именно искусство) появилось задолго до появления компьютеров. Наиболее известно оно по мульт-



типичным фильмам, которыми наслаждаются миллиарды людей. Попробуем вдуматься в то, какой огромный труд, вдохновенный талант и практический опыт стоят за каждой минутой одного мультфильма. Ведь в каждую секунду на экране изображаются двадцать четыре кадра, а каждый кадр - это отдельное изображение, показывающее различные стадии движения анимацируемого объекта. Не требуется больших способностей в арифметике, чтобы подсчитать, сколько труда вкладывают художники в один десятиминутный мультфильм.

Мультфильм - это пример рисованной анимации. Художник готовит серию отдельных изображений, которые будучи засняты на пленку в нужной последовательности, создают впечатление движущегося объекта. Но существуют и другие приемы анимации, при которых эффекта движения объекта не возникает, тем не менее, это тоже анимация. Например, в кукольной мультипликации часто применяют такой прием, когда камера как бы показывает объект с разных сторон. Обратите внимание на то, что сам объект остается неподвижным, но, тем не менее, это тоже анимация. Нередко применяют "наплыв", когда камера как бы "наезжает" на неподвижный объект и он увеличивается на экране, при этом могут проявляться новые его детали, и это тоже анимация. Так что, как видите, в анимации можно управлять не только изменением формы и местоположения объекта, можно управлять и камерой, которая этот объект снимает.

И, кстати сказать, именно эта техника позволяет наиболее полно использовать вычислительные способности компьютеров и именно здесь в максимальной степени компьютеры могут помочь художникам-аниматорам, освободив их от рутинной работы многократного перерисовывания один раз созданного изображения.

Художники-аниматоры, работающие в киноиндустрии - это очень квалифицированные люди, успех которых во многом зависит не только от художественного дара, но и еще от двух факторов, которые освоены многими поколениями мультипликаторов, но, тем не менее, требуют многочисленных проб и ошибок и огромного

практического опыта.

Первый фактор - это соблюдение режима реального времени. Имеется в виду, что последовательность кадров, изображающих отдельные элементы движения, должна быть продумана так, чтобы движущиеся объекты на экране перемещались с реальной скоростью.

Второй фактор - натуралистичность. Это означает, что движущиеся объекты должны подчиняться элементарным законам физики, описывающим движение объектов, и, в частности, закону всемирного тяготения.

Здесь также на помощь может прийти компьютер, поскольку трудный путь проб и ошибок легче проходит в компьютерном эксперименте.

Итак, компьютер может найти самое широкое применение в киноиндустрии, и это применение уже началось. Многие, наверное, видели захватывающие кадры межзвездных битв в киноэпопее Стивена Спилберга "Звездные Войны", в подготовку которых вложен труд многих сотен программистов. Уже появились и первые мультипликационные фильмы, подготовленные полностью с помощью компьютера, но нас сейчас интересует несколько другой вопрос. Не использование компьютеров в киноиндустрии, а программные приемы, с помощью которых достигается анимация изображений - вот основная тема этой книги.

Вернемся к компьютерной графике. В предыдущих книгах нашей серии "Элементарная графика" и "Прикладная графика" мы позволили себе высказать соображение, что для "Спектрума" можно выделить три основных вида графики - растровую графику, векторную графику и блочную графику. В основу такой классификации положено не то, как выглядит экран при том или ином методе, а то, какие программистские приемы при этом задействованы.

Анимация включает в себя три основных этапа - подготовку изображения, переработку изображения и печать изображения. Пол

готовливается изображение с помощью утилитных программ типа графических редакторов или с помощью специально для этого написанных процедур. Вопросы печати изображения на экране мы рассмотрели для всех трех видов графики в предыдущей книге, а в данной книге остановимся на втором этапе - переработке изображения.

Блочная графика предполагает печать из БЕЙСИКА по команде PRINT AT или из машинного кода по команде RST 10H. При этом печатаемые символы (а они могут быть заданы пользователем в виде графических примитивов) могут сами по себе представлять некоторые графические образы, а могут и входить составной частью в более крупные изображения. Нижеприведенная БЕЙСИК-программа демонстрирует принципы анимации на блочной графике и она достаточно показательна для понимания сути процесса анимации. Сначала изображение строится в заданном месте экрана, затем оно стирается и, наконец, строится новое изображение, несколько смещенное относительно предыдущего, после чего цикл повторяется. Так возникает иллюзия движения изображения по экрану.

## Листинг 1

Пример простейшей анимации

```

10 CLS
20 LET A$="█"
30 LET B$=" "
40 FOR k=0 TO 21
50 PRINT AT k,12; A$
60 PAUSE 5
70 PRINT AT k,12; B$
80 NEXT k
90 GO TO 40

```

Одной из модификаций этой техники является оконтуривание движущегося изображения пустыми знаками для "затирания" ранее имевшегося на экране содержания. Итак, техника анимации включает в себя рисование, задержку, стирание и новое рисование. Блочная графика проста и понятна, она иногда находит применение.

тоное применение, но по выразительности все-таки значительно уступает растровой графике.

Растровая графика. Если в блочной графике основным элементом является блок 8\*8, равный одному знакоместу, то в растровой графике основным элементом изображения является точка. Основную роль в растровой графике имеет разрешающая способность экрана, т.е. сколько точек может быть уложено в единицу площади. "Спектрум" имеет вполне пристойное разрешение - 256 точек по горизонтали и 192 точки по вертикали. Каждая точка (пиксел) может индивидуально включаться, переключаться или проверяться.

Если бы нужно было по экрану двигать только одну точку, то техника программирования была бы той же, что и для блочной графики. Включение пиксела - пауза - выключение пиксела - включение в новом месте со смещением. К сожалению, это неинтересно и пикселы объединяют в группы для получения какого-либо изображения. С этим шаблоном, состоящим из пикселов, работают точно так же, просто имеют дело с каждым индивидуальным пикселом по очереди. Такие растровые шаблоны, представляющие из себя независимые управляемые объекты, называют **спрайтами**.

Итак, спрайтами можно управлять, организуя их перемещение по экрану по заданному закону. Но в концепции спрайтов есть еще один очень важный момент - это **детекция коллизии** спрайтов. Когда один спрайт сталкивается на экране с другим, или когда он сталкивается с каким-то участком фоновой картинки экрана, программа, управляющая движением спрайтов должна определить, с чем столкнулся спрайт, принять решение и передать управление процедуре, которая обработает возникшее столкновение (коллизию). Примеров можно приводить сколько угодно. Если Вы играете в "Arkanoid", то в момент коллизии шарика и ракетки должна включиться процедура, которая изменит направление движения шарика так, чтобы согласно законам физики угол падения равнялся углу отражения. Точно так же при коллизии шарика и кирпичной стенки должна включиться процедура, изображающая "взрыв" кирпича и разлетание осколков. В качестве примера мы привели небольшую

программу на БЕЙСИКе, которая проиллюстрирует концепцию анимации в растровой графике и технику детекции коллизии.

## Листинг 2

## Пример детекции коллизии

```

10 CLS
20 FOR k=1 TO 20: PRINT AT k,1;"■":
   PRINT AT k,30 "■"
30 NEXT k
40 FOR k=1 TO 30: PRINT AT 1,k;"■":
   PRINT AT 20,k "■"
50 NEXT k
60 GO TO 150

69 REM Подпрограмма печати точки
70 PLOT x,y
80 PAUSE 4
90 RETURN

99 REM Подпрограмма стирания точки
100 PLOT OVER1; x,y
110 RETURN

119 REM Подпрограмма детекции коллизии
120 IF POINT (x+xdir,y+ydir)=1
   AND POINT (x+xdir,y+ydir+1)=1
   AND POINT (x+xdir,y+ydir-1)=1
   THEN LET xdir=-xdir
130 IF POINT (x+xdir,y+ydir)=1
   AND POINT (x+xdir+1,y+ydir)=1
   AND POINT (x+xdir-1,y+ydir)=1
   THEN LET ydir=-ydir
140 RETURN

149 REM Головной цикл
150 LET x=70: LET y=100: LET xdir=-3.1: LET ydir=1
160 GO SUB 120: REM Проверка коллизии.

```

```
170 GO SUB 70: REM Печать точки.  
180 GO SUB 100: REM Стирание точки.  
190 LET x=x+xdir  
200 LET y=y+ydir  
210 GO TO 160
```

Векторная графика. Как в блочной графике основным элементом изображения является элементарный блок  $8 \times 8$ , а в растровой — точка, так в векторной графике основным элементом изображения является линия, а точнее — отрезок прямой. Все изображения, в том числе и объемные, строятся из совокупности отрезков. Такие изображения могут как двигаться по экрану, так и вращаться вокруг собственных осей. Векторная графика — вычисляемая и при всех манипуляциях с изображением программа рассчитывает новые координаты начала и конца каждого отрезка, из которых изображение составлено. Основной вычислительный аппарат при этом — чисто математический, основанный на формулах, известных из геометрии и тригонометрии. Любители игровых программ сталкиваются с подобным методом воспроизведения графики довольно часто. Поскольку это самый "быстрый" вид графики, его широко применяют в программах-имитаторах, в том числе и в имитаторах космических кораблей. Нижеприведенная БЕЙСИК-программа демонстрирует изображение куба средствами векторной графики.

Листинг 3

Простейший пример векторной графики.

```
10 LET ox=50: LET oy=40  
20 LET a=30: LET b=40: LET c=1: LET d=20  
30 PLOT ox,oy  
40 DRAW 0,a: DRAW b,0: DRAW 0,-a: DRAW -b,0  
50 DRAW c,d: DRAW b,0: DRAW -c,-d  
60 PLOT ox+0,oy+a: DRAW c,d: DRAW b,0: DRAW -c,-d  
70 PLOT ox+c,oy+d: DRAW 0,a: DRAW b,0: DRAW 0,-a  
80 LET a=a+1: LET b=b+1: LET c=c+1: LET d=d+1  
90 STOP
```

## 2. АНИМАЦИЯ В РАСТРОВОЙ ГРАФИКЕ

### 2.1 Анимация переднего плана. Спрайты.

Итак, **СПРАЙТ** - это некоторый графический объект, который может перемещаться по экрану без искажения заднего плана. Спрайты всегда прямоугольны (в частном случае - квадратны). Размеры спрайтов могут быть любыми Вам удобными. Нередко их выбирают так, чтобы ширина и высота были кратны восьми, поскольку одно знакоместо на экране имеет размер 8x8 пикселей. С другой стороны, поскольку для обеспечения плавности перемещения спрайтов в разные стороны, их двигают не на знакоместо, а только на пиксели, нет никакой особенной необходимости привязывать их размеры к знакоместам.

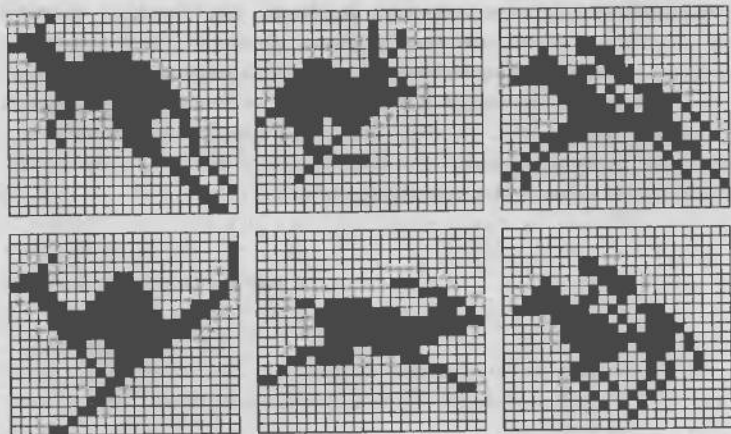


Рис. 1 Примеры спрайтов.

В рамках данной книги мы будем иметь дело с общим случаем, когда размеры спрайта не кратны восьми и примем за базовый размер спрайта 24 x 21 пиксел. Этот размер широко применяется, он

достаточно велик для того, чтобы реализовать Ваши художественные способности, но не слишком велик, чтобы скорость операций со спрайтом стала критичной для программы. Выше, на рис.1 даны образцы некоторых спрайтов (кенгуру, кролик, наездник), выполненных в данном формате.

### 2.1.1. Создание спрайтов.

Для создания спрайтов применяют специальные программы - **генераторы спрайтов**. Обычно генератор спрайтов - это упрощенная разновидность графического редактора. Он должен обеспечивать возможности создания, редактирования и сохранения спрайтов. Как правило, генератор спрайтов имеет в оперативной памяти буфер, в котором можно разместить сразу несколько спрайтов для одновременной работы с ними. После того, как работа закончена, буфер сохраняется на ленте или диске. Широко известен генератор спрайтов, входящий в пакет **Laser-Basic**, а также сегодня существует немало адаптаций графического редактора **Artstudio**, позволяющих не только рисовать спрайты, но и "вырезать" их из готовых рисунков.

Если у Вас нет такой "специализированной" версии **Artstudio**, то кое-каких успехов можно добиться с использованием режима **Capture Font** в обычной версии **Artstudio**. Это делается так: войдя в режим **Magnify X 8** в этом редакторе Вы можете изобразить любой желаемый спрайт.

Второй этап - "выделение" этого спрайта в виде окна, после чего можно войти в меню **Font Editor** и дать команду на "захват" шрифта - **Capture Font**. Все, что содержится в этом окне, будет расценено программой, как шаблоны символов 8x8. Предварительно надо только установить указатель текущего символа символьного набора на первый символ и проследить за тем, чтобы окно было изображено точно шириной 24 пиксела (ни больше, ни меньше).

Мы не описываем здесь эту операцию более подробно, пос-



кольку Вы можете об этом прочитать во втором томе нашего сериала - "Прикладная графика" в том разделе, где говорилось о создании шрифтов нестандартного размера.

В результате этой операции у Вас образуется как бы новый символичный набор, в котором шаблоны первых 9-ти символов будут содержать конструкцию спрайта. Этот символичный набор можно сохранить. Длина сохраненного блока будет 768 байтов. Из них только 63 байта определяют конструкцию нашего спрайта. "Вырезать" из символического набора нужные 63 байта уже совсем просто, хотя надо сделать маленькую перекодировку, связанную с тем, что шаблон символа и шаблон спрайта несколько отличаются по порядку следования байтов (рис. 2,3). В шаблонах символов байты следуют сверху вниз, а сами символы - слева направо через восемь, в то время как в шаблоне спрайта - байты следуют сверху вниз, а слева направо - через двадцать один. Посмотрите на рис. 2,3 и Вам все станет ясно.

Нижние три строки в шаблонах символов - нулевые и их нужно "отрезать". Это происходит потому, что три символа по вертикали занимают 24 строки, а в нашем спрайте нам нужна только 21 строка.

## Листинг 4

## Программа-перекодировщик

```

10 LET adr1 = 30000      :REM Адрес загрузки симв. набора
20 LET adr2 = 54600     :REM адрес буфера создаваемых
                        :спрайтов
30 LET shift=0         :Специальный счетчик байтов,
                        :которые не надо копировать
40 LOAD "" CODE adr1,768 :REM загрузка симв. набора
50 FOR a=1 TO 72       :REM количество байтов в
                        :шаблонах символов
60 IF a=54 OR a=55 OR a=56 OR a=62 OR a=63 OR a=64
   OR a=70 OR a=71 OR a=72
   GO TO 70            :REM обход для последних строк

```

```

70 POKE (adr2+a-1-shift),PEEK (adr1+a-1)
80 LET shift=shift+1
90 NEXT a
100 STOP

```

## Шаблоны символов

Байт 1	Байт 9	Байт 17
Байт 2	Байт 10	Байт 18
.....	.....	.....
Байт 8	Байт 16	Байт 24
Байт 25	Байт 33	Байт 41
Байт 26	Байт 34	Байт 42
.....	.....	.....
Байт 32	Байт 40	Байт 48
Байт 49	Байт 57	Байт 65
Байт 50	Байт 58	Байт 66
----- Нижние три строки необходимо "отрезать" -----		
Байт 56	Байт 64	Байт 72

Рис. 2 Раскладка шаблонов 9-ти символов, определяемых пользователем.

## Шаблон спрайта

1-ый байт	22-ой байт	43-ий байт
2-ой байт	23-ий байт	44-ый байт
.....	.....	.....
20-я байт	41-я байт	62-й байт
21-я байт	42-я байт	63-й байт

Рис. 3 Структура шаблона спрайта.

### 2.1.2. Формат спрайта.

Прежде, чем мы приступим к разбору процедур, управляющих спрайтами, нам надо договориться о том, в каком формате хранится информация о спрайте в памяти компьютера. Предположим, что мы остановились на спрайтах размером 24 X 21 пиксел. Всего такому спрайту необходимы 504 бита, т.е. 63 байта оперативной памяти. Расположение спрайта в оперативной памяти показано на рис. 4. на примере спрайта, изображающего краба. Нули соответствуют выключенным пикселям, а единицы, соответственно, - включенным.

#### Раскладка битов

```

0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 0 0 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0
0 0 0 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 1 1 1 0 0 0
0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0
0 1 0 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 1 1 0 1 0
0 1 0 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 1 1 0 1 0
0 1 0 1 1 1 0 0 0 1 0 0 0 0 1 0 0 0 1 1 1 0 1 0
0 1 0 0 1 1 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 1 1 0 0 1 0
1 0 1 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 1 0 1
1 0 0 1 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 1 0 1
1 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 1
0 1 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 1 0
0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0
0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0
0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0
0 1 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 1 0
1 0 0 0 1 1 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 1 1 0 0 0 1
1 0 0 1 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 1 0 0 1
1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1
1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1
0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0

```

Рис. 4 Побитовая раскладка в спрайте 24 X 21.

### 2.1.3 Печать спрайта.

Прежде, чем заниматься анимацией спрайта, попробуем его хотя бы просто распечатать.

В этой книге мы будем придерживаться тех же принципов объединения БЕЙСИКА и машинного кода, которые были нами применены в книгах "Элементарная графика" и "Прикладная графика" и которые основаны на передаче параметров в машинный код из БЕЙСИКА с помощью функций пользователя FN (), - см. "Элементарная графика", с. 109-111.

Итак, предположим, что где-то в оперативной памяти, например начиная с адреса SPADR (в наших примерах принято 54600) и выше, у Вас хранится таблица из нескольких спрайтов. Предположим для определенности, что в этой таблице всего 10 спрайтов и вся таблица занимает  $63 \cdot 10 = 630$  байтов.

Процедура FN  $f(x,y,n)$  предназначена для печати спрайта с номером  $n$  из таблицы спрайтов таким образом, чтобы его верхний левый угол (позиция печати) приходился на знакоместо экрана с координатами  $x$  и  $y$ .

$x$  - горизонтальная координата. Задается в знакоместах. Поскольку спрайт сам по себе имеет ширину в три знакоместа, не следует задавать параметр  $x$  больше, чем 28.

$y$  - вертикальная координата. Задается в знакоместах. Не может быть более, чем 20.

#### Листинг 5

Пример использования процедуры печати спрайта.

```
10 LET adr=54100: REM адрес загрузки процедуры
20 LET long=75: REM длина процедуры
30 LET check=60377: REM контрольная сумма
```

```
40 LET sum=0          REM счетчик контрольной суммы
30 FOR k=0 TO long-1:
  READ a:             REM ввод данных в компьютер
40 POKE (adr+k),a:    REM формирование машинного кода
50 LET sum=sum+a      REM накопление контрольной суммы
60 NEXT k
70 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
80 REM

100 REM *** Пример использования процедуры
110 DEF FN f(x,y,n)=USR 54100
120 BORDER 4: PAPER 4: INK 0: CLS
130 FOR p=1 TO 10
140 FOR k=1 TO 5
150 RANDOMIZE FN f(k*3-3, (k*4)-3, p)
160 NEXT k
170 NEXT p
180 PAUSE 0
190 CLS
200 RANDOMIZE FN f(10,10,9)
210 PAUSE 10
220 RANDOMIZE FN f(10,10,10)
230 PAUSE 0
240 GO TO 200

300 REM *** Данные для машинного кода
310 DATA 042,011,092,001,004
320 DATA 000,009,086,001,008
330 DATA 000,009,094,237,083
340 DATA 148,211,009,126,050
350 DATA 150,211,123,230,024
360 DATA 246,064,103,123,230
370 DATA 007,183,031,031,031
380 DATA 031,130,111,034,146
390 DATA 211,058,150,211,071
400 DATA 017,063,000,033,009
```

```

410 DATA 213,025,016,253,237
420 DATA 091,146,211,195,001
430 DATA 212,201,174,072,013
440 DATA 014,003,000,000,000
450 DATA 060,000,000,000,000

```

Если Вы предварительно потрудитесь и "закачаете" в буфер спрайтов, начиная с адреса 54600 и далее десяток шаблонов спрайтов, что займет 630 байтов, то сможете немного поэкспериментировать с приведенной здесь программой. Для того, чтобы было с чем "экспериментировать", мы привели несколько шаблонов спрайтов. Можете также воспользоваться теми спрайтами, которые есть в Приложении к данной книге.

Строка 10 определяет адрес процедуры печати спрайта. Она передает три параметра в машинный код - координаты *x* и *y*, а также номер спрайта (от 1 до 10) из набора, находящегося в буфере. Строки 130 и 140 обеспечивают циклы, в которых происходит печать спрайтов.

Строки 200 и 220 демонстрируют пример простейшей анимации. Спрайт не двигается по экрану, а видоизменяется стоя на месте. Для того, чтобы Вам увидеть этот эффект, поместите в свой буфер в качестве девятого и десятого спрайтов какую-либо пару из приведенных на рис. 1, например "наездника".

Управлять скоростью анимации Вы можете изменяя параметр в операторе PAUSE. Поэкспериментируйте с ним, добываясь наилучшего впечатления.

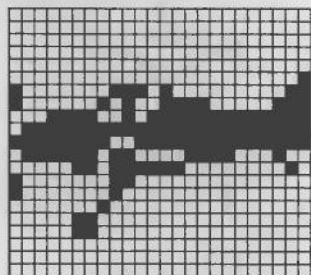


Рис. 5 Моноплан

Данные для ввода спрайта

```

000 000 000 000 000 000 128 129
030 127 255 126 006 128 128 001
006 006 000 000 000 000 000 000
000 000 000 232 079 095 255 063
195 252 192 128 000 000 000 000
000 000 000 000 000 000 000 001
003 007 255 255 255 196 002 000
000 000 000 000 000 000 000

```

Данные для ввода спрайта

```

000 255 255 036 038 035 033 033
033 255 255 001 001 001 003 003
003 002 002 000 000 036 255 255
000 024 126 231 255 255 255 195
126 024 036 066 129 000 000 000
000 000 000 255 255 036 100 196
132 004 004 255 255 128 128 128
192 192 192 064 064 000 000
  
```

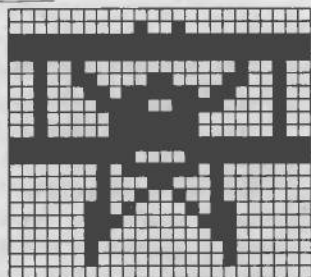


Рис. 6 Биплан-1

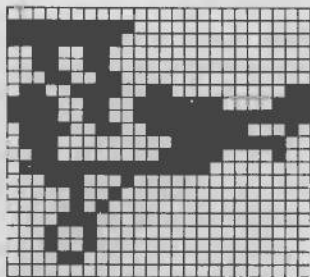


Рис. 7 Биплан-2

Данные для ввода спрайта

```

000 255 255 051 051 025 103 243
243 121 112 048 127 028 004 005
014 018 018 012 000 000 192 128
000 000 128 152 063 063 159 007
015 255 064 128 000 000 000 000
000 000 000 000 000 000 000 000
003 135 255 226 252 132 000 000
000 000 000 000 000 000 000
  
```

Данные для ввода спрайта

```

000 255 000 000 000 000 004 007
004 000 001 001 003 005 029 128
002 000 002 002 000 000 255 016
016 016 056 056 199 124 254 017
017 017 017 147 254 000 000 000
000 000 000 254 000 000 000 000
064 192 064 000 000 000 128 064
112 112 128 000 128 128 000
  
```

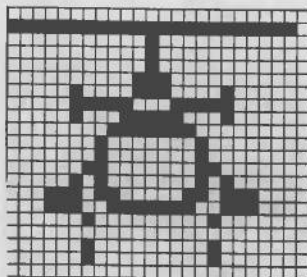


Рис. 8 Вертолет-1

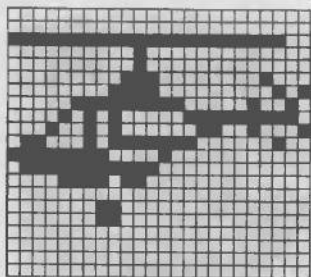


Рис. 9 Вертолет-2

## Данные для ввода спрайта

```

000 000 000 255 000 000 000 000
007 010 018 098 255 127 015 000
001 001 000 000 000 000 000 000
255 032 032 112 240 252 131 129
254 008 240 096 000 128 128 000
000 000 000 000 000 252 000 000
008 005 018 254 145 004 000 000
000 000 000 000 000 000 000

```

## Данные для ввода спрайта

```

000 000 031 033 127 036 036 036
036 036 036 063 055 060 063 191
255 191 019 019 012 060 024 255
000 255 036 036 036 036 036 036
255 247 060 255 255 255 255 036
036 195 000 000 248 132 254 036
036 036 036 036 036 252 244 060
252 253 255 253 200 200 048

```

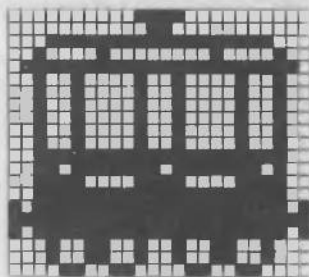


Рис. 10 Вагон

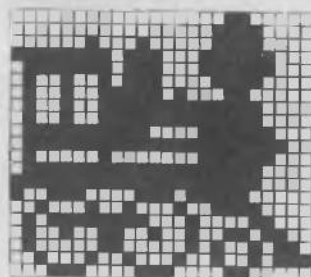


Рис. 11 Паровоз

## Данные для ввода спрайта

```

000 000 002 255 127 073 073 073
073 127 127 065 255 255 156 034
095 073 065 034 028 000 000 032
113 113 112 244 255 255 225 255
001 255 255 059 068 226 146 130
068 056 096 240 240 248 248 240
096 240 240 248 252 248 240 240
224 240 024 108 150 151 096

```



Данные для ввода спрайта

```
000 000 062 062 062 062 062 000
120 123 123 123 003 171 255 255
126 063 030 015 007 120 120 000
252 252 252 252 252 000 254 254
254 254 254 254 254 000 255 219
255 255 048 000 120 120 120 000
252 252 252 252 000 085 127 127
127 127 127 255 126 254 252
```

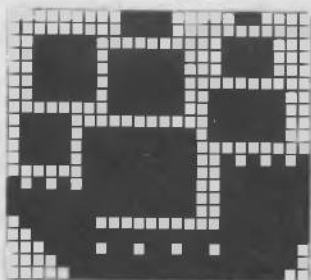


Рис. 12 Военный корабль

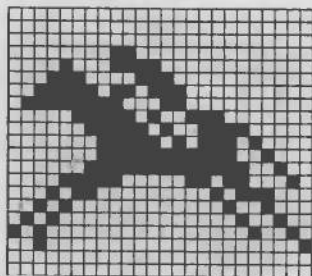


Рис. 13 Наездник-1

Данные для ввода спрайта

```
000 000 000 000 008 028 062 127
007 003 001 001 003 015 022 040
080 160 032 000 000 000 000 000
192 240 056 220 140 211 233 245
255 255 131 000 000 000 000 000
000 000 000 000 000 000 000 000
000 000 128 224 208 200 228 098
184 072 036 018 001 000 000
```

Данные для ввода спрайта

```
000 000 000 000 008 028 062 127
007 003 003 001 000 001 001 000
000 000 000 000 000 000 000 192
240 060 092 200 147 233 245 255
251 241 193 033 146 069 042 004
000 000 000 000 000 000 000 000
000 128 192 224 208 208 136 072
064 128 000 000 000 000 000
```

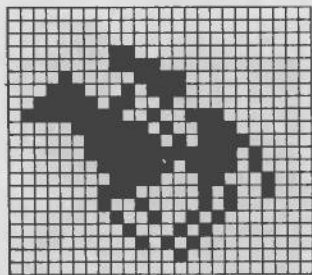


Рис. 14 Наездник-2

Теперь рассмотрим подробно, как работает процедура печати спрайтов на экране. Итак, входными параметрами являются  $n$  - номер спрайта и  $x, y$  - координаты левого верхнего угла, выраженные в знакахместах.

## Листинг 6

## Процедура печати спрайта

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D354	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;DEFADD - системная переменная, указывающая на тс, где находятся параметры функции пользователя. Ее адрес: #5C0B ;(23563).
D357	010400		LD BC, #0004	;Сдвиг от DEFADD на 4
D35A	09		ADD HL, BC	;байта, переход к первому параметру.
D35B	56		LD D, (HL)	;Координата $x$ .
D35C	010800		LD BC, #0008	;Сдвиг еще на 8 байтов ко
D35F	09		ADD HL, BC	;второму параметру.
D360	5E		LD E, (HL)	;Координата $y$ .
D361	ED5394D3		LD (COORD), DE	;Запомнили координаты левого верхнего угла спрайта в программной переменной.
D365	09		ADD HL, BC	;Сдвиг к 3-му параметру.
D366	7E		LD A, (HL)	;Номер спрайта.
D367	3296D3		LD (NUMB), A	;Запомнили его в программной переменной.
D36A	7B		LD A, E	Алгоритм расчета адреса в экранном файле, когда координаты заданы в знакахместах и выставлены в регистровой паре DE.
D36B	E618		AND #18	
D36D	F640		OR #40	
D36F	67		LD H, A	
D370	7B		LD A, E	
D371	E607		AND #07	

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D373	B7		OR A	Адрес образуется в регистровой паре HL.
D374	1F		RRA	
D375	1F		RRA	
D376	1F		RRA	
D377	1F		RRA	
D378	82		ADD A,D	
D379	6F		LD L,A	
D37A	2292D3		LD (S_ADR),HL	;Запомнили экранный адрес ;в переменной.
D37D	3A96D3		LD A,(NUMB)	;Взяли номер спрайта.
D380	47		LD B,A	;В регистре B создаем ;счетчик.
D381	113F00		LD DE,#003F	;#3F = 63 - это длина ;одного шаблона спрайта.
D384	2109D5		LD HL,SPADR	;Базовый адрес таблицы ;спрайтов.
D387	19	LOOP	ADD HL,DE	;Смещение на длину одно- ;го спрайта.
D388	10FD		DJNZ LOOP	;Возврат к началу цикла.
D38A	ED5B92D3		LD DE,(S_ADDR)	;Адрес в экранном файле.
D38E	C301D4		JP S_PRT	;Переход на печать ;спрайта.
D391	C9		RET	;Возврат.
D392	3B	S_ADR	DEFW #48AE	;Адрес в экранном файле, ;соответствующий координатам, ;заданным в знаках ;местах.
D393	111B	COORD	DEFW #0D0E	;Координаты левого верх- ;него угла спрайта.
D395		NUMB	DEFB 03	;Номер спрайта.

## Процедура 8\_PRT.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D401	0603		LD B, #03	;Создаем счетчик столбцов.
D403	D5	LOOP-S	PUSH DE	;Сохранение адреса в эк-
D404	C5		PUSH BC	;ранном файле и параметра
				;внешнего цикла на стеке.
D405	0E03		LD C, #03	;Счетчик рядов.
D407	0608		LD B, #08	;Счетчик линий в знако-
				;месте
D409	D5	LOOP-R	PUSH DE	
D40A	7E	LOOP	LD A, (HL)	;Переброска линии
D40B	12		LD (DE), A	;из буфера спрайта на
				;экран.
D40C	14		INC D	;Приращение старшего бай-
				;та экранного адреса оз-
				;начает, что следующая
				;линия рисуется не рядом
				;с предыдущей, а под
				;ней.
D40D	23		INC HL	;Следующая линия.
D40E	10FA		DJNZ LOOP	;Конец цикла для 8-ми
				;линий одного знакоместа.
D410	D1		POP DE	;Восстановление адреса
				;левого верхнего угла.
D411	3E20		LD A, #20	;Переход к соседнему зна-
D413	83		ADD A, E	;коместу снизу.
D414	5F		LD E, A	
D415	79		LD A, C	;Уменьшение счетчика зна-
D416	3D		DEC A	;комест по вертикали.
D417	FE01		CP #01	;Если это не третий
D419	2005		JR NZ, NEXT	;ряд, то переход.
D41B	0605		LD B, #05	;Если же он - третий,
				;то в нем надо печатать
				;только пять линий.
D41D	4F		LD C, A	;Запомнили счетчик.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D41E	18E9		JR LOOP-R	;Возврат для печати зна- ;коместа третьего ряда.
D420	0608	NEXT	LD B,#08	;Счетчик восьми линий.
D422	4F		LD C,A	;Запомнили счетчик.
D423	FE00		CP #00	;Все ряды напечатаны?
D425	20E2		JR NZ,LOOP-R	;Если нет, то возврат.
D427	C1		POP BC	;Все ряды в столбце на-
D428	D1		POP DE	;печатаны. Надо восста- ;новить счетчики и адрес ;в экранном файле, прежде ;чем перейти к очередному ;столбцу.
D429	13		INC DE	;Приращение младшего бай- ;та адреса дисплейного ;файла означает, что оче- ;редная линия рисуется ;справа от предыдущей.
D42A	10D7		DJNZ LOOP-S	;Если счетчик столбцов ;еще не обнулится, следу- ;ет возврат к началу вне- ;шнего цикла.
D42C	C9		RET	;Возврат.

#### 2.1.4. Перемещение спрайтов.

Теперь, когда мы научились создавать спрайты и печатать их на экране в нужной нам позиции, настало время подумать о самом интересном моменте - о перемещении спрайтов. Для того, чтобы начать эксперименты с анимацией спрайтов, нам потребуется специальная процедура, которую мы будем использовать еще не раз. Назовем эту процедуру драйвером спрайта `SPRDRV` и рассмотрим здесь поподробнее.

В качестве первого приближения поставим задачу простейшего

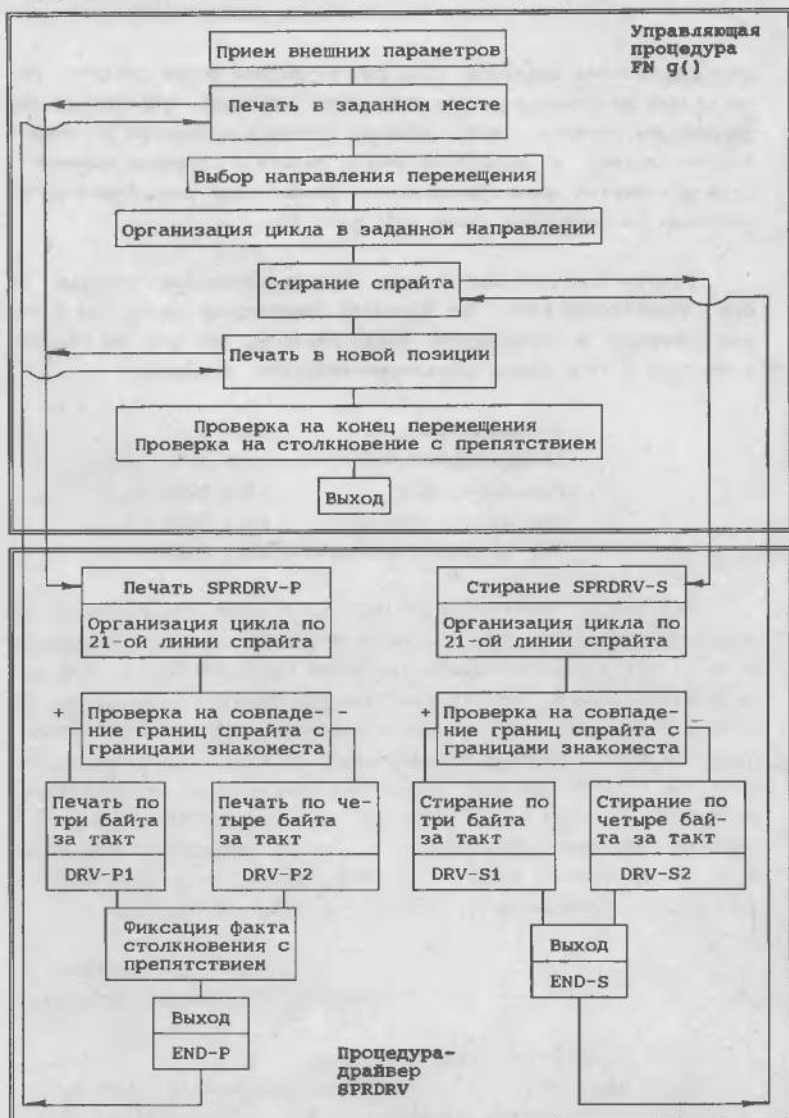


Рис. 15 Блок-схема процедуры простого перемещения спрайта.

перемещения без анимации, т.е. без изменения формы спрайта. Наша задача разобьется на две подзадачи. Первая - управление перемещением спрайта, этим займется головная процедура и вторая задача состоит в непосредственно печати и стирании спрайта - этим и займется процедура-драйвер. Связь между ними будет организована по следующей схеме (см. рис. 15).

Печать/стирание выполняются последовательной печатью по XOR (ИСКЛЮЧАЮЩЕЕ ИЛИ). Это наиболее эффективный прием. Мы о нем уже говорили в предыдущих тонах сериала, но если Вы желаете убедиться в этом сами, поэкспериментируйте, например:

Исходный байт:	1100 1010
Накладываемый байт:	1111 0000
Результат (XOR) :	0011 1010
Повторное наложение:	1111 0000
Окончательный результат:	1100 1010

Как видите, окончательный результат ничем не отличается от исходного байта. В этом и состоит основной смысл использования функции XOR. То есть первое наложение байта на байт по XOR эквивалентно печати спрайта на заранее подготовленном фоне, а второе наложение в то же место обеспечивает стирание и восстановление фона. Во втором томе нашего сериала ("Прикладная графика", с. 46-51) мы даже вывели ряд правил, которых необходимо придерживаться для того, чтобы при такой печати по XOR свести к минимуму проблемы, связанные с "клэшингом" атрибутов. Вам также может быть полезна работа С.Суркова "Вывод спрайтов на экран с маской", опубликованная в сборнике ZX-FORUM (с.126-131).

Листинг 7

Загрузчик управляющей процедуры.

```

10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=53500: LET long=170: LET check=70909: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a

```

```
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 042,011,092,017,004
120 DATA 000,025,078,030,008
130 DATA 025,070,025,126,230
140 DATA 003,050,158,209,025
150 DATA 126,050,159,209,025
160 DATA 126,230,001,050,160
170 DATA 209,025,126,230,001
180 DATA 050,161,209,025,126
190 DATA 017,063,000,033,009
200 DATA 213,025,061,032,252

210 DATA 205,093,210,254,000
220 DATA 040,019,058,161,209
230 DATA 254,000,040,012,058
240 DATA 160,209,198,001,230
250 DATA 001,050,160,209,024
260 DATA 071,118,205,196,209
270 DATA 058,158,209,254,000
280 DATA 040,019,254,001,040
290 DATA 026,254,002,040,033
300 DATA 005,005,005,120,230

310 DATA 252,040,044,195,132
320 DATA 209,013,013,013,121
330 DATA 230,252,040,033,195
340 DATA 132,209,012,012,012
350 DATA 121,214,231,048,022
360 DATA 195,132,209,004,004
370 DATA 004,120,214,150,048
380 DATA 011,058,159,209,061
390 DATA 050,159,209,254,000
400 DATA 032,159,058,160,209
```



410 DATA 237,067,250,208,254

420 DATA 000,200,118,205,093

430 DATA 210,201,001,063,000

440 DATA 001,000,000,000,000

Формат управляющей процедуры.

**DEF FNg (x,y,d,l,s,c,n)**

- x,y** - координаты исходной позиции спрайта. Они относятся к левому верхнему углу и задаются в пикселах.
- d** - direction - параметр, определяющий направление перемещения.
- d=0 - перемещение справа налево.
  - d=1 - перемещение слева направо.
  - d=2 - перемещение снизу вверх.
  - d=3 - перемещение сверху вниз.
- l** - параметр, определяющий дистанцию, на которую перемещается спрайт. За единицу принято перемещение на три пиксела. Таким образом, если установить здесь например число 20, то спрайт продвинется на 60 пикселей и остановится.
- s** - switch - параметр, определяющий остается спрайт на экране после окончания перемещения или нет. Если s=0, то он останется на экране. Если s=1, то спрайт исчезнет.
- c** - collision - флаг детекции коллизии. Если его включить (c=1), то при столкновении с любым препятствием (со включенными пикселями экрана) спрайт остановится после того, как три пиксела спрайта "наедут" на препятствие. Если его отключить (c=0), то спрайт будет проходить через любое препятствие.
- n** - номер спрайта. Если у Вас в таблице спрайтов задано не-

сколько шаблонов, то здесь достаточно указать на нужный Вам номер спрайта.

Листинг 8

Процедура, управляющая перемещением спрайта.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D0FA	0000	YXLAST	DEFW #0000	;Когда спрайт закончит перемещение, в эту переменную запишутся последние координаты у и х. ;По ним можно определить, например, где произошла коллизия с препятствием.
D0FC	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	; Точка входа. ;DEFADD - системная переменная, указывающая на то, где находятся параметры функции пользователя. Ее адрес: #5C0B ;(23563).
D0FF	110400		LD DE, #0004	;Сдвиг от DEFADD на 4
D102	19		ADD HL, DE	;байта, переход к первому параметру.
D103	4E		LD C, (HL)	;Координата х левого верхнего угла спрайта.
D104	1E08		LD E, #08	;Сдвиг еще на 8 байтов ко
D106	19		ADD HL, DE	;второму параметру.
D107	46		LD B, (HL)	;Координата у.
D108	19		ADD HL, DE	;Переход к 3-му параметру.
D109	7E		LD A, (HL)	;Направление движения спрайта - d.
D10A	E603		AND #03	;Маскирование шести старших битов (за ненадобностью).

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D10C	329ED1		LD (DIREC),A	;Запомнили направление в ;программной переменной.
D10F	19		ADD HL,DE	;Переход к 4-му пар-ру.
D110	7E		LD A,(HL)	;Дистанция перемещения.
D111	329FD1		LD (DIST),A	;Запомнили в переменной.
D114	19		ADD HL,DE	;Переход к 5-му пар-ру.
D115	7E		LD A,(HL)	;Переключатель в.
D116	E601		AND #01	;Семь старших битов не ;нужны.
D118	32A0D1		LD (SWTCH),A	;Запомнили в переменной.
D11B	19		ADD HL,DE	;Переход к 6-му пар-ру.
D11C	7E		LD A,(HL)	;Флаг детекции коллизии.
D11D	E601		AND #01	;Маскирование старших ;битов.
D11F	32A1D1		LD (FLAG),A	;Сохранили в переменной.
D122	19		ADD HL,DE	;Переход к 7-му пар-ру.
D123	7E		LD A,(HL)	;Номер спрайта (n).
D124	113F00		LD DE,#003F	Определение начала   шаблона спрайта в таб-   лице по его номеру (см.   комментарий на с.26).
D127	2109D5		LD HL,#D509	
D12A	19	LOOP	ADD HL,DE	
D12B	3D		DEC A	
D12C	20FC		JR NZ,LOOP	
D12E	CD5DD2	BEGIN	CALL SPRDRV-P	;Вызов драйвера для печат- ;ти спрайта.
D131	FE00		CP #00	;По окончании печати ;драйвер выдает в аккумуля- ;ляторе единицу, если ;произошло наложение пик- ;селов спрайта на вклю- ;ченные пиксели фонового ;экрана Это и есть колли- ;зии с препятствием.
D133	2813		JR Z,BYPASS	;Если ноль, то обход.
D135	3AA1D1		LD A,(FLAG)	;Проверяется флаг детек- ;ции коллизии.
D138	FE00		CP #00	

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D13A	280C		JR Z, BYPASS	;Если нет детекции колли- ;зии, то обход.
D13C	3AA0D1		LD A, (SWTCH)	Переключение пере-   ключателя SWTCH в   противоположное   положение.   Завершение работы по   причине коллизии с пре-   пятствием.
D13F	C601		ADD A, #01	
D141	E601		AND #01	
D143	32A0D1		LD (SWTCH), A	
D146	1847		JR END	
D148	76	BYPASS	HALT	;Краткая пауза.
D149	CDC4D1		CALL SPRDRV-S	;Вызов процедуры стирания ;спрайта.
D14C	3A9ED1		LD A, (DIREC)	;Направление перемещения
D14F	FE00		CP #00	;влево?
D151	2813		JR Z, LEFT	;Если так, переход.
D153	FE01		CP #01	;Направление вправо?
D155	281A		JR Z, RIGHT	;Если так, переход.
D157	FE02		CP #02	;Направление вверх?
D159	2821		JR Z, UP	;Если так, переход.
D15B	05		DEC B	;Остается только направ-
D15C	05		DEC B	;ление вниз. Уменьшаем
D15D	05		DEC B	;координату у в регистре ;"B" на три единицы.
D15E	78		LD A, B	;Проверка на выход за
D15F	E6FC		AND #FC	;пределы нижней границы ;экрана. #FC=1111 1100. ;Команда AND FC может ;дать ноль только если ;число в аккумуляторе ;от 0 до 3.
D161	282C		JR Z, END	;Конец работы.
D163	C384D1		JP CONT	;Иначе продолжаем.
D166	0D	LEFT	DEC C	;Уменьшение
D167	0D		DEC C	;координаты х.
D168	0D		DEC C	;

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D169	79		LD A,C	;Проверка на выход за
D16A	E6FC		AND #FC	;левую границу экрана.
D16C	2821		JR Z,END	;Если так, то конец.
D16E	C384D1		JP CONT	;Иначе продолжаем.
D171	0C	RIGHT	INC C	;Увеличение
D172	0C		INC C	;координаты ж.
D173	0C		INC C	;
D174	79		LD A,C	;Проверка на выход за
D175	D6E7		SUB #E7	;правый край экрана.
D177	3016		JR NC,END	;Если так, то конец.
D179	C384D1		JP CONT	;Иначе продолжаем.
D17C	04	UP	INC B	;Увеличение координаты у.
D17D	04		INC B	;
D17E	04		INC B	;
D17F	78		LD A,B	;Проверка на выход за
D180	D696		SUB #96	;верхний край экрана.
D182	300B		JR NC,END	;Если так, то конец.
D184	3A9FD1	CONT	LD A,(DIST)	;Уменьшение дистанции
D187	3D		DEC A	;движения
D188	329FD1		LD (DIST),A	;на 1 пункт.
D18B	FE00		CP #00	;Проверка на конец
				;перемещения.
D18D	209F		JR NZ,BEGIN	;Если не конец, то воз-
				;врат к началу движения.
D18F	3AA0D1	END	LD A,(SWTCH)	;Иначе загрузка SWTCH.
D192	ED43FAD0		LD (YXLAST),BC	;После окончания переме-
				;щения спрайта его пос-
				;ледние координаты за-
				;нимаются в этой ячейке
				;памяти. Это полезно, ес-
				;ли спрайт с чем-то стол-
				;кнулся. Можно узнать,
				;где произошло столкнове-
				;ние и использовать это в
				;программе.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D196	FE00		CP #00	;Проверка SWITCH.
D198	C8		RET Z	;Если 0, то спрайт рисо- вать больше не надо и возврат.
D199	76		HALT	;Краткая пауза.
D19A	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Последнее рисование спрайта.
D19D	C9		RET	;Выход.
D19E	01	DIREC	DEFB 01	;Направление движения.
D19F	3F	DIST	DEFB 3F	;Дистанция перемещения.
D1A0	00	SWTCH	DEFB 00	;Переключатель #.
D1A1	01	FLAG	DEFB 01	;Флаг детекции коллизии.
D1A2	0000		DEFW 0000	
D1A4	0000		DEFW 0000	

Листинг 9

Загрузчик драйвера спрайтов SPRDRV

```

10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=53700: LET long=365: LET check=94117: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 229,213,197,245,229
120 DATA 221,225,120,205,177
130 DATA 034,040,082,237,067
140 DATA 015,210,050,229,209
150 DATA 062,021,008,221,094
160 DATA 000,221,086,021,221
170 DATA 078,042,006,002,175
180 DATA 203,027,203,026,203
190 DATA 025,031,016,247,035
    
```

---

200 DATA 035,035,174,119,043  
210 DATA 126,169,119,043,126  
220 DATA 170,119,043,126,171  
230 DATA 119,008,061,040,025  
240 DATA 008,221,035,036,124  
250 DATA 230,007,032,205,001  
260 DATA 202,140,008,095,008  
270 DATA 062,021,147,128,071  
280 DATA 205,177,034,024,189  
290 DATA 241,193,209,225,201  
300 DATA 237,067,081,210,062

310 DATA 021,008,221,094,000  
320 DATA 221,086,021,221,078  
330 DATA 042,035,035,126,169  
340 DATA 119,043,126,170,119  
350 DATA 043,126,171,119,008  
360 DATA 061,040,218,008,221  
370 DATA 035,036,124,230,007  
380 DATA 032,221,008,095,008  
390 DATA 001,184,140,062,021  
400 DATA 147,128,071,205,177

410 DATA 034,024,205,229,213  
420 DATA 197,229,221,225,151  
430 DATA 050,041,211,120,205  
440 DATA 177,034,202,216,210  
450 DATA 237,067,194,210,050  
460 DATA 130,210,062,021,008  
470 DATA 221,094,000,221,086  
480 DATA 021,221,078,042,006  
490 DATA 005,175,203,027,203  
500 DATA 026,203,025,031,016

510 DATA 247,035,035,035,071  
520 DATA 126,160,196,033,211  
530 DATA 126,168,119,043,126

540 DATA 161,196,033,211,126  
550 DATA 169,119,043,126,162  
560 DATA 196,033,211,126,170  
570 DATA 119,043,126,163,196  
580 DATA 033,211,126,171,119  
590 DATA 008,061,040,025,008  
600 DATA 221,035,036,124,230

610 DATA 007,032,183,001,205  
620 DATA 140,008,095,008,062  
630 DATA 021,147,128,071,205  
640 DATA 177,034,024,167,193  
650 DATA 209,225,058,041,211  
660 DATA 201,237,067,021,211  
670 DATA 062,021,008,221,094  
680 DATA 000,221,086,021,221  
690 DATA 078,042,035,035,126  
700 DATA 161,196,033,211,126

710 DATA 169,119,043,126,162  
720 DATA 196,033,211,126,170  
730 DATA 119,043,126,163,196  
740 DATA 033,211,126,171,119  
750 DATA 008,061,040,201,008  
760 DATA 221,035,036,124,230  
770 DATA 007,032,206,008,095  
780 DATA 008,001,184,140,062  
790 DATA 021,147,128,071,205  
800 DATA 177,034,024,190,245

810 DATA 062,001,050,041,211  
820 DATA 241,201,001,000,000  
830 DATA 083,000,000,000,000



Листинг 10

Драйвер спрайтов SPRDRV

Примечание: во время работы процедура в некоторых случаях модифицирует саму себя. Ячейки памяти, изменяющиеся динамически по ходу работы, отмечены в листинге символами \*\*\*\*\*.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D1C4	E5	SPRDRV-S	PUSH HL	;Это точка входа для ;стирания спрайта. ;Сохранение всех
D1C5	D5		PUSH DE	;основных регистровых
D1C6	C5		PUSH BC	;пар на машинном
D1C7	F5		PUSH AF	;стеке.
D1C8	E5		PUSH HL	;Переброска адреса из
D1C9	DDE1		POP IX	;HL в IX через стек.
D1CB	78		LD A,B	;Запомнили регистр B, ;т.к. вызов #22B1 его ;портит.
D1CC	CDB122		CALL #22B1	

;Это вызов процедуры ПЗУ PIXEL-ADD, которая расположена ;начиная с адреса #22AA. Процедура служит для того, чтобы по ко- ;ординатам пиксела, заданным в паре BC (x - в C, a y - в B) най- ;ти адрес, соответствующий этому пикселу в дисплейном файле. ;Этот адрес выдается процедурой в регистровую пару HL. Поскольку ;по этому адресу находится байт, позиция включенного бита кото- ;рого также важна, эта процедура выдает в регистре A позицию ;пиксела внутри байта.

;Обычно в "высокой" графике принято отсчитывать коорди- ;наты X и Y, начиная с левого нижнего угла экрана. Здесь же этот ;порядок изменен. Все процедуры, которые в своей работе обраща- ;ются к процедуре MAIN, задают координаты положения спрайта в ;системе отсчета, в которой за ноль приняты координаты левого ;верхнего угла. Именно поэтому вызов процедуры PIXEL-ADD проис-

;ходит не по обычной точке входа #22AA, а через точку #22B1.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D1CF	2852		JR Z, FIT-S	;Переход, если пиксел на- ;ходится в нулевой пози- ;ции, т.е. левая граница ;спрайта совпадает с гра- ;ницей знакоместа.
D1D1	ED430FD2		LD (#D20F), BC	;Модифицируем команду ;#D20E координатами у, х.
D1D5	32E5D1		LD (#D1E5), A	;Настраиваем счетчик сме- ;щений битов. См. команду ;#D1E4.
D1D8	3E15		LD A, #15	;#15=21 - число строк в ;спрайте.
D1DA	08		EX AF, AF'	;Сохранение регистра А.
D1DB	DD5E00	BEGIN1	LD E, (IX+0)	;Адреса трех байтов, об-
D1DE	DD5615		LD D, (IX+21)	;разрушающих строку, (см.
D1E1	DD4E2A		LD C, (IX+42)	;рис. 7).
D1E4	0602	*****	LD B, #02	;Инициализация счетчика ;ротаций (см. #D1D5)
D1E6	AF		XOR A	;Обнуление аккумулятора.
D1E7	CB1B	LOOP-1	RR E	;Ротация вправо (пере-
D1E9	CB1A		RR D	;мещение пиксела вправо)
D1EB	CB19		RR C	;регистров С, D, E, A. Вы-
D1ED	1F		RRA	;полняется столько раз,
D1EE	10F7		DJNZ LOOP-1	;сколько выставлено в В.
D1F0	23		INC HL	;Смещение
D1F1	23		INC HL	;на четвертое
D1F2	23		INC HL	;знакоместо вправо.
D1F3	AE		XOR (HL)	;Стирание линии в ;крайнем правом знако-
				;месте повторной печатью
D1F4	77		LD (HL), A	;по XOR.
D1F5	2B		DEC HL	;Переход ко 2-му ;знакоместу справа.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D1F6	7E		LD A, (HL)	Стирание линии во   2-м справа
D1F7	A9		XOR C	
D1F8	77		LD (HL), A	знакоместе.   Переход ко 2-му
D1F9	2B		DEC HL	
D1FA	7E		LD A, (HL)	Стирание линии во   2-м слева
D1FB	AA		XOR D	
D1FC	77		LD (HL), A	знакоместе.   Переход к крайнему
D1FD	2B		DEC HL	
D1FE	7E		LD A, (HL)	Стирание линии в   крайнем левом
D1FF	AB		XOR E	
D200	77		LD (HL), A	знакоместе.   Восстановили счетчик
D201	08		EX AF, AF'	
D202	3D		DEC A	;линий.   ;Уменьшили его.
D203	2819		JR Z, END-S	
D205	08		EX AF, AF'	;Если весь спрайт   ;стерт, то выход.   ;Заполнили счетчик
D206	DD23		INC IX	
D208	24		INC H	;линий.   ;Переход к очередному   ;байту в шаблоне   ;спрайта.
D209	7C		LD A, H	
D20A	E607		AND #07	;Переход к соседней сни-   ;зу линии на экране.   ;Если очередной экран-   ;ный ряд не закончен,
D20C	20CD		JR NZ, BEGIN1	
D20E	01C8C	*****	LD BC, #8CCA	;возрат к началу цикла.   ;Взяли счетчик линий.
D211	08		EX AF, AF'	
D212	5F		LD E, A	Расчет по формуле:   В=у+21-Е, где Е -
D213	08		EX AF, AF'	
D214	3E15		LD A, #15	количество ненапеча-   танных строк спрайта.
D216	93		SUB E	
D217	80		ADD A, B	

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D218	47		LD B, A	
D219	CDB122		CALL #22B1	; Вызов PIXEL-ADD (см. выше).
D21C	18BD		JR BEGIN1	; Возврат к началу цикла.
D21E	F1	END-S	POP AF	; Финишные операции, связанные с балансировкой стека.
D21F	C1		POP BC	
D220	D1		POP DE	
D221	E1		POP HL	
D222	C9		RET	
D223	ED4351D2	FIT-S	LD (#D251), BC	; Ввели координату в команду #D251.
D227	3E15		LD A, #15	; 21 строка в спрайте.
D229	08		EX AF, AF'	; Времени сохранили. Это начало цикла по строкам.
D22A	DD5E00	BEGIN2	LD E, (IX+0)	; Три байта, образующие
D22D	DD5615		LD D, (IX+21)	; одну линию в спрайте.
D230	DD4E2A		LD C, (IX+42)	;
D233	23		INC HL	; Расчет адреса
D234	23		INC HL	; правого знакоместа.
D235	7E		LD A, (HL)	; Сняли с экрана.
D236	A9		XOR C	; Наложили спрайт по XOR.
D237	77		LD (HL), A	; Поместили результат на экран.
D238	2B		DEC HL	; Соседнее знакоместо слева.
D239	7E		LD A, (HL)	; Стирание линии в
D23A	AA		XOR D	; этом знакоместе.
D23B	77		LD (HL), A	;
D23C	2B		DEC HL	; Крайнее левое знакоместо.
D23D	7E		LD A, (HL)	; Стирание линии в
D23E	AB		XOR E	; крайнем левом

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D23F	77		LD (HL),A	;знакоместе.
D240	08		EX AF,AF'	;Восстановили ;счетчик линий.
D241	3D		DEC A	;Уменьшили его.
D242	28DA		JR Z,END-S	;Выход, если все ;линии удалены.
D244	08		EX AF,AF'	;Сохранили счетчик.
D245	DD23		INC IX	;Переход к следующему ;байту в шаблоне ;спрайта.
D247	24		INC H	;Переход к соседней ;(снизу) линии экрана.
D248	7C		LD A,H	;Если очередной экран-
D249	E607		AND #07	;ный ряд не закончен,
D24B	20DD		JR NZ,BEGIN2	;возврат к началу цикла.
D24D	08		EX AF,AF'	; Запомнили счетчик ; линий.
D24E	5F		LD E,A	
D24F	08		EX AF,AF'	;Ввод текущей коорди- ;наты у (см. также ;команду #D223).
D250	01B88C	*****	LD BC,#8CB8	
D253	3E15		LD A,#15	;Расчет по формуле:
D255	93		SUB E	;B=y+21-E, где E -
D256	80		ADD A,B	;количество непечатан-
D257	47		LD B,A	;ных строк спрайта.
D258	CDB122		CALL #22B1	;Вызов PIXEL-ADD
D25B	18CD		JR BEGIN2	;Возврат к началу
D25D	E5	SPRDRV-P	PUSH HL	;Точка входа для печати. ;Сохранение всех основных
D25E	D5		PUSH DE	;регистровых пар на ма-
D25F	C5		PUSH BC	;шинном стеке.
D260	E5		PUSH HL	;Переброска адреса из
D261	DDE1		POP IX	;HL в IX через стек.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D263	97		SUB A	;Обнуление аккумулятора.
D264	3229D3		LD (COLLIZ),A	;Инициализация COLLIZ.
D267	78		LD A,B	;Сохраняем B (см. выше).
D268	CDB122		CALL #22B1	;Вызов процедуры ПЗУ PI- ;XELL-ADD. Определяем ад- ;рес в дисплейном файле, ;соответствующий x и y. ;Подробнее см. выше.
D26B	CAD8D2		JP Z,FIT-P	;Переход, если пиксел на- ;ходится в нулевой пози- ;ции знакоместа.
D26E	ED43C2D2		LD (#D2C2),BC	;Модифицируем команду ;#D2C1 координатами y,x.
D272	3282D2		LD (#D282),A	;Модифицируем команду ;#D281 номером позиции ;пиксела, к которому от- ;носится координата.
D275	3E15		LD A,#15	;Количество линий в ;спрайте = 21.
D277	08		EX AF,AF'	;Оставили A в качестве ;счетчика линий.
D278	DD5E00	BEGIN3	LD E,(IX+0)	;Три линии из трех
D27B	DD5615		LD D,(IX+21)	;соседних по горизонтали
D27E	DD4E2A		LD C,(IX+42)	;знакомест.
D281	0605	*****	LD B,#05	;Здесь стоит номер пози- ;ции включенного пиксела ;в байте (см. команду по ;адресу #D272).
D283	AF	LOOP-3	XOR A	;Обнуление аккумулятора.
D284	CB1B		RR E	;Ротация вправо.
D286	CB1A		RR D	;
D288	CB19		RR C	;
D28A	1F		RRA	;
D28B	10F7		DJNZ LOOP-3	;Конец цикла ротации.
D28D	23		INC HL	;Смещение

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий
D28E	23		INC HL	;на четвертое
D28F	23		INC HL	;знакоместо вправо.
D290	47		LD B,A	Печать линии в крайнем правой знакоместе.
D291	7E		LD A,(HL)	
D292	A0		AND B	
D293	C421D3		CALL NZ,COL-ON	; При наличии колли- зии включили перемен- ную COLLIZ.
D296	7E		LD A,(HL)	Переход ко 2-му ;знакоместу справа.
D297	A8		XOR B	
D298	77		LD (HL),A	
D299	2B		DEC HL	
D29A	7E		LD A,(HL)	
D29B	A1		AND C	Печать линии во 2-м справа знакоместе.
D29C	C421D3		CALL NZ,COL-ON	
D29F	7E		LD A,(HL)	
D2A0	A9		XOR C	Переход ко 2-му ;знакоместу слева.
D2A1	77		LD (HL),A	
D2A2	2B		DEC HL	
D2A3	7E		LD A,(HL)	
D2A4	A2		AND D	
D2A5	C421D3		CALL NZ,COL-ON	Печать линии во 2-м слева знакоместе.
D2A8	7E		LD A,(HL)	
D2A9	AA		XOR D	
D2AA	77		LD (HL),A	Переход к крайнему ;левому знакоместу.
D2AB	2B		DEC HL	
D2AC	7E		LD A,(HL)	
D2AD	A3		AND E	Печать линии в крайней левом знакоместе.
D2AE	C421D3		CALL NZ,COL-ON	
D2B1	7E		LD A,(HL)	
D2B2	AB		XOR E	LD (HL),A
D2B3	77		LD (HL),A	

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D2B4	08		EX AF,AF'	;Взяли счетчик строк ;спрайта.
D2B5	3D		DEC A	;Уменьшили его на 1.
D2B6	2819		JR Z,END-P	;Если все строки спрайта ;напечатаны, то конец.
D2B8	08		EX AF,AF'	;Запомнили результат.
D2B9	DD23		INC IX	;Переход к следующему ;байту в шаблоне спрайта
D2BB	24		INC H	;Переход к соседней сни- ;зу линии на экране.
D2BC	7C		LD A,H	;Если это ненулевая ли-
D2BD	E607		AND #07	;ния в знакоместе, то
D2BF	20B7		JR NZ,BEGIN3	;возврат в начало цикла.
D2C1	01CD8C	*****	LD BC,#8CCD	;Ввод координат у,х, см. ;также команду #D26E.
D2C4	08		EX AF,AF'	;Взяли счетчик линий.
D2C5	5F		LD E,A	Расчет по формуле: В=у+21-Е, где Е - количество ненапеча- танных строк спрайта.
D2C6	08		EX AF,AF'	
D2C7	3E15		LD A,#15	
D2C9	93		SUB E	
D2CA	80		ADD A,B	
D2CB	47		LD B,A	
D2CC	CDB122		CALL #22B1	
D2CF	18A7		JR BEGIN3	;Возврат к началу.
D2D1	C1	END-P	POP BC	Финишные операции, связанные с балан- сировкой стека.
D2D2	D1		POP DE	
D2D3	E1		POP HL	
D2D4	3A29D3		LD A,(COLLIZ)	
D2D7	C9		RET	
D2D8	ED4315D3	FIT-P	LD (D315),BC	;Ввели координату в ;команду #D314.
D2DC	3E15		LD A,#15	;21 строка в спрайте.



Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D2DE	08		EX AF,AF'	;Временно сохранили. ;Это начало цикла по ;строкам.
D2DF	DD5E00	BEGIN4	LD E,(IX+0)	;Три байта, образующие
D2E2	DD5615		LD D,(IX+21)	;одну линию в спрайте.
D2E5	DD4E2A		LD C,(IX+42)	;
D2E8	23		INC HL	;Расчет адреса
D2E9	23		INC HL	;правого знакоместа.
D2EA	7E		LD A,(HL)	;Сняли с экрана.
D2EB	A1		AND C	;Сравнили с тем, что ;есть в спрайте.
D2EC	C421D3		CALL NZ,COL-ON	;Включили COLLIZ.
D2EF	7E		LD A,(HL)	;Сняли линию с экрана.
D2F0	A9		XOR C	;Наложили на нее по XOR ;линию из спрайта.
D2F1	77		LD (HL),A	;Поместили рез-т на ;экран.
D2F2	2B		DEC HL	;Соседнее знакоместо ;слева.
D2F3	7E		LD A,(HL)	С ним все то же самое.
D2F4	A2		AND D	
D2F5	C421D3		CALL NZ,COL-ON	
D2F8	7E		LD A,(HL)	
D2F9	AA		XOR D	
D2FA	77		LD (HL),A	Самое левое знакоместо.
D2FB	2B		DEC HL	
D2FC	7E		LD A,(HL)	С ним все то же самое.
D2FD	A3		AND E	
D2FE	C421D3		CALL NZ,COL-ON	
D301	7E		LD A,(HL)	
D302	AB		XOR E	Восстановили счетчик ;линий в спрайте.
D303	77		LD (HL),A	
D304	08		EX AF,AF'	
D305	3D		DEC A	;Уменьшили счетчик линий.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D306	28C9		JR Z,END-P	;Если конец, то на выход
D308	08		EX AF,AF'	;Запомнили счетчик линий.
D309	DD23		INC IX	;Переход к следующему
				;байту в шаблоне спрайта
D30B	24		INC H	;Переход к соседней сни-
				;зу линии на экране.
D30C	7C		LD A,H	;Если это ненулевая ли-
D30D	E607		AND #07	;ния в знакоместе, то
D30F	20CE		JR NZ,BEGIN4	;возврат в начало цикла.
D311	08		EX AF,AF'	;Взяли счетчик линий.
D312	5F		LD E,A	;Поместили его в E.
D313	08		EX AF,AF'	;Сохранили счетчик линий
D314	01B88C	*****	LD BC,#8CB8	;Ввод координат у,х, см.
				;также команду #D2D8.
D317	3E15		LD A,#15	;Расчет по формуле:
D319	93		SUB E	;B=y+21-E, где E -
D31A	80		ADD A,B	;количество ненапечатан-
D31B	47		LD B,A	;ных строк спрайта.
D31C	CDB122		CALL #22B1	;Вызов PIXEL-ADD (см.
				;выше).
D31F	18BE		JR BEGIN4	;Возврат к началу.
D321	F5	COL-ON	PUSH AF	Включение переменной COLLIZ.
D322	3E01		LD A,#01	
D324	3229D3		LD (COLLIZ),A	
D327	F1		POP AF	
D328	C9		RET	
D329	00	COLLIZ	DEFB 00	Программная переменная, ; в которой фиксируется ; факт коллизии с пре- ; пятствием.
D32A	00		NOP	
D32B	00		NOP	
D32C	00		NOP	

2.1.5. Управление спрайтами от клавиатуры  
с использованием прерываний 2-го рода.

Выше мы уже говорили, что существуют два основных метода управления движением спрайтов. Первый - это управление от клавиатуры или джойстика, т.е. управление от пользователя. Второй - автоматическое управление из программы. Обычно герои игры (пользовательские персонажи) управляются от клавиатуры, а монстры (непользовательские персонажи) управляются автоматически по заранее заданному алгоритму. При этом алгоритм управления ими может быть достаточно сложным и использовать методы искусственного интеллекта.

Листинг 11

Загрузчик процедуры, управляющей  
спрайтом от клавиатуры.

```

10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=53100: LET long=250: LET check=81326: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 042,011,092,017,004
120 DATA 000,025,126,230,001
130 DATA 050,095,208,032,011
140 DATA 042,096,208,237,075
150 DATA 106,207,205,196,209
160 DATA 201,030,008,025,078
170 DATA 025,070,025,126,230
180 DATA 001,050,093,208,025
190 DATA 126,033,009,213,017
200 DATA 063,000,025,061,032

```

210 DATA 252,034,096,208,205  
220 DATA 093,210,237,067,106  
230 DATA 207,243,175,071,050  
240 DATA 094,208,062,207,033  
250 DATA 002,206,119,035,016  
260 DATA 252,062,206,237,071  
270 DATA 237,094,251,201,000  
280 DATA 000,000,000,000,000  
290 DATA 000,000,000,000,000  
300 DATA 000,000,000,000,255

310 DATA 243,245,197,213,229  
320 DATA 008,245,008,221,229  
330 DATA 058,095,208,254,000  
340 DATA 040,024,205,007,208  
350 DATA 058,094,208,254,000  
360 DATA 040,014,058,093,208  
370 DATA 254,000,040,007,205  
380 DATA 123,207,175,050,095  
390 DATA 208,195,252,207,221  
400 DATA 225,008,241,008,225

410 DATA 209,193,241,251,201  
420 DATA 237,075,106,207,042  
430 DATA 096,208,062,239,219  
440 DATA 254,203,103,040,044  
450 DATA 203,095,040,031,203  
460 DATA 087,040,018,062,247  
470 DATA 219,254,203,103,040  
480 DATA 001,201,013,013,013  
490 DATA 121,230,252,200,024  
500 DATA 025,012,012,012,062

510 DATA 231,145,216,024,016  
520 DATA 005,005,005,120,230  
530 DATA 252,200,024,007,004  
540 DATA 004,004,062,153,144

```
550 DATA 216,197,237,075,106
560 DATA 207,205,196,209,193
570 DATA 205,093,210,050,094
580 DATA 208,237,067,106,207
590 DATA 201,000,000,000,064
600 DATA 215,000,000,000,000
```

Формат управляющей процедуры.

**DEF FNh (s,x,y,c,n)**

- s** - переключатель (SWITCH). Если  $s=1$ , процедура должна быть включена. Если  $s=0$  - процедура выключается. Необходимость в специальном способе отключения процедуры связана с тем, что процедура размещается и работает в памяти резидентно, от прерываний. Поэтому ее нетрудно включить, но выключить ее из БЕЙСИКА не удастся, если не предусмотреть для этого специальные меры. Интересно, что после того, как процедура отработает и Вы в БЕЙСИКЕ войдете в режим редактирования программы, спрайт может продолжать бегать по экрану, подчиняясь нажатиям управляющих клавиш. Для отключения процедуры и предусмотрен параметр  $s=0$ . Вызов процедуры для отключения можно делать с одним этим параметром, не указывая все прочие. В этом случае процедуру выключения спрайта можно определить, как **Fn z(s)**.
- x,y** - координаты исходной позиции спрайта. За начало отсчета принимается левый верхний угол экрана.
- $$0 \leq x \leq 231$$
- $$0 \leq y \leq 154$$
- c** - флаг детекции коллизии. 1 - включен. 0 - выключен.
- n** - номер спрайта (1...10).

## Листинг 12

## Процедура, управляющая спрайтом от клавиатуры

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CF6A	0000	YXLAST	DEFW #0000	;Последние координаты ;у и х. ;По ним можно ;определить, например, ;где произошла коллизия ;с препятствием.
CF6C	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;Установление адресов па- ;раметров функции поль- ;зователя Fn ( ).
CF6F	110400		LD DE, #0004	;Сдвиг от DEFADD на 4
CF72	19		ADD HL, DE	;байта, переход к перво- ;му параметру.
CF73	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра в.
CF74	E601		AND #01	;Маскирование старших би- ;тов.
CF76	325FD0		LD (SWTCH), A	;Запомнили в переменной.
CF79	200B		JR NZ, CONT	;Если s=1, то выключаться ;не надо и работу продол- ;жаем.
CF7B	2A60D0	S-LAST	LD HL, (ADSPR)	;Адрес шаблона спрайта.
CF7E	ED4B6ACF		LD BC, (#CF6A)	;Последние координаты у, х
CF82	CDC4D1		CALL SPRDRV-S	;Стирание спрайта вызовом ;драйвера SPRDRV-S.
CF85	C9		RET	;Выключение процедуры.
CF86	1E08	CONT	LD E, #08	;Сдвиг еще на 8 байтов ко
CF88	19		ADD HL, DE	;второму параметру.
CF89	4E		LD C, (HL)	;Координата х.
CF8A	19		ADD HL, DE	;Переход к 3-му пар-ру.
CF8B	46		LD B, (HL)	;Координата у.
CF8C	19		ADD HL, DE	;Переход к пар-ру с.
CF8D	7E		LD A, (HL)	;Приняли параметр.
CF8E	E601		AND #01	;Маскирование старших би- ;тов.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CF90	325DD0		LD (#D05D),A	;Запомнили состояние фла- ;га детекции коллизии в ;программной переменной.
CF93	19		ADD HL,DE	;Переход к пар-ру n.
CF94	7E		LD A,(HL)	;Приняли номер спрайта.
CF95	2109D5		LD HL,#D509	Определе-ние начала   шаблона спрайта в таб-   лице по его номеру (см.   комментарий на с.26).
CF98	113F00		LD DE,#003F	
CF9B	19	LOOP	ADD HL,DE	
CF9C	3D		DEC A	
CF9D	20FC		JR NZ,LOOP	
CF9F	2260D0		LD (ADSPR),HL	;Запомнили начало шаблона
CFA2	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Печать спрайта (см. с. ;44).
CFA5	ED436ACF		LD (YXLAST),BC	;Текущие координаты у,х.
CFA9	F3		DI	;Отключение прерываний. ;на время организации ;процедуры обработки IM2.
CFAA	AF		XOR A	;Обнуление аккумулятора.
CFAB	47		LD B,A	;Нуль в счетчике "B".
CFAC	325ED0		LD (COLLIZ),A	;Инициализация переменной
CFAF	3ECF		LD A,#CF	;Формирование таблицы
CFB1	2102CE		LD HL,#CE02	;для IM 2. Начиная с ад-
CFB4	77	LOOP	LD (HL),A	;реса #CE02 256 байтов
CFB5	23		INC HL	;памяти заполняются кодом
CFB6	10FC		DJNZ LOOP	;#CF. Теперь если мы выс-
CFB8	3ECE		LD A,#CE	;тавим в регистре I код
CFBA	ED47		LD I,A	;#CE, то независимо от ;того, что будет на шине ;данных в момент прихода ;прерывания, в качестве ;процедуры для его обра- ;ботки будет назначена ;процедура, начинающаяся ;с адреса #CECF.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CFBC	ED5E		IM 2	;Включение прерываний ;второго рода.
CFBE	FB		EI	;Разрешение прерываний.
CFBF	C9		RET	;Возврат.
CFC0	00		NOP	
CFC1	00		NOP	
CFC2	00		NOP	
CFC3	00		NOP	
CFC4	00		NOP	
CFC5	00		NOP	
CFC6	00		NOP	
CFC7	00		NOP	
CFC8	00		NOP	
CFC9	00		NOP	
CFCA	00		NOP	
CFCB	00		NOP	
CFCC	00		NOP	
CFCD	00		NOP	
CFCE	00		NOP	
CFCF	FF		RST #38	;Начало процедуры обра- ;ботки прерываний 2-го ;рода. RST #38 - это ;сканирование клавиатуры ;в поисках нажатой клави- ;ши.
CFD0	F3		DI	;На время обработки IM ; ;прерывания надо отклю- ;чать, иначе возможно ;зависание компьютера.
CFD1	F5		PUSH AF	Сохранение всех основных регистров на машином стеке.
CFD2	C5		PUSH BC	
CFD3	D5		PUSH DE	
CFD4	E5		PUSH HL	
CFD5	08		EX AF,AF'	



Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CFD6	F5		PUSH AF	
CFD7	08		EX AF,AF'	
CFD8	DDE5		PUSH IX	
CFDA	3A5FD0		LD A,(SWTCH)	;Переменная SWTCH несет
				;в себе параметр в, опре-
				;деляющий режим Вкл/Выкл.
CFDD	FE00		CP #00	;Если выставлено "Выкл",
CFDF	2818		JR Z,EXIT	;то ничего делать не надо
				;и проследуем на выход.
CFE1	CD07D0		CALL KEYB	;Вызов процедуры, обраба-
				;тывающей прерывания
				;2-го рода.
CFE4	3A5ED0		LD A,(COLLIZ)	;Была коллизия при по-
CFE7	FE00		CP #00	;следней печати спрайта?
CFE9	280E		JR Z,EXIT	;Если нет, пройти на
				;выход.
CFEB	3A5DD0		LD A,(FLAG)	;Если коллизия была,
				;проверяем флаг детекции
CFEE	FE00		CP #00	;коллизии.
CFF0	2807		JR Z,EXIT	;Если он отключен, пере-
				;ход на выход.
CFF2	CD7BCF		CALL S-LAST	;Если он включен, стира-
				;ем спрайт последний раз.
CFF5	AF		XOR A	;Обнуление аккумулятора.
CFF6	325FD0		LD (SWTCH),A	;Засылка иуля в эту пере-
				;менную обеспечит прекра-
				;щение обработки прерыва-
				;ний на следующем проходе
CFF9	C3FCCF	EXIT	JP END	;Шаг вперед.
CFFC	DDE1	END	POP IX	
CFFE	08		EX AF,AF'	
CFFF	F1		POP AF	Финишные операции.
D000	08		EX AF,AF'	Балансировка стека.
D001	E1		POP HL	Разрешение преры-
D002	D1		POP DE	ваний.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D003	C1		POP BC	
D004	F1		POP AF	
D005	FB		EI	
D006	C9		RET	
D007	ED4B6ACF	KEYB	LD BC, (YXLAST)	; Координаты у, х.
D00B	2A60D0		LD HL, (ADSPR)	; Адрес шаблона спрайта.
D00E	3EEF		LD A, #EF	; Старший байт адреса ; порта, равный #EF, ука- ; зывает на правый полу- ; ряд верхнего (цифрового) ; ряда клавиатуры.
D010	DBFE		IN A, (#FE)	; Порт клавиатуры.
D012	CB67		BIT 4, A	; Бит 4 соответствует ; клавише "6" (вниз). ; Если эта клавиша нажа- ; та, бит - выключен. ; Подробности см. в кни- ; ге "Программирование в ; машинном коде", ; с. 92-94.
D014	282C		JR Z, DOWN	; Движение "вниз".
D016	CB5F		BIT 3, A	; Проверка клавиши "7"
D018	281F		JR Z, UP	; Движение "вверх".
D01A	CB57		BIT 2, A	; Проверка клавиши "8"
D01C	2812		JR Z, RIGHT	; Движение "вправо".
D01E	3EF7		LD A, #F7	; Старший байт адреса ; порта, равный #F7, ; указывает на левый ; верхний полуряд клавиа- ; туры.
D020	DBFE		IN A, (#FE)	; Порт клавиатуры.
D022	CB67		BIT 4, A	; Проверка клавиши "5" ; ("влево").
D024	2801		JR Z, #D027	; Движение влево.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D026	C9		RET	;Выход из процедуры.
D027	0D	LEFT	DEC C	;Уменьшение координаты
D028	0D		DEC C	;ж на три единицы.
D029	0D		DEC C	;
D02A	79		LD A,C	;
D02B	E6FC		AND #FC	;Проверка на выход за ;пределы экрана.
D02D	C8		RET Z	;Выход, если так.
D02E	1819		JR NEXT	;Иначе продолжить работу
D030	0C	RIGHT	INC C	;увеличение координаты
D031	0C		INC C	;ж на три единицы.
D032	0C		INC C	;
D033	3EE7		LD A,#E7	;Проверка на выход за
D035	91		SUB C	;пределы экрана.
D036	D8		RET C	;Возврат, если так.
D037	1810		JR NEXT	;Иначе продолжить работу
D039	05	UP	DEC B	;Уменьшение координаты
D03A	05		DEC B	;у на три единицы.
D03B	05		DEC B	;(Напомним, что у нас ;за начало отсчета принят ;левый верхний угол, по- ;этому при движении ;вверх координата у не ;увеличивается, как ;обычно, а уменьшается.)
D03C	78		LD A,B	;Проверка на выход за
D03D	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
D03F	C8		RET Z	;Возврат, если так.
D040	1807		JR NEXT	;Иначе продолжить работу
D042	04	DOWN	INC B	;увеличение координаты
D043	04		INC B	;у на три единицы.
D044	04		INC B	;
D045	3E99		LD A,#99	;Проверка на выход за
D047	90		SUB B	;пределы экрана.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
D048	D8		RET C	;Возврат, если так.
D049	C5	NEXT	PUSH BC	;Запомнили новые координаты.
D04A	ED4B6ACF		LD BC, (YXLAST)	;Прежде чем печатать ;спрайт в новом месте, ;нужно стереть его в ;старом, для чего восста- ;новили предыдущие X, Y.
D04E	CDC4D1		CALL SPRDRV-S	;Стирание спрайта (см. ;с. 40)
D051	C1		POP BC	;Восстановление новых ;координат.
D052	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Печать спрайта (см. ;с. 44)
D055	325ED0		LD (COLLIZ), A	;После выхода из проце- ;дуры печати спрайта ;аккумулятор несет ин- ;формацию о том, прои- ;зошла коллизия (1) или ;нет (0).
D058	ED436ACF		LD (YXLAST), BC	;Запомнили новые координаты
D05C	C9		RET	;в качестве текущих.
D05D	00	FLAG	DEFB 00	;Флаг детекции коллизии
D05E	00	COLLIZ	DEFB 00	;Если коллизия при печати ;спрайта была, эта пере- ;менная включается.
D05F	00	SWTCH	DEFB 00	;Параметр в.
D060	40	ADSPR	DEFW 0000	;Адрес начала шаблона ;спрайта.
D062	00		NOP	
D063	00		NOP	
D064	00		NOP	
D065	00		NOP	

### 2.1.6. Пережечение спрайтов двойной ширины.

Итак, Вы уже убедились, чего можно достичь путем перемещения по экрану спрайтов размером 24 X 21 пиксел. В целом это более 500 пикселов и в этом объеме можно выразить очень многое (см. например некоторые образцы спрайтов в Приложении), но все же легко представить себе случай, когда этого недостаточно.

К сожалению, "Спектрум" не та машина, на которой можно работать со спрайтами очень больших размеров (недостаточное быстрое действие приводит к неплavnости перемещений), но иенного увеличить размеры спрайтов все-таки можно. Так, например, можно представить себе составной спрайт, состоящий как бы из двух спрайтов. На рис. 16 представлен составной спрайт паровоза, состоящий из двух отдельных спрайтов.

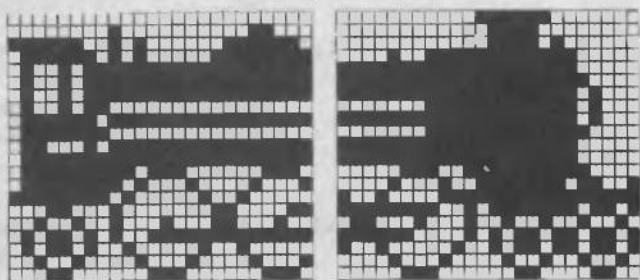


Рис. 16 Образец спрайта двойной ширины.

<b>Спрайт 1</b>	000 000 252 126 075 075 075 075 126 127 098 127 127
	127 255 024 036 090 090 036 024 000 128 160 160 255
	255 255 000 255 000 255 255 220 162 065 128 136 159
	065 034 028 000 024 126 255 255 255 255 000 255 000
	255 255 014 017 032 195 196 255 032 017 014
<b>Спрайт 2</b>	000 000 000 009 255 255 255 001 255 001 255 255 007
	008 144 255 098 252 144 008 007 031 015 015 255 255
	255 255 255 255 255 255 255 063 159 255 047 036 043
	075 132 003 128 000 064 224 224 240 232 232 232 240
	224 224 240 217 255 237 146 109 109 146 012

Для перемещения по экрану такого спрайта подготовим процедуру FN i(x,y,d,l,s,c,n). Все параметры, задаваемые при вызове процедуры, те же самые, что и в процедуре FN g(), см. с.32. Единственное отличие связано с параметром n. Если раньше он определял номер спрайта из таблицы спрайтов, то здесь речь идет уже о двух спрайтах, а не об одном и потому он определяет только номер первого спрайта. Предполагается, что шаблон второго спрайта расположен непосредственно за первым.

## Листинг 13

Загрузчик машинного кода процедуры, управляющей перемещением спрайтов двойной ширины.

```
10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=52400: LET long=235: LET check=77522: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 042,011,092,017,004
120 DATA 000,025,078,030,008
130 DATA 025,070,025,126,230
140 DATA 003,050,148,205,025
150 DATA 126,050,149,205,025
160 DATA 126,230,001,050,150
170 DATA 205,025,126,230,001
180 DATA 050,146,205,025,126
190 DATA 017,063,000,033,009
200 DATA 213,025,061,032,252

210 DATA 175,050,147,205,205
220 DATA 093,210,205,137,205
230 DATA 197,229,017,063,000
240 DATA 025,062,024,129,079
```

250 DATA 205,093,210,205,137  
260 DATA 205,225,193,197,229  
270 DATA 006,001,118,016,253  
280 DATA 225,193,000,000,118  
290 DATA 205,196,209,197,229  
300 DATA 017,063,000,025,062

310 DATA 024,129,079,205,196  
320 DATA 209,225,193,058,148  
330 DATA 205,254,000,040,019  
340 DATA 254,001,040,026,254  
350 DATA 002,040,033,005,005  
360 DATA 005,120,230,252,040  
370 DATA 059,195,084,205,013  
380 DATA 013,013,121,230,252  
390 DATA 040,048,195,084,205  
400 DATA 012,012,012,121,214

410 DATA 207,048,037,195,084  
420 DATA 205,004,004,004,120  
430 DATA 214,150,048,026,058  
440 DATA 147,205,254,000,040  
450 DATA 007,058,146,205,254  
460 DATA 000,032,012,058,149  
470 DATA 205,061,050,149,205  
480 DATA 254,000,194,230,204  
490 DATA 058,150,205,237,067  
500 DATA 174,204,254,000,200

510 DATA 118,205,093,210,017  
520 DATA 063,000,025,062,024  
530 DATA 129,079,118,205,093  
540 DATA 210,201,254,000,200  
550 DATA 062,001,050,147,205  
560 DATA 201,000,000,000,000  
570 DATA 000,000,000,000,000

Листинг14

Процедура, управляющая перемещением спрайтов двойной ширины.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CSAE	0000	YXLAST	DEFW #0000	:Последние координаты ;у и х. ;По ним можно ;определить, например, ;где произошла коллизия ;с препятствием.
CSB0	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	
CSB3	110400		LD DE, #0004	
CSB6	19		ADD HL, DE	
CSB7	4E		LD C, (HL)	Ввод параметров
CSB8	1E08		LD E, #08	
CSBA	19		ADD HL, DE	из БЕЙСИКА.
CSBB	46		LD B, (HL)	
CSBC	19		ADD HL, DE	
CSBD	7E		LD A, (HL)	Настройка
CSBE	E603		AND #03	
CCC0	3294CD		LD (DIREC), A	программных
CCC3	19		ADD HL, DE	
CCC4	7E		LD A, (HL)	переменных
CCC5	3295CD		LD (DISTN), A	
CCC8	19		ADD HL, DE	
CCC9	7E		LD A, (HL)	
CCCA	E601		AND #01	
CCCC	3296CD		LD (SWTCH), A	
CCCF	19		ADD HL, DE	
CCD0	7E		LD A, (HL)	
CCD1	E601		AND #01	
CCD3	3292CD		LD (FLAG), A	
CCD6	19		ADD HL, DE	
CCD7	7E		LD A, (HL)	
CCD8	113F00		LD DE, #003F	Отыскание начала шабло-
CCDB	2109D5		LD HL, #D509	на спрайта по его



Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CCDE	19	LOOP	ADD HL,DE	номеру. Инициализация програм- ;мною переменной. ;Печать спрайта. ;Включение переменной ;COLLIZ, если произошло ;столкновение спрайта с ;каким-либо объектом. ;Временное сохранение ;регистров. ;Определение адреса на- ;чала шаблона второго ;спрайта. ;Увеличение координаты ;ж на 24 пункта для печат- ;ти второго спрайта. ;Печать второго спрайта. ;Выставление переменной ;COLLIZ. ;Восстановление регистров ;со стека без очищения ;стека. ; ;Краткая ;пауза и восстановление ;координат 1-го спрайта
CCDF	3D		DEC A	
CCE0	20FC		JR NZ,LOOP	
CCE2	AF		XOR A	
CCE3	3293CD		LD (COLLIZ),A	
CCE6	CD5DD2	BEGIN	CALL SPRDRV-P	
CCE9	CD89CD		CALL COL-ON	
CCEC	C5		PUSH BC	
CCED	E5		PUSH HL	
CCEE	113F00		LD DE,#003F	
CCF1	19		ADD HL,DE	
CCF2	3E18		LD A,#18	
CCF4	81		ADD A,C	
CCF5	4F		LD C,A	
CCF6	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	
CCF9	CD89CD		CALL COL-ON	
CCFC	E1		POP HL	
CCFD	C1		POP BC	
CCFE	C5		PUSH BC	
CCFF	E5		PUSH HL	
CD00	0601		LD B,#01	
CD02	76	LOOP-1	HALT	
CD03	10FD		DJNZ LOOP-1	
CD05	E1		POP HL	
CD06	C1		POP BC	
CD07	00		NOP	
CD08	00		NOP	
CD09	76		HALT	
CD0A	CDC4D1		CALL SPRDRV-S	
CD0D	C5		PUSH BC	

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CD0E	E5		PUSH HL	;на стеке.
CD0F	113F00		LD DE,#003F	;Определение адреса нача-
CD12	19		ADD HL,DE	;ла шаблона 2-го спрайта.
CD13	3E18		LD A,#18	;Смещение на экране
CD15	81		ADD A,C	;на три знакоместа
CD16	4F		LD C.A	;вправо.
CD17	CDC4D1		CALL SFRDRV-S	;Стирание второго спрайта
CD1A	E1		POP HL	;Восстановление регистров
CD1B	C1		POP BC	;
CD1C	3A94CD		LD A,(DIREC)	;Направление движения.
CD1F	FE00		CP #00	;Влево?
CD21	2813		JR Z,LEFT	;Переход, если так.
CD23	FE01		CP #01	;Вправо?
CD25	281A		JR Z,RIGHT	;Переход, если так.
CD27	FE02		CP #02	;Вверх?
CD29	2821		JR Z,UP	;Переход, если так.
CD2B	05		DEC B	;Последний вариант
CD2C	05		DEC B	;вниз. Уменьшаем на
CD2D	05		DEC B	;3 пункта координату у.
CD2E	78		LD A,B	;Проверка на выход за
CD2F	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
CD31	283B		JR Z,END	;Если выход произошел,
				;заканчиваем работу.
CD33	C354CD		JP CONT	;Иначе продолжаем.
CD36	0D	LEFT	DEC C	;Уменьшаем на 3 пункта
CD37	0D		DEC C	;координату х.
CD38	0D		DEC C	;
CD39	79		LD A,C	;Проверка на выход за
CD3A	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
CD3C	2830		JR Z,END	;Если выход произошел,
				;заканчиваем работу.
CD3E	C354CD		JP CONT	;Иначе продолжаем.
CD41	0C	RIGHT	INC C	;Увеличиваем на 3 пункта
CD42	0C		INC C	;координату х.
CD43	0C		INC C	;

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CD44	79		LD A,C	;Проверка на выход за
CD45	D6CF		SUB #CF	;пределы экрана.
CD47	3025		JR NC,END	;Если выход произошел, ;заканчиваем работу.
CD49	C354CD		JP CONT	;Иначе продолжаем.
CD4C	04	UP	INC B	;Увеличиваем на 3 пункта
CD4D	04		INC B	;координату у.
CD4E	04		INC B	;
CD4F	78		LD A,B	;Проверка на выход за
CD50	D696		SUB #96	;пределы экрана.
CD52	301A		JR NC,END	;Если выход произошел, ;заканчиваем работу.
CD54	3A93CD	CONT	LD A,(COLLIZ)	;Проверяем, была колли-
CD57	FE00		CP #00	;зия или нет.
CD59	2807		JR Z,NEXT	;Обход, если нет.
CD5B	3A92CD		LD A,(FLAG)	;Если была, то надо про-
CD5E	FE00		CP #00	;верить состояние флага ;детекции коллизии.
CD60	200C		JR NZ,END	;Если он был включен, ;то коллизия приводит к ;окончанию работы.
CD62	3A95CD	NEXT	LD A,(DISTN)	;Иначе продолжаем работу.
CD65	3D		DEC A	;Уменьшаем дистанцию
CD66	3295CD		LD (DISTN),A	;перемещения спрайта.
CD69	FE00		CP #00	;
CD6B	C2E6CC		JP NZ,BEGIN	;Если не весь путь пока ;пройден - возврат.
CD6E	3A96CD	END	LD A,(SWTCH)	;Проверяем параметр s.
CD71	ED43AECC		LD (YXLAST),BC	;Запомнили последние ;координаты.
CD75	FE00		CP #00	;Если s=0, то можно
CD77	C8		RET Z	;выходить из процедуры.
CD78	76		HALT	;
CD79	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Печать левой половины ;спрайта в последний раз

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CD7C	113F00		LD DE, #003F	;Переход к правой
CD7F	19		ADD HL, DE	;половине
CD80	3E18		LD A, #18	;спрайта.
CD82	81		ADD A, C	;
CD83	4F		LD C, A	;
CD84	76		HALT	;
CD85	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Печать правой половины ;спрайта.
CD88	C9		RET	;Окончательный выход.
CD89	FE00	COL-ON	CP #00	Если произошла колли- зия, эта процедура включает переменную COLLIZ.
CD8B	C8		RET Z	
CD8C	3E01		LD A, #01	
CD8E	3293CD		LD (COLLIZ), A	
CD91	C9		RET	
CD92	00	FLAG	DEFB 00	;Флаг детекции коллизии.
CD93	00	COLLIZ	DEFB 00	;Переменная, фиксирующая ;факт прохождения колли- ;зии.
CD94	00	DIREC	DEFB 00	;Направление перемещения.
CD95	00	DISTN	DEFB 00	;Дистанция перемещения.
CD96	00	SWTCH	DEFB 00	;Переключатель s.
CD97	00		NOP	
CD98	00		NOP	
CD99	00		NOP	
CD9A	00		NOP	

### 2.1.7. Перемещение спрайтов двойной высоты.

Для перемещения по экрану такого спрайта подготовим процедуру FN j(x,y,d,l,s,c,n). Все параметры, задаваемые при вызове процедуры, те же самые, что и в процедуре FN i(), см. с.61.

## Листинг 15.

Загрузчик машинного кода процедуры, управляющей перемещением спрайтов двойной высоты.

```
10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=52100: LET long=230: LET check=76012: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 000,042,011,092,017
120 DATA 004,000,025,078,030
130 DATA 008,025,070,025,126
140 DATA 230,003,050,103,204
150 DATA 025,126,050,104,204
160 DATA 025,126,230,001,050
170 DATA 105,204,025,126,230
180 DATA 001,050,101,204,025
190 DATA 126,017,063,000,033
200 DATA 009,213,025,061,032

210 DATA 252,175,050,102,204
220 DATA 205,093,210,205,086
230 DATA 204,197,229,017,063
240 DATA 000,025,062,021,128
250 DATA 071,205,093,210,205
260 DATA 086,204,225,193,197
270 DATA 229,006,001,118,016
280 DATA 253,225,193,000,000
290 DATA 118,205,196,209,197
300 DATA 229,017,063,000,025

310 DATA 062,021,128,071,205
320 DATA 196,209,225,193,058
```

```

330 DATA 103,204,254,000,040
340 DATA 019,254,001,040,026
350 DATA 254,002,040,033,005
360 DATA 005,005,120,230,252
370 DATA 040,051,195,041,204
380 DATA 013,013,013,121,230
390 DATA 252,040,040,195,041
400 DATA 204,012,012,012,121

410 DATA 214,231,048,029,195
420 DATA 041,204,004,004,004
430 DATA 120,214,132,048,018
440 DATA 058,102,204,254,000
450 DATA 032,011,058,104,204
460 DATA 061,050,104,204,254
470 DATA 000,032,128,058,105
480 DATA 204,237,067,130,203
490 DATA 254,000,200,118,205
500 DATA 093,210,017,063,000

510 DATA 025,062,021,128,071
520 DATA 118,205,093,210,201
530 DATA 254,000,200,058,101
540 DATA 204,254,000,200,062
550 DATA 001,050,102,204,201
560 DATA 000,000,001,000,000
    
```

Листинг 16

Процедура, управляющая перемещением спрайтов двойной высоты.

Адрес   Маш.код   Метка   Мнемоника   Комментарий.

```

CB82 0000   YXLAST   DEFW #0000   ;Последние координаты
;у и х. ;По ним можно
;определить, например,
;где произошла коллизия.
    
```

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CB84	00		NOP	
CB85	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	
CB88	110400		LD DE, #0004	
CB8B	19		ADD HL, DE	Ввод параметров
CB8C	4E		LD C, (HL)	
CB8D	1E08		LD E, #08	из БЕЙСИКА.
CB8F	19		ADD HL, DE	
CB90	46		LD B, (HL)	
CB91	19		ADD HL, DE	Настройка
CB92	7E		LD A, (HL)	
CB93	E603		AND #03	программных
CB95	3267CC		LD (DIREC), A	
CB98	19		ADD HL, DE	переменных
CB99	7E		LD A, (HL)	
CB9A	3268CC		LD (DISTN), A	
CB9D	19		ADD HL, DE	
CB9E	7E		LD A, (HL)	
CB9F	E601		AND #01	
CBA1	3269CC		LD (SWTCH), A	
CBA4	19		ADD HL, DE	
CBA5	7E		LD A, (HL)	
CBA6	E601		AND #01	
CBA8	3265CC		LD (FLAG), A	
CBAB	19		ADD HL, DE	
CBAC	7E		LD A, (HL)	
CBAD	113F00		LD DE, #003F	Отыскание начала шабло-
CBB0	2109D5		LD HL, #D509	на спрайта по его
CBB3	19	LOOP	ADD HL, DE	номеру.
CBB4	3D		DEC A	
CBB5	20FC		JR NZ, LOOP	
CBB7	AF		XOR A	;Инициализация програм-
CBB8	3266CC		LD (COLLIZ), A	;иной переменной.
CBBB	CD5DD2	BEGIN	CALL SPRDRV-P	;Печать спрайта.
CBBE	CD56CC		CALL COLTST	;Проверка была коллизия
				;или нет.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CBC1	C5		PUSH BC	;Временное сохранение
CBC2	E5		PUSH HL	;регистров.
CBC3	113F00		LD DE,#003F	;Определение адреса на-
CBC6	19		ADD HL,DE	;чала шаблона второго
				;спрайта.
CBC7	3E15		LD A,#15	;Увеличение координаты
CBC9	80		ADD A,B	;у на 21 пункт для опре-
				;деления координат пе-
CBCA	47		LD B,A	;чати второго спрайта.
CBCB	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Печать 2-го спрайта.
CBCE	CD56CC		CALL COLTEST	;Проверка коллизии.
CBD1	E1		POP HL	;Восстановление регистров
CBD2	C1		POP BC	;со стека без очищения
CBD3	C5		PUSH BC	;стека.
CBD4	E5		PUSH HL	;
CBD5	0601		LD B,#01	
CBD7	76		HALT	
CBD8	10FD		DJNZ #CBD7	Краткая
CBDA	E1		POP HL	
CBDB	C1		POP BC	пауза и восстановление
CBDC	00		NOP	
CBDD	00		NOP	координат 1-го спрайта
CBDE	76		HALT	
CBDF	CDC4D1		CALL SPRDRV-S	;Стирание первого спрайта
CBE2	C5		PUSH BC	;Сохранение регистров
CBE3	E5		PUSH HL	;на стеке.
CBE4	113F00		LD DE,#003F	;Определение адреса начала
CBE7	19		ADD HL,DE	;шаблона 2-го спрайта.
CBE8	3E15		LD A,#15	;Смещение на экране
CBEA	80		ADD A,B	;на 21 пиксел
CBEB	47		LD B,A	;вниз.
CBEC	CDC4D1		CALL SPR-DRV-S	;Стирание второго спрайта.
CBEF	E1		POP HL	;Восстановление регистров
CBF0	C1		POP BC	;
CBF1	3A67CC		LD A,(DIREC)	;Направление движения.



Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CBF4	FE00		CP #00	;Влево?
CBF6	2813		JR Z,LEFT	;Переход, если так.
CBF8	FE01		CP #01	;Вправо?
CBFA	281A		JR Z,RIGHT	;Переход, если так.
CBFC	FE02		CP #02	;Вверх?
CBFE	2821		JR Z,UP	;Переход, если так.
CC00	05		DEC B	;Последний вариант -
CC01	05		DEC B	;вниз. Уменьшаем на
CC02	05		DEC B	;3 пункта координату у.
CC03	78		LD A,B	;Проверка на выход за
CC04	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
CC06	2833		JR Z,END	;Если выход произошел, ;заканчиваем работу.
CC08	C329CC		JP CONT	;Иначе продолжаем.
CC0B	0D	LEFT	DEC C	;Уменьшаем на 3 пункта
CC0C	0D		DEC C	;координату x.
CC0D	0D		DEC C	;
CC0E	79		LD A,C	;Проверка на выход за
CC0F	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
CC11	2828		JR Z,END	;Если выход произошел, ;заканчиваем работу.
CC13	C329CC		JP CONT	;Иначе продолжаем.
CC16	0C	RIGHT	INC C	;Увеличиваем на 3 пункта
CC17	0C		INC C	;координату x.
CC18	0C		INC C	;
CC19	79		LD A,C	;Проверка на выход за
CC1A	D6E7		SUB #E7	;пределы экрана.
CC1C	301D		JR NC,END	;Если выход произошел, ;заканчиваем работу.
CC1E	C329CC		JP CONT	;Иначе продолжаем.
CC21	04	UP	INC B	;Увеличиваем на 3 пункта
CC22	04		INC B	;координату у.
CC23	04		INC B	;
CC24	78		LD A,B	;Проверка на выход за
CC25	D684		SUB #84	;пределы экрана.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CC27	3012		JR NC,END	;Если выход произошел, ;заканчиваем работу.
CC29	3A66CC	CONT	LD A,(COLLIZ)	;Проверяем, была колли-
CC2C	FE00		CP #00	;зия или нет.
CC2E	200B		JR NZ,END	;Если была, то на выход
CC30	3A68CC		LD A,(DISTN)	;Иначе продолжаем работу.
CC33	3D		DEC A	;Уменьшаем дистанцию
CC34	3268CC		LD (DISTN),A	;перемещения спрайта.
CC37	FE00		CP #00	;Если не весь путь пока
CC39	2080		JR NZ,BEGIN	;пройден - возврат.
CC3B	3A69CC	END	LD A,(SWTCH)	;Проверяем параметр в.
CC3E	ED4382CB		LD (YXLAST),BC	;Запомнили последние ;координаты.
CC42	FE00		CP #00	;Если в=0, то можно
CC44	C8		RET Z	;выходить из процедуры.
CC45	76		HALT	
CC46	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Иначе надо напечатать ;спрайт последний раз. ;Печать верхней половины.
CC49	113F00		LD DE,#003F	;Переход к нижней
CC4C	19		ADD HL,DE	;половине
CC4D	3E15		LD A,#15	;спрайта.
CC4F	80		ADD A,B	;
CC50	47		LD B,A	;
CC51	76		HALT	;
CC52	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Печать нижней половинны ;спрайта.
CC55	C9		RET	;Окончательный выход.
CC56	FE00	COLTST	CP #00	;Проверка на ноль и воз-
CC58	C8		RET Z	;врат, если коллизии не ;было.
CC59	3A65CC		LD A,(FLAG)	;Если была, проверяем ;флаг детекции коллизии.
CC5C	FE00		CP #00	;Если он выключен, нет

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CC5E	C8		RET Z	;вопросов и возврат.
CC5F	3E01		LD A, #01	;Иначе включаем перемен-
CC61	3266CC		LD (COLLIZ),A	;ную, фиксирующую факт
				;коллизии.
CC64	C9		RET	;Возврат.
CC65	00	FLAG	DEFB 00	
CC66	00	COLLIZ	DEFB 00	
CC67	00	DIREC	DEFB 00	
CC68	00	DISTN	DEFB 00	
CC69	00	SWTCH	DEFB 00	

### 2.1.8. Полная анимация спрайтов.

До сих пор мы занимались только перемещением спрайтов. Это в какой-то степени является динамической графикой, но все-таки не совсем, поскольку так можно изображать далеко не все объекты. Этот метод был хорош для движения самолетов, кораблей, автомобилей, локомотивов и пр. технических устройств. Большинство же объектов живой природы в процессе перемещения меняют не только свои координаты, но и свою форму. Поэтому для того, чтобы, например, изобразить скачущего всадника, нам надо не только обеспечить перемещение спрайта по экрану, но и выполнить переключение нескольких спрайтов, в которых изображены разные фазы движения.

Анимация, как и большинство прочих технологий в компьютерной графике, связана с обманом зрения. Быстрая смена нескольких статичных изображений создает иллюзию движения. Но анимация может быть исполнена и без движения, представьте себе, например человека, подпрыгивающего на одном месте.

Как только Вы начнете ставить свои эксперименты, Вы увидите, что даже очень малые изменения в спрайтах дают весьма ощу-

тимые результаты. Посмотрите на кадры наездника, приведенные на рис. 17. Практически все тело лошади и сам наездник остаются неподвижны. Изменения касаются только ног и хвоста. Если бы мы попробовали внести изменения и в положение тела, то результирующая последовательность кадров была бы очень неплавной.

Во многих случаях Вам вполне достаточно иметь два кадра, изображающих две фазы движения, и переключать их с тем, чтобы получить анимационный эффект. Но мы здесь рассмотрим более общий случай и подготовим процедуру, позволяющую иметь столько кадров, сколько нам понадобится, правда не более, чем есть в таблице спрайтов. Кроме прочих параметров, рассмотренных в вышеприведенных процедурах, здесь появятся два новых параметра -  $f$  - количество кадров (**frames**) в анимационной последовательности и  $v$  (**velocity**) - скорость анимации. Обратите внимание на этот параметр. Он интересен для постановки собственных экспериментов. Изменяя его, можно достигать самых разных результатов.

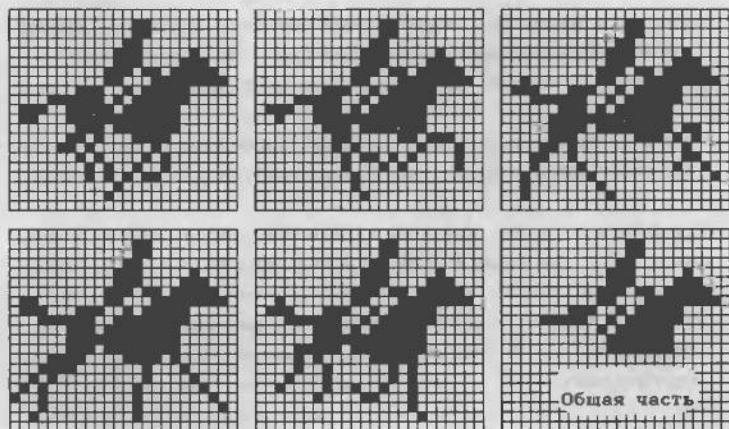


Рис. 17 Пять фаз движения спрайта

Формат процедуры:**FN k(x,y,d,l,s,f,c,v,n)**

- x,y** - координаты исходной позиции спрайта. Они относятся к левому верхнему углу и задаются в пикселах.
- d** - direction - параметр, определяющий направление перемещения.
- d=0 - перемещение справа налево.
  - d=1 - перемещение слева направо.
  - d=2 - перемещение снизу вверх.
  - d=3 - перемещение сверху вниз.
- l** - параметр, определяющий дистанцию, на которую перемещается спрайт. За единицу принято перемещение на три пиксела. Таким образом, если установить здесь например число 20, то спрайт продвинется на 60 пикселей и остановится.
- s** - switch - параметр, определяющий остается спрайт на экране после окончания перемещения или нет. Если s=0, то он останется на экране. Если s=1, то спрайт исчезнет.
- f** - количество кадров в анимационной последовательности. Оно не может быть больше, чем число спрайтов в таблице ( $\leq 10$ )
- c** - collision - флаг детекции коллизии. Если его включить (c=1), то при столкновении с любым препятствием (с включенными пикселями экрана) спрайт остановится после того, как три пиксела спрайта "наедут" на препятствие. Если его отключить (c=0), то спрайт будет проходить через любое препятствие.
- v** - скорость анимации ( $1 \leq v \leq 255$ , самая медленная).
- n** - номер первого спрайта из Вашей кадровой последовательности. Если у Вас в таблице спрайтов задано несколько шабло-

нов, то здесь достаточно указать на нужный Вам номер спрайта.

## Листинг 17

Загрузчик машинного кода процедуры анимации спрайта.

```
10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=51700: LET long=275: LET check=82463: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 042,011,092,017,004
120 DATA 000,025,078,030,008
130 DATA 025,070,025,126,230
140 DATA 003,050,209,202,025
150 DATA 126,050,211,202,025
160 DATA 126,230,001,050,212
170 DATA 202,025,126,050,216
180 DATA 202,050,215,202,025
190 DATA 126,230,001,050,210
200 DATA 202,025,126,050,217

210 DATA 202,025,126,017,063
220 DATA 000,033,202,212,025
230 DATA 061,032,252,034,213
240 DATA 202,058,215,202,061
250 DATA 050,215,202,254,000
260 DATA 032,009,058,216,202
270 DATA 050,215,202,042,213
280 DATA 202,017,063,000,025
290 DATA 205,093,210,254,000
300 DATA 040,019,058,210,202
```

310 DATA 254,000,040,012,058  
320 DATA 212,202,198,001,230  
330 DATA 001,050,212,202,024  
340 DATA 090,229,213,197,058  
350 DATA 217,202,071,017,000  
360 DATA 000,033,000,000,237  
370 DATA 176,193,209,225,118  
380 DATA 205,196,209,058,209  
390 DATA 202,254,000,040,019  
400 DATA 254,001,040,026,254  
  
410 DATA 002,040,033,005,005  
420 DATA 005,120,230,252,040  
430 DATA 045,195,182,202,013  
440 DATA 013,013,121,230,252  
450 DATA 040,034,195,182,202  
460 DATA 012,012,012,121,214  
470 DATA 231,048,023,195,182  
480 DATA 202,004,004,004,120  
490 DATA 214,150,048,012,058  
500 DATA 211,202,061,050,211  
  
510 DATA 202,254,000,194,054  
520 DATA 202,058,212,202,237  
530 DATA 067,242,201,254,000  
540 DATA 200,118,205,093,210  
550 DATA 201,001,000,000,001  
560 DATA 194,214,001,003,050  
570 DATA 231,048,022,195,232  
580 DATA 202,004,004,004,120  
590 DATA 214,150,048,011,058  
600 DATA 003,203,061,050,003  
  
610 DATA 203,254,000,032,155  
620 DATA 058,004,203,237,067  
630 DATA 086,202,254,000,200  
640 DATA 118,205,093,210,201  
650 DATA 000,000,000,000,000

## Листинг 18

Процедура, управляющая анимацией спрайтов.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C9F2	0000	YXLAST	DEFW #0000	;Последние координаты ;у и х. ;По ним можно ;определить, например, ;где произошла коллизия ;с препятствием.
C9F4	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;Указание на адрес, в ко- ;тором располагаются па- ;раметры функции пользо- ;вателя FN k().
C9F7	110400		LD DE, #0004	;Вычисление адреса пер- ;вого параметра.
C9FA	19		ADD HL, DE	
C9FB	4E		LD C, (HL)	;Прием параметра х.
C9FC	1E08		LD E, #08	;Смещение ко второму ;параметру.
C9FE	19		ADD HL, DE	
C9FF	46		LD B, (HL)	;Прием параметра у.
CA00	19		ADD HL, DE	;Смещение к третьему ;параметру.
CA01	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра d.
CA02	E603		AND #03	;Маскирование старших ;битов.
CA04	32D1CA		LD (DIREC), A	;Выставление программной ;переменной.
CA07	19		ADD HL, DE	;Смещение к четвертому ;параметру.
CA08	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра l.
CA09	32D3CA		LD (DISTN), A	;Выставление программной ;переменной.
CA0C	19		ADD HL, DE	;Смещение к пятому ;параметру.
CA0D	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра s.
CA0E	E601		AND #01	;Маскирование старших



Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
				;битов.
CA10	32D4CA		LD (SWTCH).A	;Выставление программной ;переменной.
CA13	19		ADD HL,DE	;Смещение к шестому ;параметру.
CA14	7E		LD A,(HL)	;Прием параметра f.
CA15	32D8CA		LD (FRAMES),A	;Выставление программных
CA18	32D7CA		LD (FRAM-1),A	;переменных.
CA1B	19		ADD HL,DE	;Смещение к седьмому ;параметру.
CA1C	7E		LD A,(HL)	;Прием параметра с.
CA1D	E601		AND #01	;Маскирование старших ;битов.
CA1F	32D2CA		LD (FLAG).A	;Выставление переменной.
CA22	19		ADD HL,DE	;Переход к восьмому ;параметру.
CA23	7E		LD A,(HL)	;Прием параметра v.
CA24	32D9CA		LD (RATE),A	;Выставление программной ;переменной.
CA27	19		ADD HL,DE	;Переход к девятому ;параметру.
CA28	7E		LD A,(HL)	;Прием номера первого ;спрайта из последова- ;тельности.
CA29	113F00		LD DE,#003F	;Длина шаблона спрайта.
CA2C	21CAD4		LD HL,#D4CA	;Адрес указывает на 126 ;байтов ниже, чем начало ;таблицы спрайтов. Каж- ;дый спрайт занимает 63 ;байта, поэтому адрес ;указывает на две длины ;спрайта ниже, чем начало ;таблицы.
CA2F	19	LOOP	ADD HL,DE	Отыскание адреса нача- ла шаблона спрайта по
CA30	3D		DEC A	

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CA31	20FC		JR NZ, LOOP	его номеру. В результате HL указывает на одну длину спрайта ниже, чем его истинное положение в таблице.
CA33	22D5CA		LD (ADRES), HL	;Выставление программной ;переменной.
CA36	3AD7CA	BEGIN	LD A, (FRAM-1)	;Сколько кадров осталось ;напечатать?
CA39	3D		DEC A	;Уменьшить на 1 и
CA3A	32D7CA		LD (FRAM-1), A	;запомнить.
CA3D	FE00		CP #00	;Если не все кадры напеча-
CA3F	2009		JR NZ, BYPASS	;таим, то обход.
CA41	3AD8CA		LD A, (FRAMES)	;Если все, то надо осве-
CA44	32D7CA		LD (FRAM-1), A	;жить переменной FRAM-1.
CA47	2AD5CA		LD HL, (ADRES)	;
CA4A	113F00	BYPASS	LD DE, #003F	;
CA4D	19		ADD HL, DE	;Теперь HL указывает точ- но на начало нужного спрайта в таблице шабло- нов.
CA4E	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;Вызов процедуры печати спрайта (см. с.44).
CA51	FE00		CP #00	;При печати спрайта была коллизия с каким-либо объектом на экране?
CA53	2813		JR Z, CONT	;Если нет, переход.
CA55	3AD2CA		LD A, (FLAG)	;Если была, надо проверить флаг детекции коллизии.
CA58	FE00		CP #00	;Если он выключен, про-
CA5A	280C		JR Z, CONT	;должить работу.
CA5C	3AD4CA		LD A, (SWTCH)	;Если он включен, подго-
CA5F	C601		ADD A, #01	;тавливаем выход из
CA61	E601		AND #01	;процедуры.
CA63	32D4CA		LD (SWTCH), A	;

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CA66	185A		JR END	;
CA68	E5	CONT	PUSH HL	;Сохранение основных
CA69	D5		PUSH DE	;регистров от поврежде-
CA6A	C5		PUSH BC	;ния командой LDIR.
CA6B	3AD9CA		LD A, (RATE)	;Скорость анимации.
CA6E	47		LD B, A	;
CA6F	110000		LD DE, #0000	Это не блочная перебро-   ска по команде LDIR, а   обыкновенная затыжка   времени. Чем больше   число в регистре B, тем   длительнее пауза.
CA72	210000		LD HL, #0000	
CA75	EDB0		LDIR	
CA77	C1		POP BC	
CA78	D1		POP DE	;Восстановление регист-
CA79	E1		POP HL	;ров со стека.
CA7A	76		HALT	;
CA7B	CDC4D1		CALL SPRDRV-S	;Краткая пауза.
CA7E	3AD1CA		LD A, (DIREC)	;Стирание спрайта (см. ;стр. 40)
CA81	FE00		CP #00	;В каком направлении
CA83	2813		JR Z, LEFT	;двигается спрайт?
CA85	FE01		CP #01	;Влево?
CA87	281A		JR Z, RIGHT	;Переход, если так.
CA89	FE02		CP #02	;Вправо?
CA8B	2821		JR Z, UP	;Переход, если так.
				;Во всех прочих слу-
				;чаях остается только
				;движение вниз.
CABD	05		DEC B	;Уменьшение координаты
CABE	05		DEC B	;у на три пункта.
CABF	05		DEC B	;
CA90	78		LD A, B	;Проверка на выход за
CA91	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
CA93	282D		JR Z, END	;Конец работы, если так.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CA95	C3B6CA		JP NEXT	;Иначе продолжаем.
CA98	0D	LEFT	DEC C	;уменьшение координаты.
CA99	0D		DEC C	;ж на три пункта.
CA9A	0D		DEC C	;
CA9B	79		LD A,C	;Проверка на выход за
CA9C	E6FC		AND #FC	;пределы экрана.
CA9E	2822		JR Z,END	;Конец работы, если так.
CAA0	C3B6CA		JP NEXT	;Иначе продолжаем.
CAA3	0C	RIGHT	INC C	;увеличение координаты
CAA4	0C		INC C	;ж на три пункта.
CAA5	0C		INC C	;
CAA6	79		LD A,C	;Проверка на выход за
CAA7	D6E7		SUB #E7	;пределы экрана.
CAA9	3017		JR NC,END	;Конец работы, если так.
CAAB	C3B6CA		JP NEXT	;Иначе продолжаем.
CAAE	04	UP	INC B	;увеличение координаты
CAAF	04		INC B	;у на три пункта.
CAB0	04		INC B	;
CAB1	78		LD A,B	;Проверка на выход за
CAB2	D696		SUB #96	;пределы экрана.
CAB4	300C		JR NC,END	;Конец работы, если так
CAB6	3AD3CA	NEXT	LD A,(DISTN)	;Уменьшаем счетчик
CAB9	3D		DEC A	; пройденного расстояния.
CABA	32D3CA		LD (DISTN),A	;
CABD	FE00		CP #00	;Проверяем его на конец.
CABF	C236CA		JP NZ,BEGIN	;Если не конец, то ;возврат.
CAC2	3AD4CA	END	LD A,(SWTCH)	;Проверка параметра в.
CAC5	ED43F2C9		LD (YXLAST),BC	;Запомнили координаты ;последней точки в про- ;граммной переменной.
CAC9	FE00		CP #00	;Если в=0, то ничего ;больше делать не надо
CACB	C8		RET Z	;Окончательный выход.
CACC	76		HALT	;Если в=1, напечатаем

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
CACD	CD5DD2		CALL SPRDRV-P	;спрайт в последний раз.
CAD0	C9		RET	;Вызов процедуры печати. ;Выход из процедуры.
CAD1	00	DIREC	DEFB 00	;Программная переменная, ;указывающая направление ;перемещения спрайта.
CAD2		FLAG	DEFB 00	;Флаговая переменная ;флаг детекции коллизии.
CAD3		DISTN	DEFB 00	;Программная переменная, ;указывающая дистанцию ;перемещения спрайта.
CAD4	00	SWTCH	DEFB 00	;Параметр в.
CAD5	0000	ADRES	DEFW 0000	;Программная переменная, ;в которой хранится ад- ;рес шаблона спрайта в ;таблице спрайтов.
CAD7	00	FRAM-1	DEFB 00	;Программная переменная, ;хранящая количество не- ;показанных спрайтов из ;анимационной последова- ;тельности.
CAD8	00	FRAMES	DEFB 00	;Программная переменная, ;хранящая количество ;кадров (спрайтов) в ани- ;мационной последователь- ;ности.
CAD9	00	RATE	DEFB 00	;Программная переменная, ;хранящая частоту смены ;кадров. Чем она больше, ;тем медленнее анимация.

Как же работает эта процедура? Отдельные спрайты, которых столько же, сколько кадров в анимационной последовательности, берутся из таблицы спрайтов и по-очереди печатаются на экране.

Сначала печатается первый спрайт. Далее он стирается и, вместо того, чтобы напечатать его же со смещением в три пиксела в заданном направлении, печатается второй спрайт, затем третий и т.д. Процесс повторяется до тех пор, пока не будет напечатан последний спрайт из кадровой последовательности, после чего вновь печатается первый.

### 2.1.9 Некоторые рекомендации.

Для того, чтобы получить благоприятный результат, надо придерживаться нескольких основополагающих принципов.

Во-первых, помните, что для получения гладкой и плавной анимации, напоминающей движение реальных тел в живой природе, надо стараться делать отдельные фазы движения с минимальными изменениями. Чем проще, тем лучше. Глаз сам поможет обмануть наблюдателя.

Во-вторых, необходимо помнить, что если у Вас есть последовательность из  $N$  кадров, то за  $N$ -ным кадром идет первый кадр. И потому изменения при переходе от кадра  $N$  к кадру 1 должны быть столь же минимальны, как при переходе от кадра 1 к кадру 2. То есть последовательность смены кадров должна быть ЗАМКНУТА. Наиболее часто встречающаяся ошибка начинающих - составление ОТКРЫТОЙ последовательности спрайтов, в которой последний спрайт плохо согласован с первым.

В-третьих, если Вы приступили к работе над последовательностью кадров, то на первых порах не перемещайте спрайты по экрану, а ограничьтесь печатью всей последовательности попеременно в одной позиции. Это даст Вам возможность легко обнаружить ошибки и поправить их. Даже очень малая несогласованность в движении отдельных точек изображения может привести к очень плохим конечным результатам, а причины плохого результата очень трудно обнаружить на двигающихся спрайтах.

В заключение, надо сказать несколько слов и о работе с цветом. До сих пор все, что мы писали об анимации спрайтов, относилось к черно-белой (или одноцветной) печати. Для анимации цветных спрайтов надо помнить еще и о проблемах, связанных с экраном цветовых атрибутов "Спектрума".

По содержанию наших предыдущих книг Вы знаете, что цветовые атрибуты "Спектрума" привязаны не к пикселям, а к знакомиестам и разрешение экрана цветовых атрибутов составляет 32X24 знакомиеста (вместо 256X192 пиксела в черно-белой графике). Каждое знакомиесто - это квадрат размером 8X8 пикселей.

Что же делать, чтобы двигать цветной спрайт? Прежде всего, здесь от Вас потребуется не только написать процедуру для перемещения черно-белого шаблона, но и процедуру для перемещения цветных атрибутов спрайта. Второй вопрос - как их двигать? Очевидно, что они могут быть двинуты только на величину знакомиеста, т.е. не менее, чем на восемь пикселей. Но если Вы попробуете и черно-белую составляющую двигать тоже на 8 пикселей за один такт, то увидите, что результат будет очень грубым. Фактически это уже будет не растровая анимация, а блочная, причем такого сорта, какую можно получить и из БЕЙСИКА с помощью оператора PRINT AT... Поэтому здесь делают так, что на один такт движения атрибутов приходится несколько тактов движения черно-белого шаблона.

Если черно-белый шаблон двигать на 4 пиксела за такт, то на два такта движения шаблона придется один такт движения атрибутов. Если двигать ч/б шаблон на 2 пиксела за такт, то на четыре такта движения шаблона придется один такт движения атрибутов.

Но и здесь возможны интересные решения. Так, например, в программе Everyone's a Wally (фирма Mikrogen) герои двигаются по более хитрому закону, когда на шесть тактов движения шаблона приходится два такта движения атрибутов. Как это сделано, показано на рис.18. Шаблон спрайта в этой игре имеет размер 16X16,

т.е. в ширину занимает 2 знакоместа. Отдельные кадры печатаются со смещением в 2 пиксела и поэтому бывают моменты, когда шаблон растягивается на три знакоместа. Можно было бы атрибуты спрайта всегда печатать с размером 3 знакоместа в ширину, но для большей плавности перемещения в игре сделано так, что атрибуты иногда занимают два знакоместа, а иногда три.

Условные обозначения:	
	XXXXX - шаблон
	AAAAA - атрибуты
	OOOOO - пустые места
Кадр 1	XXXXXXX XXXXXXXX AAAAAAAA AAAAAAAAA
Кадр 2	OOXXXXX XXXXXXXX XO00000 AAAAAAAA AAAAAAAAA AAAAAAAAA
Кадр 3	OOOXXXX XXXXXXXX XXXX0000 AAAAAAAA AAAAAAAAA AAAAAAAAA
Кадр 4	OO0000X XXXXXXXX XXXXXXX0 AAAAAAAA AAAAAAAAA AAAAAAAAA
Кадр 5	XXXXXXX XXXXXXXX AAAAAAAA AAAAAAAAA
Кадр 6	OOXXXXX XXXXXXXX XO00000 AAAAAAAA AAAAAAAAA AAAAAAAAA
Кадр 7 = Кадру 1	OOOXXXX XXXXXXXX XXXX0000 AAAAAAAA AAAAAAAAA AAAAAAAAA

Рис. 18 Организация движения шаблона и цветowych атрибутов в программе **Everyone's a Wally**.



Как видите, здесь нет полной цикличности в смене кадров. Так, кадр 1 равен кадру 7 только с точки зрения шаблона. С точки зрения атрибутов они различаются. Если бы нашу последовательность продолжить, то оказалось бы, что полное соответствие наступит только на кадре 13. Такое решение программистов обеспечило довольно неплохую гладкость анимации не только шаблона, но и атрибутов при достаточно экономном расходе памяти.

Конечно, существуют и другие приемы. Внимательно смотрите на движение спрайтов в Ваших любимых играх и Вы сможете узнать много интересного и, возможно, почерпнете что-то и для себя.

## 2.2 Анимация заднего плана. Окна.

Для обеспечения самой плавной и гладкой анимации требуется еще более тонкое управление движением графики на экране. Самое же плавное перемещение можно получить скроллингом экрана или части экрана на 1 пиксел. Здесь мы рассмотрим две процедуры, обеспечивающие скроллинг по горизонтали и вертикали.

### 2.2.1. Горизонтальный скроллинг экрана.

Формат процедуры для выполнения горизонтального скроллинга экрана - следующий: FN 1(1,d).

- 1 - length - параметр, указывающий на какую величину (в пикселах) следует исполнить скроллинг.
- d - direction - параметр, определяющий направление перемещения.
- d=1 - скроллинг слева направо
- d=0 - скроллинг справа налево.

Листинг 19.

Загрузчик машинного кода процедуры горизонтального скроллинга.

```
10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=51500: LET long=85: LET check=7863: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода
```

```

110 DATA 243,042,011,092,017
120 DATA 004,000,025,070,030
130 DATA 008,025,126,254,000
140 DATA 032,034,014,191,197
150 DATA 033,000,064,229,006
160 DATA 032,167,203,030,035
170 DATA 016,251,225,048,004
180 DATA 062,128,182,119,017
190 DATA 032,000,025,013,032
200 DATA 233,193,016,224,251

210 DATA 201,014,191,197,033
220 DATA 031,064,229,006,032
230 DATA 167,203,022,043,016
240 DATA 251,225,048,004,062
250 DATA 001,182,119,017,032
260 DATA 000,025,013,032,233
270 DATA 193,016,224,251,201

```

Листинг 20  
Процедура, управляющая  
горизонтальным скроллингом

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C92C	F3		DI	;Запрет прерываний
C92D	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;Указание на адрес, в ко- ;тором располагаются па- ;раметры функции пользо- ;вателя FN 1().
C930	110400		LD DE, #0004	;Вычисление адреса пер-
C933	19		ADD HL, DE	;вого параметра.
C934	46		LD B, (HL)	;Прием параметра 1.
C935	1E08		LD E, #08	;Переход ко второму
C937	19		ADD HL, DE	;параметру.
938	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра d.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C939	FE00		CP #00	;Определяем направление ;скроллинга.
C93B	2022		JR NZ,LEFT	;Если влево, то ;переход.
C93D	0EBF	DIST	LD C,#BF	;#BF=192 DEC - количест- ;во горизонтальных линий ;экрана.
C93F	C5		PUSH BC	;Сохранение на стеке
C940	210040		LD HL,#4000	;Адрес начала экранной ;области.
C943	E5	VERT	PUSH HL	;Сохранили на стеке.
C944	0620		LD B,#20	;32 байта - длина од- ;ной линии.
C946	A7		AND A	;Сброс флага переноса.
C947	CB1E	HORIZ	RR (HL)	;Вращение вправо пикселов ;в одной линии знакоместа. ;Пиксел, вышедший за пре- ;делы знакоместа отклады- ;вается во флаг переноса.
C949	23		INC HL	;Переход к следующему зна- ;коместу справа.
C94A	10FB		DJNZ HORIZ	;Если не вся линия сдвину- ;та, возврат в начало ;цикла.
C94C	E1		POP HL	;Восстановление адреса ;самого первого знакоместа ;в текущей линии для ре- ;шения вопроса о "прокру- ;тке" (когда рисунок ухо- ;дящий вправо выплывает ;слева).
C94D	3004		JR NC,BYPASS	;Если последний уходящий ;вправо за пределы экрана ;пиксел был выключен, то ;все ОК, ничего делать

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
				; не надо, обход на BYPASS
C94F	3E80		LD A, #80	; включение старшего бита.
C951	B6		OR (HL)	; включение левого пиксела
C952	77		LD (HL), A	; в первом знакоместе.
C953	112000	BYPASS	LD DE, #0020	; Переход к очередной ли-
C956	19		ADD HL, DE	; нии экрана.
C957	0D		DEC C	; Уменьшили счетчик линий.
C958	20E9		JR NZ, VERT	; Если не все линии смеще-
				; ны, то возврат.
C95A	C1		POP BC	; Проверка на исчерпание
C95B	10E0		DJNZ DIST	; дистанции перемещения 1.
				; Если не весь путь прой-
				; ден, возврат на DIST.
C95D	FB		EI	; Включение прерываний и
C95E	C9		RET	; выход.
C95F	0EBF	LEFT	LD C, #BF	; #BF=192 DEC - количест-
				; во горизонтальных линий
				; экрана.
C961	C5		PUSH BC	; Сохранение на стеке
C962	211F40		LD HL, #401F	; Адрес первой линии в
				; последней знакоместе
				; первой экранной строки.
C965	E5	VERT1	PUSH HL	; Сохранили на стеке.
C966	0620		LD B, #20	; 32 байта - длина од-
				; ной линии.
C968	A7		AND A	; Сброс флага переноса.
C969	CB16	HORIZ1	RL (HL)	; Вращение влево пикселов
				; в одной линии знакоместа.
				; Пиксел, вышедший за пре-
				; делы знакоместа отклады-
				; вается во флаг переноса.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C96B	2B		DEC HL	;Переход к соседнему зна- ;коместу слева.
C96C	10FB		DJNZ HORIZ1	;Если не вся линия сдвину- ;та, возврат в начало ;цикла.
C96E	E1		POP HL	;Восстановление адреса ;последнего знакоместа ;в текущей линии для ре- ;шения вопроса о "прокру- ;тке" (когда рисунок ухо- ;дящий влево выплывает ;справа).
C96F	3004		JR NC,PASS-1	;Если последний уходящий ;влево за пределы экрана ;пиксел был выключен, то ;все ОК, ничего делать ;не надо, обход на PASS-1
C971	3E01		LD A,#01	;Включение младшего бита.
C973	B6		OR (HL)	;Включение правого пиксела
C974	77		LD (HL),A	;в последнем знакоместе.
C975	112000	PASS-1	LD DE,#0020	;Переход к очередной ли-
C978	19		ADD HL,DE	;нии экрана.
C979	0D		DEC C	;Уменьшили счетчик линий.
C97A	20E9		JR NZ,VERT1	;Если не все линии смеще- ;ны, то возврат.
C97C	C1		POP BC	;Проверка на исчерпание
C97D	10E0		DJNZ LEFT	;дистанции перемещения 1. ;Если не весь путь прой- ;ден, возврат.
C97F	FB		EI	;Разрешение прерываний.
C980	C9		RET	;Выход.

2.2.2 Вертикальный скроллинг экрана.

Формат процедуры для выполнения вертикального скроллинга экрана - следующий: FN m(l,d).

- l - length - параметр, указывающий на какую величину (в пикселах) следует исполнить скроллинг.
- d - direction - параметр, определяющий направление перемещения.  
 d=0 - скроллинг вниз.  
 d=1 - скроллинг вверх.

Листинг 21

Загрузчик машинного кода процедуры вертикального скроллинга

```

10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=50900: LET long=215: LET check=68798: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 243,042,011,092,017
120 DATA 004,000,025,070,030
130 DATA 008,025,126,230,001
140 DATA 040,091,197,001,032
150 DATA 000,033,000,064,017
160 DATA 162,199,126,018,035
170 DATA 019,016,250,001,175
180 DATA 000,033,000,064,017
190 DATA 000,065,213,229,006
200 DATA 032,026,119,035,019

```

210 DATA 016,250,225,209,036  
220 DATA 062,007,164,032,010  
230 DATA 062,032,133,111,040  
240 DATA 004,124,214,008,103  
250 DATA 020,062,007,162,032  
260 DATA 010,062,032,131,095  
270 DATA 040,004,122,214,008  
280 DATA 087,013,032,209,006  
290 DATA 032,033,162,199,017  
300 DATA 160,087,126,018,035

310 DATA 019,016,250,193,016  
320 DATA 167,251,201,197,033  
330 DATA 160,087,017,162,199  
340 DATA 006,032,126,018,035  
350 DATA 019,016,250,001,175  
360 DATA 000,033,160,086,017  
370 DATA 160,087,213,229,006  
380 DATA 032,126,018,035,019  
390 DATA 016,250,225,209,037  
400 DATA 124,230,007,254,007

410 DATA 032,012,125,214,032  
420 DATA 111,254,224,040,004  
430 DATA 062,008,132,103,021  
440 DATA 122,230,007,254,007  
450 DATA 032,012,123,214,032  
460 DATA 095,254,224,040,004  
470 DATA 062,008,130,087,013  
480 DATA 032,201,017,000,064  
490 DATA 033,162,199,006,032  
500 DATA 126,018,035,019,016

510 DATA 250,193,016,160,251  
520 DATA 201,000,000,000,000  
530 DATA 000,000,000,000,000



## Листинг 22

Процедура, управляющая  
вертикальным скроллингом

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C6D4	F3		DI	;Запрет прерываний
C6D5	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;Указание на адрес, в ко- ;тором располагаются па- ;раметры функции пользо- ;вателя FN в(.).
C6D8	110400		LD DE, #0004	;Вычисление адреса пер-
C6DB	19		ADD HL, DE	;вого параметра.
C6DC	46		LD B, (HL)	;Прием параметра 1.
C6DD	1E08		LD E, #08	;Переход ко второму
C6DF	19		ADD HL, DE	;параметру.
C6E0	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра d.
C6E1	E601		AND #01	;Определяем направление ;скроллинга.
C6E3	285B		JR Z, DOWN	;Переход, если вверх.
C6E5	C5	MAIN	PUSH BC	;Сохранение на стеке
C6E6	012000		LD BC, #0020	;32 байта - длина одной ;линии экрана.
C6E9	210040		LD HL, #4000	;Начало экранной области ;в оперативной памяти.
C6EC	11A2C7		LD DE, #C7A2	;Адрес временного буфера.
C6EF	7E	LINE1	LD A, (HL)	;Переброска первой
C6F0	12		LD (DE), A	;линии
C6F1	23		INC HL	;экрана
C6F2	13		INC DE	;во временный
C6F3	10FA		DJNZ LINE1	;буфер
C6F5	01AF00		LD BC, #00AF	;Высота экрана.
C6F8	210040		LD HL, #4000	;Адрес начала первой ;линии экрана.
C6FB	110041		LD DE, #4100	;Адрес начала второй ;линии экрана.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C6FE	D5	AGAIN	PUSH DE	;Сохранили на
C6FF	E5		PUSH HL	;стеке.
C700	0620		LD B, #20	;Переброска
C702	1A	LINE2	LD A, (DE)	;второй
C703	77		LD (HL), A	;линии
C704	23		INC HL	;экрана
C705	13		INC DE	;в
C706	10FA		DJNZ LINE2	;первую.
C708	E1		POP HL	;Восстановление
C709	D1		POP DE	;данных со стека.
C70A	24		INC H	;Переход к соседней ;линии снизу.
C70B	3E07		LD A, #07	;Если три младших бита
C70D	A4		AND H	;регистра H не равны
C70E	200A		JR NZ, NOSEG	;нулю, то переход через ;границу экранного сег- ;мента не произошел.
C710	3E20		LD A, #20	;Если же они равны нулю,
C712	85		ADD A, L	;то надо проверить, то
C713	6F		LD L, A	;ли нам нужен переход
C714	2804		JR Z, NOSEG	;в очередной сегмент, ;то ли достаточно ;перейти в очередной ;ряд из восьми линий.
C716	7C		LD A, H	;Переход в очередной
C717	D608		SUB #08	;сегмент не нужен -
C719	67		LD H, A	;вычитаем 08 из H и ;остаемся в старом сег- ;менте, но в следующем ;ряду.
C71A	14	NOSEG	INC D	Все то же самое для строки, из которой происходит копирова- ние.
C71B	3E07		LD A, #07	
C71D	A2		AND D	
C71E	200A		JR NZ, NEXT	
C720	3E20		LD A, #20	

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C722	83		ADD A,E	
C723	5F		LD E,A	
C724	2804		JR Z,NEXT	
C726	7A		LD A,D	
C727	D608		SUB #08	
C729	57		LD D,A	
C72A	0D	NEXT	DEC C	;Уменьшаем счетчик строк.
C72B	20D1		JR NZ,AGAIN	;Если не исчерпан, то ;возврат
C72D	0620		LD B,#20	;Счетчик на 20 байтов.
C72F	21A2C7		LD HL,#C7A2	;Адрес временного буфера, ;в который отправлялась ;самая верхняя строка ;экрана.
C732	11A057		LD DE,#57A0	;Адрес начала последней ;строки экрана.
C735	7E	LOOP	LD A,(HL)	;Замена последней
C736	12		LD (DE),A	;строки экрана
C737	23		INC HL	;на первую путем
C738	13		INC DE	;копирования
C739	10FA		DJNZ LOOP	;через буфер.
C73B	C1		POP BC	;Восстановление счетчика ;дистанции.
C73C	10A7		DJNZ MAIN	;Если не весь путь ;пройден, то возврат ;к началу самого внешне- ;го цикла.
C73E	FB		EI	;Разрешение прерываний.
C73F	C9		RET	;Выход.
C740	C5	DOWN	PUSH BC	;Сохранили на стеке ;путь, который осталось ;пройти.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C741	21A057		LD HL, #57A0	;Адрес последней линии ;экрана.
C744	11A2C7		LD DE, #C7A2	;Адрес временного буфера ;для сохранения послед- ;ней линии.
C747	0620		LD B, #20	;32 байта - длина одной ;линии экрана.
C749	7E	LINE3	LD A, (HL)	;Переброска
C74A	12		LD (DE), A	;последней
C74B	23		INC HL	;линии экрана во
C74C	13		INC DE	;временный
C74D	10FA		DJNZ LINE3	;буфер.
C74F	01AF00		LD BC, #00AF	;Высота экрана.
C752	21A056		LD HL, #56A0	;Адрес предпоследней ;линии.
C755	11A057		LD DE, #57A0	;Адрес последней линии.
C758	D5	AGAIN2	PUSH DE	;
C759	E5		PUSH HL	;
C75A	0620		LD B, #20	;Переброска
C75C	7E	LINE4	LD A, (HL)	;предпоследней
C75D	12		LD (DE), A	;линии
C75E	23		INC HL	;экрана
C75F	13		INC DE	;в последнюю.
C760	10FA		DJNZ LINE4	;
C762	E1		POP HL	;
C763	D1		POP DE	;
C764	25		DEC H	;Переход к соседней ;линии сверху.
C765	7C		LD A, H	;Если три младших бита
C766	E607		AND #07	;регистра H не равны
C768	FE07		CP #07	;семи, то переход через
C76A	200C		JR NZ, NOSEG2	;границу экранного сег- ;мента не произошел.
C76C	7D		LD A, L	;Если же они равны нулю,
C76D	D620		SUB #20	;то надо проверить, то

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.	
C76F	6F		LD L,A	;ли нам нужен переход	
C770	FEE0		CP #E0	;в предыдущий сегмент,	
C772	2804		JR Z,NOSEG2	;то ли достаточно	
				;перейти в предыдущий	
				;ряд из восьми линий.	
C774	3E08		LD A,#08	;Переход в предыдущий	
C776	84		ADD A,H	;сегмент не нужен -	
C777	67		LD H,A	;прибавляем 08 к H и	
				;остаемся в старом сег-	
				;менте, но в предыдущем	
				;ряду.	
C778	15	NOSEG2	DEC D	Все то же самое для строки, из которой происходит копирова- ние.	
C779	7A		LD A,D		
C77A	E607		AND #07		
C77C	FE07		CP #07		
C77E	200C		JR NZ,NEXT2		
C780	7B		LD A,E		
C781	D620		SUB #20		
C783	5F		LD E,A		
C784	FEE0		CP #E0		
C786	2804		JR Z,NEXT2		
C788	3E08		LD A,#08		
C78A	82		ADD A,D		
C78B	57		LD D,A		
C78C	0D	NEXT2	DEC C		
					;Уменьшаем счетчик
					;строк.
C78D	20C9		JR NZ,AGAIN2	;Если не исчерпан, то	
				;возврат.	
C78F	110040		LD DE,#4000	;Начало экранного файла	
C792	21A2C7		LD HL,#C7A2	;Адрес временного буфера	
C795	0620		LD B,#20	;Длина одной линии	
C797	7E		LD A,(HL)	;Замена первой	
C798	12		LD (DE),A	;строки экрана	
C799	23		INC HL	;на последнюю путем	
C79A	13		INC DE	;копирования	

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C79B	10FA		DJNZ LOOP1	;через буфер.
C79D	C1		POP BC	;Восстановление счетчика
				;дистанции.
C79E	10A0		DJNZ DOWN	;Если не весь путь
				;пройден, то возврат
				;к началу внешнего
				;цикла.
C7A0	FB		EI	;Разрешение прерываний
C7A1	C9		RET	;Выход.
C7A2	00000000	BUFFER	DEFM 00 00 00 00	
C7A6	00000000		DEFM 00 00 00 00	
C7AA	00000000		DEFM 00 00 00 00	
C7AE	00000000		DEFM 00 00 00 00	
C7B2	00000000		DEFM 00 00 00 00	
C7B6	00000000		DEFM 00 00 00 00	
C7BA	00000000		DEFM 00 00 00 00	
C7BE	00000000		DEFM 00 00 00 00	

### 2.2.3 Движение спрайта в окне.

В предыдущих параграфах мы ознакомились с тем, как выполняется скроллинг экрана и убедились в том, что его можно использовать для оживления заднего плана. Но двигать весь экран - занятие довольно расточительное как с точки зрения быстродействия, так и в смысле расходуемой памяти. Гораздо практичнее было бы рассмотреть скроллинг в рамках небольшого окна, содержащего спрайт. Полезность такой процедуры очевидна уже тем, что повторяя раз за разом прокрутку спрайта (спрайтов) через окно, Вы можете создать ощущение непрерывной последовательности и динамики движения. Сравните эту ситуацию с тем, что Вы видите из окна быстродвижущегося поезда. С Вашей точки зрения поезд стоит на месте, а мимо окна мелькают деревья, столбы и придорожные постройки. Но полезность заключается не только в этом.

Можно представить систему экранных окон, например такую, как на рис. 19. Спрайт постепенно "выползает" в первом окне, проходит его и "скрывается" за рамой. После непродолжительной задержки "выплывает" во втором окне, проходит его и повторяет то же самое в третьем окне.

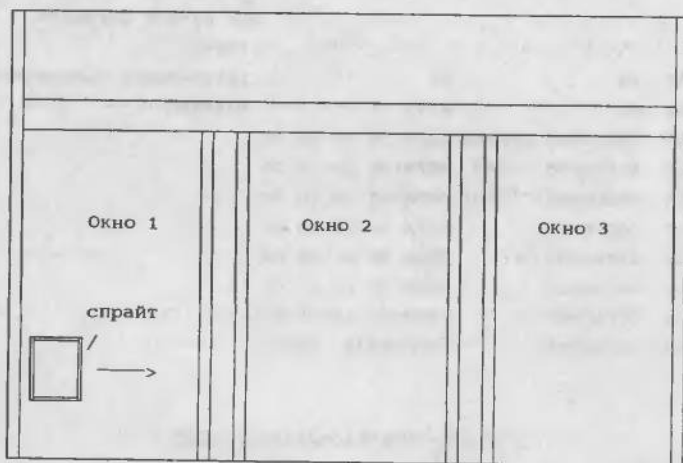


Рис. 19. Скроллинг в системе нескольких окон дает полное ощущение того, что спрайт проходит за объектами переднего плана (за рамой)

Формат процедуры для выполнения скроллинга в окне заданного размера - следующий:  $FN n(x, y, l, n, d, r)$ .

Процедура скроллирует все то, что имеется в пределах окна, заданного параметрами  $x, y, l$ .

**x, y** - координаты окна. Они задаются для левого верхнего угла окна. Способ задания координат здесь принят в знакахестах, а не в пикселах.

$$0 \leq x \leq 31; \quad 0 \leq y \leq 21$$

**l** - ширина окна (в знакахестах 0...31)

**n** - номер спрайта, скроллируемого в окне.

**d** - direction - параметр, определяющий направление перемещения.

d=0 - скроллинг вправо.

d=1 - скроллинг влево.

**g** - флаг повтора: g=0 - есть повтор; g=1 - нет повтора.

Здесь ничего не сказано о высоте окна. Предполагается, что высота его равна высоте спрайта, т.е. 21 пикселу.

#### Элементарные основы техники скроллирования

Задача скроллирования спрайта в окне - весьма интересна и поучительна, поскольку дает наиболее полное художественное впечатление для наблюдателя. Поэтому мы рассмотрим ее здесь подробнее, чем прочие процедуры.

В основу техники гладкого попиксельного скроллирования шаблона изображения здесь (как и в большинстве подобных случаев) положены команды ротации байтов **RRA** (ротация аккумулятора вправо) и **RLA** (ротация аккумулятора влево). Выбор той или другой зависит от того, куда движется спрайт. Это то, что касается шаблона спрайта, находящегося где-то в оперативной памяти. На экране же скроллинг организован тоже командами ротации байта, но на этот раз **RR (HL)** (ротация вправо) и **RL (HL)** (ротация влево). При этом в регистровой паре HL содержится адрес восьмик-



сельной линии экрана, принадлежащей текущему знаменству.

Весь прием основан на том, что при ротации байта его крайний бит "откладывается" во флаг переноса (флаг С регистра F) и потом "подхватывается" при ротации соседнего байта. Рассмотрим, как это происходит для одной строки спрайта. Она имеет в ширину 24 пиксела, т.е. задана тремя байтами. Флаг переноса (С) в начале операции должен быть обязательно обнулен. Это выполняется какой-либо логической командой, например AND A.

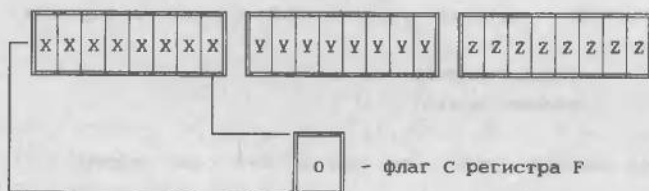


Рис. 20. Исходное состояние.

После первой операции ротации для байта XXXX XXXX его младший (крайний правый) бит перейдет во флаг С, а содержимое флага С перейдет в старший (крайний левый) бит этого байта, т.е. он обнулится. Так происходит ротация (скроллинг) вправо. Если бы нам надо было скроллировать спрайт влево, то мы начинали бы не с байта XXXX XXXX, а с байта ZZZZ ZZZZ.

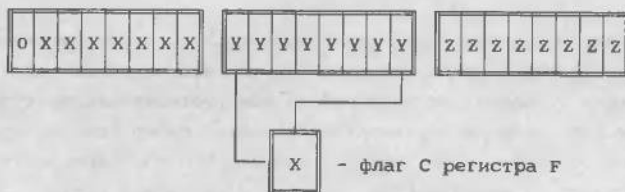


Рис. 21 после первой операции RRA

Следующую операцию ротации вправо проводим для соседнего справа байта (УУУУ УУУУ). Он "подхватывает" из флага С младший бит от ХХХХ ХХХХ и помещает в свой старший бит. И так далее.

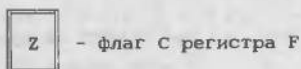


Рис. 22 Результат трех операций RRA

Как видите, в шаблоне спрайта у нас вся линия сместилась на один пиксел вправо, а во флаге С отложился правый бит самого правого байта. Возникает вопрос: что же с ним делать? Может быть, он не нужен?

Напротив, он очень даже нужен, ведь именно ради него и затевалась вся эта "кухня". Его теперь надо поместить на экран. Так возникнет впечатление плавного, попиксельного "выплывания" спрайта в окне.

Если спрайт движется вправо, то для этого мы воспользуемся командой **RR (HL)**, которая вращает биты в том байте, на который указывает адрес, установленный в паре HL. В книге "Элементарная графика" мы говорили о том, что для графических работ принято в этой паре хранить экранные адреса. И немалую роль в таком подходе программистов сыграл и тот факт, что в системе команд процессора Z-80 команды **RR (HL)** и **RL (HL)** имеются, а команды типа **RR (BC)**, **RL (BC)**, **RR (DE)** и **RL (DE)** - отсутствуют.



Рис. 23 Так спрайт начинает "выплывать" в окне экрана

Операция скроллинга в окне RR (HL) повторяется столько раз, сколько знакомест имеет окно по ширине.

#### Как работает процедура.

1. Как обычно, работа процедуры начинается с того, что принимаются из БЕЙСИКА параметры процедуры (x, y, l... и др.).

2. Затем организуются пять вложенных циклов. Как обычно, параметр цикла выставляется в регистре В. Вершинами циклов являются команды

```
PUSH HL
PUSH BC,
```

а окончанием цикла - команды

```
DJNZ adress
POP BC
POP HL
```

Структура этих циклов связана со структурой спрайта и раскладкой экрана.

Спрайт имеет в ширину три знакоместа. В высоту - три ряда.

Каждое знакоместо имеет восемь горизонтальных линий, кроме нижнего ряда - в нем только пять линий, поскольку высота спрайта у нас принята равной 21 пикселу (8+8+5). Каждая линия имеет восемь точек (битов).

Первый цикл (самый внешний) связан с шириной окна и имеет размерность, равную ширине окна в знакоместах + 3, т.к. "прогнать" спрайт надо не только по ширине окна, но и по ширине самого спрайта, которая равна трем знакоместам. Он начинается в адресе #C210 и заканчивается в #C263.

Второй цикл связан с тем, что ширина каждого знакоместа равна восьми пикселам. Его размерность - 8. Он начинается в адресе #C218 и заканчивается в #C25F.

Третий цикл связан тремя рядами знакомест в спрайте (последний ряд неполный) и имеет размерность 3. Он начинается в адресе #C229 и заканчивается в #C25B.

Четвертый цикл связан с тем, что в знакоместе содержатся восемь пиксельных линий (в нижнем ряду - пять). Его размерность - 8 или 5. Он начинается в адресе #C236 и заканчивается в адресе #C24D.

Пятый цикл связан с тем, что в одном ряду спрайта есть три знакоместа. Он имеет размерность, равную трем. Этот цикл вынесен из главной процедуры во вспомогательные подпрограммы **LEFT** и **RIGHT**, которые осуществляют скроллинг соответственно влево или вправо, в зависимости от того, какое направление задано пользователем в параметре **d**. Для движения влево он начинается в адресе #C2C1 и заканчивается в #C2D7. Для движения вправо он начинается в #C2A4 и заканчивается в #C2B0.

Структура организации циклов приведена на рис.24.

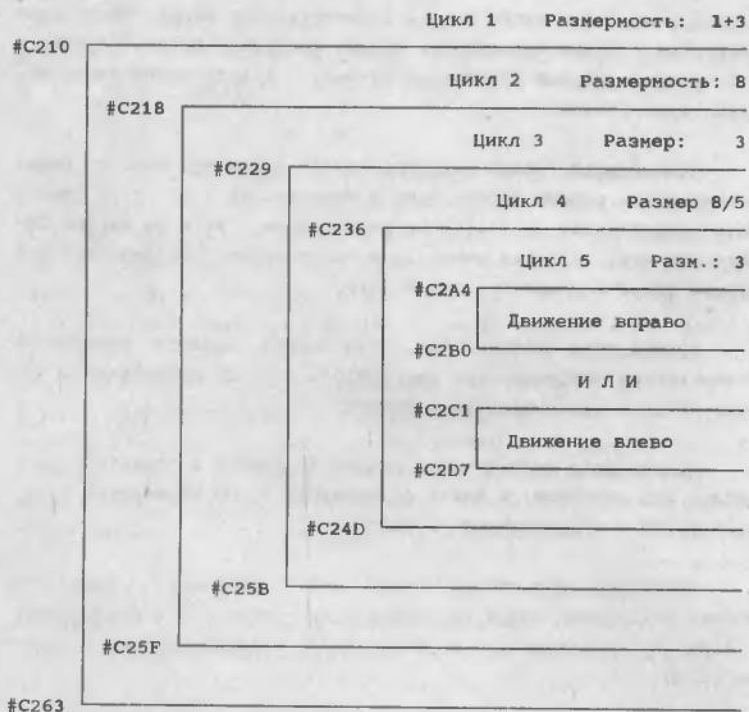


Рис. 24 Структура процедуры.

3. Поскольку нам нужно, чтобы спрайт "выплывал" в окне постепенно, пиксел за пикселом, нам приходится "вращать" байты в спрайте, а это значит, что исходный оригинальный спрайт "портится". Для того, чтобы не уродовать спрайты в таблице спрайтов (начинается с адреса #D548 = 54600 DEC), мы должны создать временный буфер, в котором и будем манипулировать со спрайтом. Этот буфер создаем после нашей процедуры, начиная с адреса #C2E1. Он помечен меткой BUFFER.

Для "перетаскивания" спрайта из таблицы шаблонов в этот буфер применяется специальная процедура **GETSPR** (Get Sprite). Но в ее работе имеются некоторые тонкости, которые следует здесь рассмотреть.

Во-первых, в этой процедуре организован троичный счетчик, который служит для того, чтобы не каждый раз при обращении к этой процедуре происходило "перетаскивание" шаблона спрайта из таблицы спрайтов в буфер, а только один раз из четырех. Так как спрайт имеет в ширину три знакоместа, то новый спрайт принимать в буфер, пока все 3 знакоместа не вышли на экран, не надо.

Этот троичный счетчик организован в программной переменной **COUNT**. При инициализации программы в нем выставляется 1. При обращении к процедуре **GETSPR** наличие там нуля говорит о том, что буфер надо заполнить. Далее происходит декремент счетчика, он обнуляется, после чего в нем выставляется число 3. Теперь при трех ближайших обращениях к процедуре **GETSPR** буфер не будет переписываться.

При четвертом обращении появляется возможность переписать буфер новым шаблоном спрайта, но будет ли она реализована зависит от того, нужна ли нам повторная "прогонка" этого спрайта, т.е. зависит от того, что задано в параметре **r**. Если Нам такой повтор не нужен (**r=1**), то выключается флаговая переменная **FLAG** (изначально она включена), после чего новый спрайт в буфер не помещается, а его место в буфере забивается нулями.

В общих чертах это все сложности, связанные с организацией скроллинга спрайтов в заданном окне.

Листинг 23

Загрузчик машинного кода процедуры скроллинга спрайта в окне

```
10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=49600: LET long=290: LET check=81010: LET sum=0
```

```
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода
```

```
110 DATA 042,011,092,001,004
120 DATA 000,009,086,014,008
130 DATA 009,094,009,126,050
140 DATA 218,194,009,126,050
150 DATA 223,194,009,126,230
160 DATA 001,050,222,194,009
170 DATA 126,230,001,050,221
180 DATA 194,062,001,050,219
190 DATA 194,050,224,194,123
200 DATA 230,024,246,064,103
```

```
210 DATA 123,230,007,183,031
220 DATA 031,031,031,130,111
230 DATA 058,222,194,254,000
240 DATA 040,006,058,218,194
250 DATA 133,061,111,058,218
260 DATA 194,060,060,060,071
270 DATA 197,229,205,102,194
280 DATA 225,006,008,229,197
290 DATA 017,225,194,058,222
300 DATA 194,254,000,040,003
```

```
310 DATA 017,011,195,006,003
320 DATA 229,197,120,254,001
330 DATA 032,004,006,005,024
340 DATA 002,006,008,197,213
350 DATA 229,058,222,194,254
360 DATA 000,032,005,205,160
370 DATA 194,024,003,205,189
380 DATA 194,225,209,193,036
390 DATA 019,016,231,193,225
```

400 DATA 062,032,133,111,048

410 DATA 004,062,008,132,103

420 DATA 016,204,193,225,016

430 DATA 183,193,118,016,171

440 DATA 201,058,224,194,061

450 DATA 050,224,194,192,062

460 DATA 003,050,224,194,058

470 DATA 223,194,017,063,000

480 DATA 071,033,072,213,167

490 DATA 237,082,025,016,253

500 DATA 067,017,225,194,058

510 DATA 219,194,254,000,040

520 DATA 001,126,018,035,019

530 DATA 016,243,058,221,194

540 DATA 254,000,200,062,000

550 DATA 050,219,194,201,167

560 DATA 006,003,213,026,031

570 DATA 018,245,062,021,131

580 DATA 095,048,001,020,241

590 DATA 016,242,209,058,218

600 DATA 194,071,203,030,035

610 DATA 016,251,201,167,213

620 DATA 006,003,026,023,018

630 DATA 245,123,214,021,095

640 DATA 048,001,021,241,016

650 DATA 242,209,058,218,194

660 DATA 071,203,022,043,016

670 DATA 251,201,013,000,000

680 DATA 001,000,010,003,000



## Листинг 24

Процедура, управляющая  
скроллингом спрайта в окне

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C1C0	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;Указание на адрес, в ;котором располагаются ;параметры функции поль- ;зователя FN n().
C1C3	010400		LD BC, #0004	;Вычисление адреса пер- ;вого параметра.
C1C6	09		ADD HL, BC	
C1C7	56		LD D, (HL)	;Прием параметра x.
C1C8	0E08		LD C, #08	;Переход ко второму ;параметру.
C1CA	09		ADD HL, BC	
C1CB	5E		LD E, (HL)	;Прием параметра y.
C1CC	09		ADD HL, BC	;Переход к третьему ;параметру.
C1CD	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра l.
C1CE	32DAC2		LD (WIDTH), A	;Сохранили ширину окна ;в программной пере- ;менной.
C1D1	09		ADD HL, BC	;Переход к четвертому ;параметру.
C1D2	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра n.
C1D3	32DFC2		LD (NUMBER), A	;Запомнили номер спрайта ;в программной перемен- ;ной,
C1D6	09		ADD HL, BC	;Переход к пятому пара- ;метру.
C1D7	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра d.
C1D8	E601		AND #01	;Гашение ненужных ;старших битов.
C1DA	32DEC2		LD (DIRECT), A	;Запомнили в программной ;переменной.
C1DD	09		ADD HL, BC	;Переход к шестому пара- ;метру.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C1DE	7E		LD A, (HL)	; Прием параметра г.
C1DF	E601		AND #01	; Оставили младший бит.
C1E1	32DDC2		LD (REPIT), A	; Сохранили в переменной.
C1E4	3E01		LD A, #01	;
C1E6	32DBC2		LD (FLAG), A	; Инициализация флаговой ; переменной.
C1E9	32E0C2		LD (COUNT), A	; Инициализация троичного ; счетчика.
C1EC	7B		LD A, E	
C1ED	E618		AND #18	
C1EF	F640		OR #40	
C1F1	67		LD H, A	Поиск в дисплейном
C1F2	7B		LD A, E	файле адреса, соот-
C1F3	E607		AND #07	ветствующего коор-
C1F5	B7		OR A	динатам, заданным в
C1F6	1F		RRA	знакоместах.
C1F7	1F		RRA	
C1F8	1F		RRA	Адрес выставляется
C1F9	1F		RRA	в регистровой паре
C1FA	82		ADD A, D	HL
C1FB	6F		LD L, A	
C1FC	3ADEC2		LD A, (DIREC) *	Проверяем, в каком на-
C1FF	FE00		CP #00	; правлении идет скроллинг
C201	2806		JR Z, LBL-1	; Если ноль, то вправо. ; Иначе - влево.
C203	3ADAC2		LD A, (WIDTH)	; Ширина окна.
C206	85		ADD A, L	; Получили x+1
C207	3D		DEC A	; Получили x+1-1,
C208	6F		LD L, A	; что равно координате x ; последнего (правого) ; столбца окна. Если ; скроллинг идет влево, ; то эта координата нужна ; как исходная.
C209	3ADAC2	LBL-1	LD A, (WIDTH)	; Ширина окна.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C20C	3C		INC A	;
C20D	3C		INC A	;
C20E	3C		INC A	;Рассчитали 1+3 - длину ;пути, который должен ;пройти спрайт.
C20F	47		LD B,A	;Организовали счетчик ;первого, самого внешнего ;цикла. (Счетчик пути).
C210	C5	LOOP-1	PUSH BC	;Сохранили его на стеке.
C211	E5		PUSH HL	;Запомнили на стеке ;адрес в экранной па- ;мяти, соответствую- ;щий правому или левому ;верхнему углу окна.
C212	CD66C2		CALL GETSPR	;Прием спрайта в буфер.
C215	E1		POP HL	;Экранный адрес
C216	0608		LD B,#08	;Ширина каждого знако- ;места равна 8 пикселем.
C218	E5	LOOP-2	PUSH HL	;Сохранили на стеке перед
C219	C5		PUSH BC	;организацией второго ;цикла.
C21A	11E1C2		LD DE,BUFFER	;Адрес буфера. Там на- ;ходятся данные о шаб- ;лоне левого столбца ;спрайта.
C21D	3ADEC2		LD A,(DIREC)	;Направление скроллинга.
C220	FE00		CP #00	;Проверка направления.
C222	2803		JR Z,LBL2	;Если движение вправо, ;то обход следующей опе- ;рации.
C224	110BC3		LD DE,#C30B	;Если же движение идет ;влево, то вместо данных ;о левом столбце спрайта ;шаблона спрайта нам нуж- ;ны данные о его правом

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
				;столбце. Они смещены на
				;#2A байтов (42 байта) от
				;начала буфера -
				;#C2E1 + #2A = #C30B.
C227	0603	LBL-2	LD B,#03	;Цикл по трем вертикаль-
				;ным рядам спрайта.
C229	E5	LOOP-3	PUSH HL	;Сохранение регистров на
C22A	C5		PUSH BC	;стеке перед организацией
				;третьего цикла.
C22B	78		LD A,B	;Проверка, с каким рядом
C22C	FE01		CP #01	;мы имеем дело.
C22E	2004		JR NZ,LBL-3	;Если не с последним,
				;то обход следующей
				;операции.
C230	0605		LD B,#05	;В последнем ряду спрай-
				;та только пять линий,
				;т.к. высота спрайта
				;равна 21 пикселу.
C232	1802		JR LOOP-4	;Обход.
C234	0608	LBL-3	LD B,#08	;В двух верхних рядах
				;спрайта по восемь ли-
C236	C5	LOOP-4	PUSH BC	;ний. Это организация
C237	D5		PUSH DE	;счетчика четвертого
C238	E5		PUSH HL	;цикла.
C239	3ADEC2		LD A,(DIREC)	;Направление скроллинга.
C23C	FE00		CP #00	
C23E	2005		JR NZ,LBL-4	;Если влево. то обход.
C240	CDA0C2		CALL RIGHT	;Вызов процедуры скрол-
				;линга вправо.
C243	1803		JR LBL-5	;Обход.
C245	CDBDC2	LBL-4	CALL LEFT	;Вызов процедуры скрол-
				;линга влево.
C248	E1	LBL-5	POP HL	;Восстановление регистров
C249	D1		POP DE	;со стека перед оконча-
C24A	C1		POP BC	;нием цикла.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C24B	24		INC H	;Переход к соседней снизу ;линии знакоместа на эк- ;ране.
C24C	13		INC DE	;Переход к соседней снизу ;линии в шаблоне спрайта.
C24D	10E7		DJNZ LOOP-4	;Конец четвертого цикла.
C24F	C1		POP BC	;Восстановление регистров
C250	E1		POP HL	;со стека перед оконча- ;нием цикла.
C251	3E20		LD A,#20	;Переход к соседнему сни-
C253	85		ADD A,L	;эу знакоместу на экране.
C254	6F		LD L,A	
C255	3004		JR NC,LBL-6	;Если не произошло пере- ;полнение регистра L, то ;обход следующих опера- ;ций.
C257	3E08		LD A,#08	;Если же такое перепол-
C259	84		ADD A,H	;нение произошло, то это
C25A	67		LD H,A	;означает, что мы "пере- ;валили" за границу эк- ;ранного сегмента и в ;этом случае регистр H ;увеличивается скачком ;на 8 пунктов.
C25B	10CC	LBL-6	DJNZ LOOP-3	;Конец третьего цикла.
C25D	C1		POP BC	;Восстановление регистров
C25E	E1		POP HL	;со стека перед оконча- ;нием цикла.
C25F	10B7		DJNZ LOOP-2	;Конец второго цикла.
C261	C1		POP BC	;Восстановление счетчика ;первого (внешнего) цик- ;ла.
C262	76		HALT	;Краткая пауза.
C263	10AB		DJNZ LOOP-1	;Конец внешнего цикла.
C265	C9		RET	;Конец работы.

## Процедура GETSPR.

Осуществляет переборку шаблона спрайта во временный буфер.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C266	3AE0C2	GETSPR	LD A, (COUNT)	;Приняли данные из ;троичного счетчика.
C269	3D		DEC A	;Сняли с него единицу.
C26A	32E0C2		LD (COUNT), A	;И снова его запомнили.
C26D	C0		RET NZ	;Если не ноль, значит ;наш спрайт еще не весь ;"выехал" на экран и при- ;нимать спрайт в буфер ;пока не надо.
C26E	3E03		LD A, #03	;Выставляем число 3 в
C270	32E0C2		LD (COUNT), A	;троичном счетчике,
C273	3ADFC2		LD A, (NUMBER)	;Номер спрайта.
C276	113F00		LD DE, #003F	;Длина одного шаблона ;спрайта.
C279	47		LD B, A	;Создали счетчик.
C27A	2148D5		LD HL, #D548	;Адрес начала таблицы, ;в которой размещаются ;спрайты (54600).
C27D	A7		AND A	;Сброс флага переноса, ;чтобы он не влиял на ;результат операции SBC.
C27E	ED52		SBC HL, DE	;Выставление начального
C280	19	NEXT	ADD HL, DE	;адреса для первого ;спрайта.
C281	10FD		DJNZ NEXT	;Возврат за отысканием ;адреса очередного ;спрайта.
C283	43		LD B, E	;Длина шаблона спрайта.
C284	11E1C2		LD DE, BUFFER	;Приняли адрес временного ;буфера для размещения ;спрайта.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C287	3ADBC2	AGAIN	LD A, (FLAG)	;Проверка флага, связан- ного с необходимостью повторного "прогона" спрайта,
C28A	FE00		CP #00	;Проверка на ноль.
C28C	2801		JR Z, BYPASS	;Если ноль, то спрайт принимать не надо, идем в обход и обнуляем бу- фер.
C28E	7E		LD A, (HL)	;Байт шаблона спрайта.
C28F	12	BYPASS	LD (DE), A	;Запомнили его в буфере.
C290	23		INC HL	;Переход к очередному байту шаблона.
C291	13		INC DE	;Переход к очередному байту буфера.
C292	10F3		DJNZ AGAIN	;Если не все байты шабло- на скопированы, то воз- врат.
C294	3ADDC2		LD A, (REPIT)	;Проверка необходимости повтора.
C297	FE00		CP #00	;Если есть необходимость,
C299	C8		RET Z	;то выход, в переменной FLAG остается единица.
C29A	3E00		LD A, #00	;В противном случае об-
C29C	32DBC2		LD (FLAG), A	;нулем переменную FLAG.
C29F	C9		RET	;Возврат в вызывающую процедуру,

## Процедура RIGHT.

Осуществляет "прокрутку" окна вправо.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C2A0	A7	RIGHT	AND A	;Сброс флага переноса.
C2A1	0603		LD B,#03	;Начало внутреннего, ;пятого цикла. Установка ;параметра цикла.
C2A3	D5		PUSH DE	;Сохранение регистра ;на время работы подпро- ;граммы.
C2A4	1A	LOOP-5A	LD A,(DE)	;Взяли в аккумулятор ;байт из левого верти- ;кального столбца в шаб- ;лоне спрайта.
C2A5	1F		RRA	;Ротация вправо.
C2A6	12		LD (DE),A	;Заменяли байт в шабло- ;не.
C2A7	F5		PUSH AF	;Сохранили флаговый ре- ;гистр на стеке. Важен ;флаг переноса.
C2A8	3E15		LD A,#15	;Сдвиг на 21 байт для ;перехода к соседнему
C2AA	83		ADD A,E	;справа столбцу.
C2AB	5F		LD E,A	;Указатель в буфере ;спрайта переместили.
C2AC	3001		JR NC,LBL-7	;Если не возникло пе- ;реполнения, то обход.
C2AE	14		INC D	;Иначе наращиваем ;старший регистр.
C2AF	F1	LBL-7	POP AF	;Восстановили флаг С.
C2B0	10F2		DJNZ LOOP-5A	;Конец пятого цикла.
C2B2	D1		POP DE	;Восстановили указатель ;на буфер.
C2B3	3ADAC2		LD A,(WIDTH)	;Ширина окна.



Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C2B6	47		LD B, A	; Ввели ее в качестве ; счетчика.
C2B7	CB1E	LOOP-6A	RR (HL)	; Ротация вправо байтов ; в окне.
C2B9	23		INC HL	; Переход в окне к сосед- ; нему знакоместу справа.
C2BA	10FB		DJNZ LOOP-6A	; Прокручиваем линию по ; всей ширине окна.
C2BC	C9		RET	; Возврат в вызывающую ; процедуру.

## Процедура LEFT.

Осуществляет "прокрутку" окна влево.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C2BD	A7	LEFT	AND A	; Сброс флага переноса.
C2BE	D5		PUSH DE	; Сохранение регистра ; на время работы подпро- ; граммы.
C2BF	0603		LD B, #03	; Начало внутреннего, ; пятого цикла. Установка ; параметра цикла.
C2C1	1A	LOOP-5B	LD A, (DE)	; Взяли в аккумулятор ; байт из правого верти- ; кального столбца в шаб- ; лоне спрайта.
C2C2	17		RLA	; Ротация влево.
C2C3	12		LD (DE), A	; Заменяли байт в шабло- ; не.
C2C4	F5		PUSH AF	; Сохранили флаговый ре- ; гистр на стеке. Важен ; флаг переноса.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C2C5	7B		LD A,E	;Сдвиг назад на 21 байт
C2C6	D615		SUB #15	;для перехода к соседнему
C2C8	5F		LD E,A	;слева столбцу.
C2C9	3001		JR NC,LBL-8	;Если не возникло двоич- ного займа, то обход.
C2CB	15		DEC D	;Уменьшаем старший байт.
C2CC	F1	LBL-8	POP AF	;Восстановили флаг С.
C2CD	10F2		DJNZ LOOP-5B	;Конец внутреннего, пятого цикла.
C2CF	D1		POP DE	;Восстановили указатель на буфер.
C2D0	3ADAC2		LD A,(WIDTH)	;Ширина окна.
C2D3	47		LD B,A	;Ввели ее в качестве счетчика.
C2D4	CB16	LOOP-6B	RL (HL)	;Ротация влево байтов в окне.
C2D6	2B		DEC HL	;Переход к соседнему знакоместу слева.
C2D7	10FB		DJNZ LOOP-6B	;Прогон на всю ширину окна.
C2D9	C9		RET	;Возврат в вызывающую процедуру.
C2DA	0D	WIDTH	DEFB 0D	;Ширина окна.
C2DB	00	FLAG	DEFB 00	;Флаг, указывающий на необходимость повтора ;"прогона" спрайта.
C2DC	00		NOP	;
C2DD	00	REPIT	DEFB 00	;Параметр повтора.
C2DE	00	DIRECT	DEFB 00	;Направление скроллинга.
C2DF	0A	NUMBER	DEFB 0A	;Номер спрайта.
C2E0	03	COUNT	DEFB 03	;Троичный счетчик для процедуры GETSPR.
C2E1	00	BUFFER	DEFB 00	;Временный буфер для хранения шаблона спрайта.
....	00			Здесь и далее расположены временные данные о шаблоне спрайта.

#### 2.2.4 Управление окном от прерываний 2-го рода.

Выше, в разделе 2.1.5 мы рассмотрели процедуру `FN h()`, предназначенную для управления спрайтами от клавиатуры с использованием прерываний второго рода. Как мы только что убедились, "оконная" технология, связанная со скроллингом позволяет в некоторых случаях получать более интересные результаты, чем технология работы со спрайтами. Было бы интересно объединить процедуру, управления от клавиатуры с использованием прерываний второго рода с процедурой скроллинга спрайта в окне, чем мы здесь и займемся на примере процедуры `FN o(s,x,y,l,n,d,r)`.

Эта процедура уже может стать основным приводом (engine) Вашей будущей самостоятельной игры типа Space Raders, в которой Вы управляете движением своей пушки "влево-вправо" и расстреливаете проплывающих над Вами инопланетян. При этом движением (скроллингом) "инопланетян" как бы управляет от прерываний 2-го рода процедура `FN o()`, а движением спрайта "пушки" - процедура `FN h()`.

#### Параметры процедуры.

- s** - параметр старт/стоп. Поскольку процедура работает от прерываний 2-го рода, то ее надо не только уметь запустить, но и уметь остановить. Средствами БЕЙСИКА она не остановится. Для этого и введен дополнительный параметр **s**. При задании **s=0** процедура стартует, а при **s=1** - останавливается.
- x,y** - координаты окна. Они задаются для левого верхнего угла окна. Способ задания координат здесь принят в знакоместах.

$0 \leq x < 31;$

$0 \leq y < 21$

- l** - ширина окна (в знаках 0...31)
- n** - номер спрайта, скроллируемого в окне.
- d** - direction - параметр, определяющий направление перемещения.  
d=0 - скроллинг вправо.  
d=1 - скроллинг влево.
- r** - флаг повтора: r=0 - есть повтор; r=1 - нет повтора.

## Листинг 25

Загрузчик машинного кода процедуры скроллирования спрайта в окне с использованием IM2.

```
10 REM *** Загрузчик машинного кода
20 LET adr=49200: LET long=315: LET check=81594: LET sum=0
30 FOR k=0 TO long-1: READ a
40 POKE (adr+k),a: LET sum=sum+a
50 NEXT k
60 IF sum<>check THEN PRINT "??": STOP
100 REM *** Данные для машинного кода

110 DATA 243,042,011,092,001
120 DATA 004,000,009,126,254
130 DATA 000,032,009,017,252
140 DATA 207,237,083,250,207
150 DATA 251,201,017,139,192
160 DATA 237,083,250,207,014
170 DATA 008,009,086,009,094
180 DATA 009,126,050,100,193
190 DATA 009,126,050,108,193
200 DATA 009,126,230,001,050
```

210 DATA 107,193,009,126,230  
220 DATA 001,050,106,193,062  
230 DATA 001,050,104,193,050  
240 DATA 109,193,050,101,193  
250 DATA 123,230,024,246,064  
260 DATA 103,123,230,007,183  
270 DATA 031,031,031,031,130  
280 DATA 111,034,102,193,251  
290 DATA 201,058,107,193,254  
300 DATA 000,040,006,058,100

310 DATA 193,133,061,111,058  
320 DATA 101,193,071,016,005  
330 DATA 205,240,192,006,008  
340 DATA 120,050,101,193,017  
350 DATA 110,193,042,102,193  
360 DATA 058,107,193,254,000  
370 DATA 040,003,017,152,193  
380 DATA 006,003,229,197,120  
390 DATA 254,001,032,004,006  
400 DATA 005,024,002,006,008

410 DATA 197,213,229,058,107  
420 DATA 193,254,000,032,005  
430 DATA 205,042,193,024,003  
440 DATA 205,071,193,225,209  
450 DATA 193,036,019,016,231  
460 DATA 193,225,062,032,133  
470 DATA 111,048,004,062,008  
480 DATA 132,103,016,204,195  
490 DATA 252,207,058,109,193  
500 DATA 061,050,109,193,192

510 DATA 062,003,050,109,193  
520 DATA 058,108,193,017,063  
530 DATA 000,071,033,072,213  
540 DATA 167,237,082,025,016

```

550 DATA 253,067,017,110,193
560 DATA 058,104,193,254,000
570 DATA 040,001,126,018,035
580 DATA 019,016,243,058,106
590 DATA 193,254,000,200,062
600 DATA 000,050,104,193,201

```

```

610 DATA 167,006,003,213,026
620 DATA 031,018,245,062,021
630 DATA 131,095,048,001,020
640 DATA 241,016,242,209,058
650 DATA 100,193,071,203,030
660 DATA 035,016,251,201,167
670 DATA 213,006,003,026,023
680 DATA 018,245,123,214,021
690 DATA 095,048,001,021,241
700 DATA 016,242,209,058,100

```

```

710 DATA 193,071,203,022,043
720 DATA 016,251,201,005,004
730 DATA 000,000,000,000,000

```

## Листинг 26

Дисассемблер процедуры, управляющей скроллингом спрайта в окне при использовании прерываний 2-го рода.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C030	F3		DI	;Отключение прерываний.
C031	2A0B5C		LD HL, (#5C0B)	;Указание на адрес, в ;котором располагаются ;параметры функции поль- ;зователя FN n().
C034	010400		LD BC, #0004	;Вычисление адреса пер-
C037	09		ADD HL, BC	;вого параметра.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C038	7E		LD A, (HL)	;Проверка параметра
C039	FE00		CP #00	;з.
C03B	2009		JR NZ, START	;Если не 0, то стартуем
C03D	11FCCF		LD DE, #CFFC	;Иначе надо прекратить
C040	ED53FACF		LD (#CFFA), DE	;обработку прерываний ;2-го рода. Оформляем ;выход из процедуры ;FN h() - см. с. 56.
C044	FB		EI	;Разрешение прерываний.
C045	C9		RET	;Возврат.
C046	118BC0	START	LD DE, IM2	;Включение процедуры.
C049	ED53FACF		LD (#CFFA), DE	;В процедуре FN h( ) ;выставляется новый ;адрес для обработки ;прерываний 2-го рода.
C04D	0E08		LD C, #08	;Переход ко 2-му пара-
C04F	09		ADD HL, BC	;метру.
C050	56		LD D, (HL)	;Прием параметра к.
C051	09		ADD HL, BC	;Переход к 3-му пара- ;метру.
C052	5E		LD E, (HL)	;Прием параметра у.
C053	09		ADD HL, BC	;Переход к 4-му пара- ;метру.
C054	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра l.
C055	3264C1		LD (WIDTH), A	;Сохранили ширину окна ;в программной перемен- ;ной.
C058	09		ADD HL, BC	;Переход к 5-му пара- ;метру.
C059	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра n.
C05A	326CC1		LD (NUMBER), A	;Сохранили в переменной.
C05D	09		ADD HL, BC	;Переход к 6-му пара- ;метру.
C05E	7E		LD A, (HL)	;Прием параметра d.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C05F	E601		AND #01	;Маскирование старших битов.
C061	326BC1		LD (DIREC),A	;Сохранили в переменной.
C064	09		ADD HL,BC	;Переход к 7-му параметру.
C065	7E		LD A,(HL)	;Прием параметра г.
C066	E601		AND #01	;Маскирование старших битов.
C068	326AC1		LD (REPIT),A	;Сохранили в переменной.
C06B	3E01		LD A,#01	
C06D	3268C1		LD (FLAG),A	;инициализация флаговой переменной.
C070	326DC1		LD (COUNT),A	;Инициализация троичного счетчика.
C073	3265C1		LD (COUNT8),A	;Инициализация восьмеричного счетчика.
C076	7B		LD A,E	
C077	E618		AND #18	
C079	F640		OR #40	
C07B	67		LD H,A	Поиск в дисплейном файле адреса, соответствующего координатам, заданным в знакоместах.
C07C	7B		LD A,E	
C07D	E607		AND #07	
C07F	B7		OR A	
C080	1F		RRA	
C081	1F		RRA	
C082	1F		RRA	Адрес выставляется в регистровой паре
C083	1F		RRA	HL
C084	82		ADD A,D	
C085	6F		LD L,A	
C086	2266C1		LD (SCRAD),HL	;Сохранили его в про- ;граничной переменной.
C089	FB		EI	;Разрешение прерываний.
C08A	C9		RET	;Возврат.



Резидентная процедура, обрабатывающая прерывания 2-го рода. Мы попадаем сюда из процедуры Fn h(), см с.56, поскольку операцией #C049 там был выставлен именно этот адрес.

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C08B	3A6BC1	IM2	LD A, (DIREC)	;Направление скроллинга.
C08E	FE00		CP #00	;Проверка направления.
C090	2806		JR Z, LBL-1	;Если вправо, то переход
C092	3A64C1		LD A, (WIDTH)	;Ширина окна.
C095	85		ADD A, L	;Получили x+1
C096	3D		DEC A	;Получили x+1-1.
C097	6F		LD L, A	;что равно координате x ;последнего (правого) ;столбца окна. Если ;скроллинг идет влево, ;то эта координата нужна ;как исходная.
C098	3A65C1	LBL-1	LD A, (COUNT8)	;Проверка восьмиразряд- ;ного счетчика,
C09B	47		LD B, A	;Выставляется как пара- ;метр цикла.
C09C	1005		DJNZ BRANCH	;Эlegantный пример того, ;как инструкция DJNZ ис- ;пользуется не для орга- ;низации цикла, а для ;организации периодичес- ;кого ветвления.
C09E	CDF0C0		CALL GETSPR	;Прием спрайта в буфер.
COA1	0608		LD B, #08	;Установка значения в
COA3	78	BRANCH	LD A, B	;восьмиразрядном счет-
COA4	3265C1		LD (COUNT8), A	;чике.
COA7	116EC1		LD DE, BUFFER	;Адрес в буфере, указы- ;вающий на начало левого ;столбца спрайта.
COAA	2A66C1		LD HL, (SCRADD)	;Экранный адрес.
COAD	3A6BC1		LD A, (DIREC)	;Направление скроллинга.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C0B0	FE00		CP #00	;Вправо?
C0B2	2803		JR Z,LBL-2	;Если движение вправо, ;то обход следующей опе- ;рации.
C0B4	1198C1		LD DE,#C198	;Адрес, с которого в бу- ;фере начинается правый ;столбец спрайта.
C0B7	0603	LBL-2	LD B,#03	;Цикл по трем вертикаль- ;ным рядам спрайта.
C0B9	E5	LOOP-1	PUSH HL	;Сохранение регистров на
C0BA	C5		PUSH BC	;стеке перед организацией ;цикла.
C0BB	78		LD A,B	;Проверка, с каким рядом
C0BC	FE01		CP #01	;мы имеем дело.
C0BE	2004		JR NZ,LBL-3	;Если не с последним, ;то обход следующей ;операции.
C0C0	0605		LD B,#05	;В последнем ряду спрай- ;та только пять линий,
C0C2	1802		JR LOOP-2	;Обход.
C0C4	0608	LBL-3	LD B,#08	;В двух верхних рядах ;спрайта по восемь ли-
C0C6	C5	LOOP-2	PUSH BC	;ний. Это организация
C0C7	D5		PUSH DE	;счетчика очередного
C0C8	E5		PUSH HL	;цикла.
C0C9	3A6BC1		LD A,(DIREC)	;Направление скроллинга.
C0CC	FE00		CP #00	
C0CE	2005		JR NZ,LBL-4	;Если влево, то обход.
C0D0	CD2AC1		CALL RIGHT	;Вызов процедуры ;скроллинга вправо.
C0D3	1803		JR LBL-5	;Обход.
C0D5	CD47C1	LBL-4	CALL LEFT	;Вызов процедуры ;скроллинга влево.
C0D8	E1	LBL-5	POP HL	;Восстановление регистров
C0D9	D1		POP DE	;со стека перед оконча-

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C0DA	C1		POP BC	;нием цикла.
C0DB	24		INC H	;Переход к соседней снизу ;линии знакоместа на эк- ;ране.
C0DC	13		INC DE	;Переход к соседней снизу ;линии в шаблоне спрайта.
C0DD	10E7		DJNZ LOOP-2	;Конец цикла.
C0DF	C1		POP BC	;Восстановление регистров
C0E0	E1		POP HL	;со стека перед оконча- ;нием цикла.
C0E1	3E20		LD A,#20	;Переход к соседнему сн- ;зу знакоместу на экране.
C0E3	85		ADD A,L	
C0E4	6F		LD L,A	
C0E5	3004		JR NC,LBL-6	;Если не произошло пере- ;полнение регистра L, то ;обход следующих опера- ;ций.
C0E7	3E08		LD A,#08	;Если же такое перепол-
C0E9	84		ADD A,H	;нение произошло, то это
C0EA	67		LD H,A	;означает, что мы вошли ;в новый экраный сегмент ;и регистр H увеличива- ;ется на 8 пунктов.
C0EB	10CC	LBL-6	DJNZ LOOP-1	;Конец цикла.
C0ED	C3FCCF		JP #CFCC	;Выход через процедуру ;Fn h(), см.с.56.

## Процедура GETSPR.

C0F0	3A6DC1	GETSPR	LD A,(COUNT)	;Приняли данные из ;троичного счетчика.
C0F3	3D		DEC A	;Сняли с него единицу.
C0F4	326DC1		LD (COUNT),A	;И снова его запомнили.
C0F7	C0		RET NZ	;Если не ноль, значит

Адрес	Маш.код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
				; наш спрайт еще не весь
				; "выехал" на экран и при
				; нимать спрайт в буфер
				; пока не надо.
C0F8	3E03		LD A, #03	; Выставляем число 3 в
C0FA	326DC1		LD (COUNT), A	; троичном счетчике,
C0FD	3A6CC1		LD A, (NUMBER)	; Номер спрайта.
C100	113F00		LD DE, #003F	; Длина шаблона одного
				; спрайта.
C103	47		LD B, A	; Создали счетчик.
C104	2148D5		LD HL, #D548	; Адрес начала таблицы,
				; в которой размещаются
				; спрайты (54600).
C107	A7		AND A	; Сброс флага переноса,
				; чтобы он не влиял на
				; результат операции SBC.
C108	ED52		SBC HL, DE	; Выставление начального
C10A	19	NEXT	ADD HL, DE	; адреса для первого
				; спрайта.
C10B	10FD		DJNZ NEXT	; Возврат за отысканием
				; адреса очередного
				; спрайта.
C10D	43		LD B, E	; Длина шаблона спрайта.
C10E	116EC1		LD DE, BUFFER	; Приняли адрес временного
				; буфера для размещения
				; спрайта.
C111	3A68C1	AGAIN	LD A, (FLAG)	; Проверка флага, связан-
				; ного с необходимостью
				; повторного "прогона"
				; спрайта,
C114	FE00		CP #00	; Проверка на ноль.
C116	2801		JR Z, BYPASS	; Если ноль, то спрайт
				; принимать не надо, идем
				; в обход и обнуляем бу-
				; фер.

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
C118	7E		LD A, (HL)	;Байт шаблона спрайта.
C119	12	BYPASS	LD (DE), A	;Запомнили его в буфере.
C11A	23		INC HL	;Переход к очередному ;байту шаблона.
C11B	13		INC DE	;Переход к очередному ;байту буфера.
C11C	10F3		DJNZ AGAIN	;Если не все байты шабло- ;на скопированы, то воз- ;врат.
C11E	3A6AC1		LD A, (REPIT)	;Проверка необходимости ;повтора.
C121	FE00		CP #00	;Если есть необходимость,
C123	C8		RET Z	;то выход, в переменной ;FLAG остается единица.
C124	3E00		LD A, #00	;В противном случае об-
C126	3268C1		LD (FLAG), A	;нуляем переменную FLAG.
C129	C9		RET	;Возврат в вызывающую ;процедуру,

## Процедура RIGHT.

C12A	A7	RIGHT	AND A	;Сброс флага переноса.
C12B	0603		LD B, #03	;Начало внутреннего ;цикла. Установка ;параметра цикла.
C12D	D5		PUSH DE	;Сохранение регистра ;на время работы подпро- ;граммы.
C12E	1A	LOOP-3A	LD A, (DE)	;Взяли в аккумулятор ;байт из левого верти- ;кального столбца в шаб- ;лоне спрайта.
C12F	1F		RRA	;Ротация вправо.
C130	12		LD (DE), A	;Заменили байт в шаблоне
C131	F5		PUSH AF	;Сохранили флаговый ре-

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
				;гистр на стеке. Важен
				;флаг переноса.
C132	3E15		LD A,#15	;Сдвиг на 21 байт для
				;перехода к соседнему
C134	83		ADD A,E	;справа столбцу.
C135	5F		LD E,A	;Указатель в буфере
				;спрайта переместили.
C136	3001		JR NC,LBL-7	;Если не возникло пе-
				;реполнения, то обход.
C138	14		INC D	;Иначе наращиваем
				;старший регистр.
C139	F1	LBL-7	POP AF	;Восстановили флаг С.
C13A	10F2		DJNZ LOOP-3A	;Конец цикла.
C13C	D1		POP DE	;Восстановили указатель
				;на буфер.
C13D	3A64C1		LD A,(WIDTH)	;Ширина окна.
C140	47		LD B,A	;Ввели ее в качестве
				;счетчика.
C141	CB1E	LOOP-4A	RR (HL)	;Ротация вправо байтов
				;в окне.
C143	23		INC HL	;Переход в окне к сосед-
				;нему знакоместу справа.
C144	10FB		DJNZ LOOP-4A	;Прокручиваем линию по
				;всей ширине окна.
C146	C9		RET	;Возврат в вызывающую
				;процедуру.

## Процедура LEFT.

C147	A7	LEFT	AND A	;Сброс флага переноса.
C148	D5		PUSH DE	;Сохранение регистра
				;на время работы подпро-
				;граммы.
C149	0603		LD B,#03	;Начало внутреннего

Адрес	Маш. код	Метка	Мнемоника	Комментарий.
				;цикла. Установка
				;параметра цикла.
C14B	1A	LOOP-3B	LD A, (DE)	;Взяли в аккумулятор
				;байт из правого верти-
				;кального столбца в шаб-
				;лоне спрайта.
C14C	17		RLA	;Ротация влево.
C14D	12		LD (DE),A	;Заменяли байт в шабло-
				;не.
C14E	F5		PUSH AF	;Сохранили флаговый ре-
				;гистр на стеке. Важен
				;флаг переноса.
C14F	7B		LD A,E	;Сдвиг назад на 21 байт
C150	D615		SUB #15	;для перехода к соседнему
C152	5F		LD E,A	;слева столбцу.
C153	3001		JR NC,LBL-8	;Если не возникло двоич-
				;ного займа, то обход.
C155	15		DEC D	;Уменьшаем старший байт.
C156	F1	LBL-8	POP AF	;Восстановили флаг C.
C157	10F2		DJNZ LOOP-3B	;Конец внутреннего цикла.
C159	D1		POP DE	;Восстановили указатель
				;на буфер.
C15A	3A64C1		LD A, (WIDTH)	;Ширина окна.
C15D	47		LD B,A	;Ввели ее в качестве
				;счетчика.
C15E	CB16	LOOP-4B	RL (HL)	;Ротация влево байтов
				;в окне.
C160	2B		DEC HL	;Переход к соседнему
				;знакоместу слева.
C161	10FB		DJNZ LOOP-4B	;Прогон на всю ширину
				;окна.
C163	C9		RET	;Возврат в вызывающую
				;процедуру.

---

<u>Адрес</u>	<u>Маш.код</u>	<u>Метка</u>	<u>Мнемоника</u>	<u>Комментарий.</u>
C164	05		WIDTH DEFB #05	;Ширина окна.
C165	04		COUNT8 DEFB #00	;Восьмеричный счетчик.
C166	00		SCRAD DEFW #0000	;Экранные координаты
C168	00		FLAG DEFB #00	;Флаг, указывающий на ;необходимость повтора ;"прогона" спрайта.
C169	00		NOP	
C16A	00		REPIT DEFB #00	;Параметр повтора.
C16B	00		DIREC DEFB #00	;Направление скроллинга
C16C	00		NUMBER DEFB #00	;Номер спрайта.
C16D	00		COUNT DEFB #00	;Троичный счетчик для ;процедуры GETSPR.
C16E	0000..		BUFFER DEFM #0000...	;Буфер для временного ;хранения шаблона ;спрайта.



### 3. АНИМАЦИЯ В ВЕКТОРНОЙ ГРАФИКЕ

#### 3.1 Вместо вступления.

Для того, чтобы ЭФФЕКТИВНО использовать работу с векторной графикой, от программиста, в принципе, требуется знание некоторых наук (хотя бы двух) - аналитической геометрии и матричной алгебры. Невредно также еще знать основы начертательной геометрии. С другой стороны, мы понимаем, что далеко не все наши читатели имеют высшее образование, а многие из тех, кто его и имеют, либо не изучали этих дисциплин, либо успели их прочно подзабыть.

Поэтому мы постараемся обойтись без них, оставаясь в рамках того, что Вам известно из курса средней школы, но при этом нам придется пойти на значительные упрощения. У этих упрощений есть неприятная особенность. С одной стороны, они (упрощения) облегчают понимание основных принципов и идей (и это хорошо), но с другой стороны они же усложняют практическую реализацию тех же самых принципов и идей (а это уже плохо).

Чтобы совместить несовместимое, мы подойдем к векторной графике поэтапно. Во-первых, простыми словами мы изложим основные понятия и приемы, не выходя в высшую математику, а во-вторых, мы подскажем, как и для чего впоследствии Вы сможете применить эту высшую математику, если все же решитесь заняться этими вопросами более глубоко.

Итак, обратите внимание на следующее:

Знание НАЧЕРТАТЕЛЬНОЙ ГЕОМЕТРИИ Вам может пригодиться для того, чтобы образно представлять, как ведут себя точки, линии, плоские геометрические фигуры и объемные тела в пространстве. Чтобы представлять, как они могут располагаться относительно

друг друга, что образуется в результате пересечения одних объектов с другими и т.п. Это знание не является необходимым, а только полезным.

Знание АНАЛИТИЧЕСКОЙ ГЕОМЕТРИИ необходимо для того, чтобы представлять линии, геометрические фигуры и тела в виде уравнений и систем уравнений. Тогда определить, например, пересекает ли данная линия данное тело или нет (попал в Вас луч лазера, выпущенный противником или нет?), можно путем решения системы уравнений. Это легко поручается компьютеру. При этом будут получены и координаты точек пересечения (можно узнать, в какой отсек Вашего корабля попал враг). Можно делать и такие вещи, как строить в виде функции перпендикуляр к криволинейной поверхности, определять, находится ли данное дерево в тени данного холма или нет, если солнце расположено там-то и там-то. Одним словом, аналитическая геометрия нужна, чтобы использовать ФУНКЦИОНАЛЬНОЕ ПРЕДСТАВЛЕНИЕ для всевозможных геометрических объектов. Она как бы помогает забыть о том, что в программе летают корабли, стреляют лазеры, светят звезды. Вместо всего этого есть только уравнения, уравнения и еще раз уравнения. А все перипетии космических баталий - это решения этих уравнений. Решаем уравнения, проверяем результат. Если он такой-то или такой-то, значит цель поражена - получите премию за уничтоженного пирата.

Для кого-то луч лазера - это смертоносный заряд, а с точки зрения аналитической геометрии это всего лишь уравнение прямой. Орбитальная станция - вовсе и не станция, а набор граней, каждая из которых вовсе и не грань, а набор отрезков, каждый из которых тоже описывается уравнением прямой. Так что, вопрос поражения станции лазерным лучом - это решение системы полученных уравнений.

Можно ли обойтись без такого функционального представления? На простых задачах, по-видимому да. Но чтобы не запутаться в сложных ситуациях, к нему придется все-таки обратиться.

Знание МАТРИЧНОЙ АЛГЕБРЫ тоже необходимо, но по другой причине. Оно необходимо, чтобы программы были ЭФФЕКТИВНЫМИ. Когда корабль летит в пространстве и при этом кувыркается, а окружающие его объекты тоже не стоят на месте, постоянно приходится пересчитывать координаты всех точек и концов отрезков, изображаемых на экране. Можно написать сотни процедур, охватывающих всевозможные комбинации преобразований, но на это не хватит ни компьютерной памяти, ни скорости работы процессора, ни собственного ума.

Поэтому программисты стараются во-первых разбить всевозможные преобразования координат на простые составляющие, каждое из них описывают простейшим алгоритмом, а потом оказывается, что любые самые сложные операции можно "собирать" из простейших, как из набора кубиков детского конструктора, если сделать так, чтобы эти "кубики" были похожи друг на друга (то есть принадлежали бы одному набору). Для этого и служит матричная алгебра. Сначала все уравнения, описывающие поведение объектов в пространстве представляют в матричной форме (в виде однотипных кубиков), а затем из этих кубиков собирают необходимую подпрограмму. "Кубики" при этом "стыкуются" друг с другом по правилам операций с матрицами (сложение матриц, умножение матриц на постоянный коэффициент, перемножение матриц между собой, обращение матриц). Обратите внимание на то, что полученная в результате подпрограмма может работать по-разному, в зависимости от того, какие "кубики" в нее вставили. А "вставляются" всякий раз разные.

Процедуру, которая "собирает" другие процедуры ("кубики") в конструкцию для решения задачи называют ПОРОЖДАЮЩЕЙ ПРОЦЕДУРОЙ. Когда программист устраивает головоломные сражения на экране, он фактически работает только с ней и всякий раз "подсовывает" ей нужные параметры. А она просмотрев эти параметры "собирает" в одну конструкцию множество прочих процедур и запускает их.

В рамках нашей книги мы не будем вторгаться ни в аналити-

ческую геометрию, ни в алгебру матриц, иначе нам пришлось бы увеличить размеры этой книги в несколько раз и потерять при этом основную массу читателей. Так что, предоставим тем, кому это нужно, развивать свои знания в этом направлении самостоятельно. Самое же общее понятие о том, зачем все это нужно, мы Вам дали.

### 3.2 Системы координат.

Анимация в векторной графике фактически происходит за счет перемещения тела в пространстве, т.е. за счет изменения его положения относительно некоторой системы координат. Разбираясь с этим вопросом, мы никак не сможем обойтись без того, чтобы не уделить некоторое внимание обзору основных координатных систем. Мы понимаем, что эти вопросы известны нашим читателям из программы средней школы и потому затронем их очень кратко.

Прежде всего, скажем, что задать систему координат - это значит указать, где находится ее начало и как заданы основные направления.

#### 3.2.1. Основная задача векторной графики.

Давайте посмотрим, с какими объектами Вам приходится иметь дело, когда Вы играете в какую-либо игру, работающую в векторной графике. Возьмем, для примера, широкоизвестную программу ELITE.

Итак, самый первый объект, без которого никак не обойтись - это Вы сами, хотя это и не объект, а субъект. У Вас очень важная роль в игре. Вы - *наблюдатель* и с Вами связана своя система координат, началом которой является та точка, в которой Вы находитесь. Так ее и назовем - *система координат, связанная с наблюдателем*.

Второй объект, без которого тоже не проходит ни одна игра - это экран Вашего телевизора (монитора). У него своя система координат, очень нужная и важная. Она двумерная. Как вы знаете, экран имеет разрешающую способность по горизонтали 256 пикселей и по вертикали - 192. Начало этой системы координат в левом нижнем углу экрана. Назовем ее *экранной системой координат*.

Третий объект - Ваш корабль. Поскольку Вы в полете крепко пристегнуты ремнями к креслу, то мы можем считать, что *система координат, связанная с кораблем* - это та же *система, которая связана с наблюдателем*. Начало координат этой системы - геометрический центр Вашего корабля, но это сложно. Проще считать, что ее начало - Вы сами. Ось X направлена вдоль главной оси Вашего корабля вперед. Ось Y перпендикулярна к ней и находится в главной плоскости корабля, а ось Z перпендикулярна им обеим.

Четвертый объект - корабль противника, находящийся от Вас на определенном расстоянии и совершающий в пространстве маневры. У него есть своя система координат, связанная с ним. Она определяется конструкцией корабля точно так же, как и та система, которая связана с Вашим кораблем.

Ну и, наконец, могут быть (а могут и не быть) в программе еще несколько систем координат, связанных с какими-либо небесными телами, например со звездой, планетой или, скажем, с орбитальной станцией.

Итак, Ваша задача при исполнении динамической векторной графики сводится к тому, чтобы строить и перестраивать на экране изображения космических объектов в то время, как эти объекты вращаются в пространстве (изменяют положение осей своей системы координат относительно принятой Вами системы), плюс к этому летят по какой-то траектории (изменяет положение начала своей системы координат относительно принятой) плюс к этому Вы тоже стоите на месте, а двигаетесь и вращаетесь, то есть тоже постоянно изменяете направление своих осей. А поскольку и строить и перестраивать изображение надо на плоском экране монито-

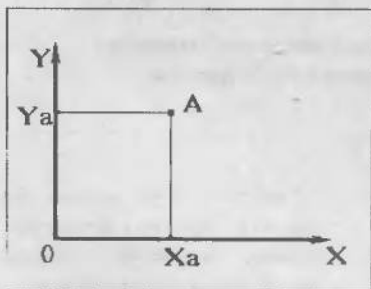
ра, то дополнительно возникает задача по пересчету всех этих пространственных изменений в плоскую систему координат, связанную с экраном.

Если все это выглядит до некоторой степени запутанным, то не пугайтесь, сейчас мы начнем этот клубок распутывать.

### 3.2.2. Плоские системы координат.

Системы координат на плоскости - двумерные и потому, чтобы определить положение точки достаточно двух параметров.

#### Прямоугольная декартова система.



Эта система является простейшей, см. рис.25. В ней координаты каждой точки задаются двумя числами - проекциями этой точки на горизонтальную и вертикальную оси. Простейшим примером является экран Вашего монитора (телевизора).

Рис. 25. Плоская прямоугольная система координат.

Если вернуться к программе ELITE, то однозначно можно предсказать, что в этой системе координат организована глобальная карта галактики (рис.26). Координаты  $X, Y$  каждой звезды программа самостоятельно рассчитывает по какому-то своему алгоритму. Чтобы не тратить память на хранение всей этой карты (а таких галактик в игре бесконечное количество) программа генерирует карту с помощью статического датчика случайных чисел, используя при этом в качестве входных параметров шесть байтов

(читатели нашего периодического издания ZX-РЕВЮ называют их "галактическими байтами").

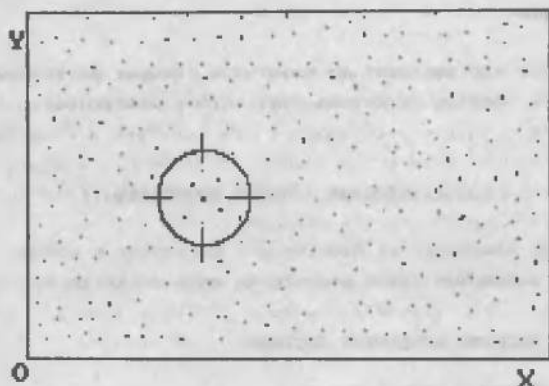


Рис. 26 Глобальная карта галактики задается в плоской прямоугольной системе

Полярная система координат.

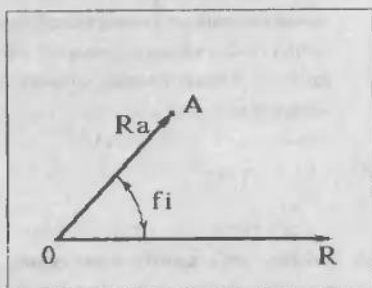


Рис. 27 Полярная система координат

Система представлена на рис. 27. В этой системе координат положение каждой точки задается величиной ее радиуса-вектора относительно начала координат и углом поворота этого радиуса-вектора.

По-видимому, в этой системе координат организована локальная карта галактики. В ней неважны точные координаты звезд, а важно только расстояние (длина радиуса-вектора) от места Вашего нахождения до цели. Оно нужно для того, чтобы понять, хватит ли Вам

топлива на борту корабля для перелета. Ваш запас ограничен 7-ю световыми годами. Начало системы координат "привязано" к Вашему местоположению.

В этой же системе организована такая операция, как заправка топливом от звезды. Поскольку при этом основным фактором является только расстояние между Вашим кораблем и поверхностью светила, то такой системы там вполне достаточно. Важно не подлететь к звезде слишком близко, т.к. можно перегреть корабль, но и нельзя находиться от нее слишком далеко.

В этой же системе координат Вы работаете, когда приближаетесь к орбитальной станции с помощью JUMP-двигателя. Но при этом начало системы координат "привязано" к планете.

### 3.2.3. Пространственные системы координат.

#### Трехмерная прямоугольная система.

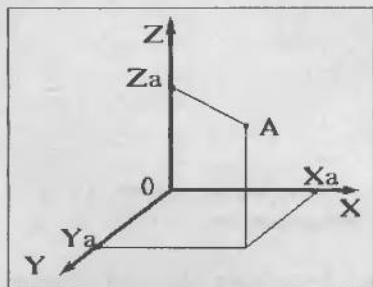


Рис. 28 Трехмерная прямоугольная система координат

Она образуется тремя взаимноперпендикулярными осями. Положение точки в пространстве в этой системе может быть задано тремя координатами - проекциями на эти оси (рис.28).

В играх в этой системе координат задают конструкцию кораблей. Возьмите лист бумаги в клеточку, вычертите на ней конструкцию своего корабля и для каждой вершины проставьте ее координаты (см. рис.29). Всякий раз, когда в поле Вашего зрения попадает посторонний объект (корабль, станция, астероид), он вычерчивается на экране по координатам,



взятым из таблиц. А в таблицах они заданы именно в этой системе. За начало координат принимается центр тяжести или геометрический центр корабля. Сколько бы кораблей Вы ни использовали в своей программе, задать координаты конструкции каждого Вам придется.

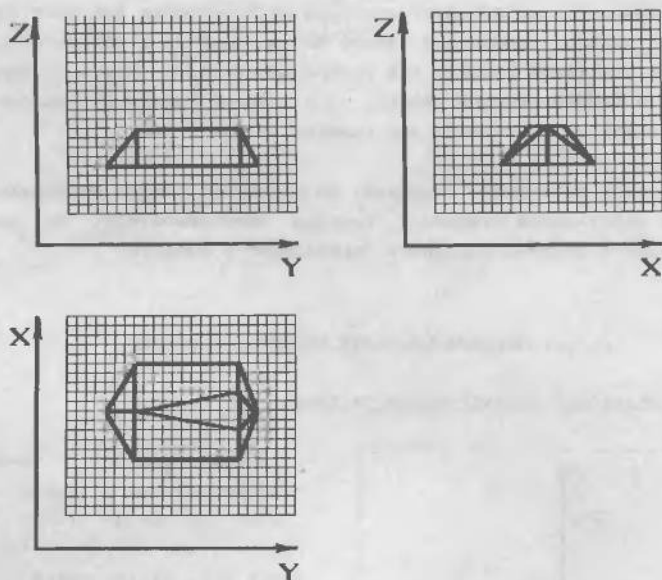


Рис. 29 Изображение кораблей в пространственной прямоугольной системе координат

Сферическая система координат. Это аналог полярной системы координат, но в пространстве. Положение объекта задается во-первых радиусом-вектором, направленным от начала координат к объекту, а во-вторых, двумя углами, которые образуются между этим радиусом-вектором и главными осями (см. рис. 30).

Если в программе ELITE Вы ведете карьеру бойца, то проводите в этой системе координат основную долю времени. В этой

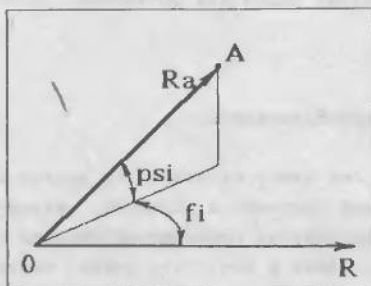


Рис. 30 Сферическая система координат

жать, уже решается в трехмерной сферической системе. За начало системы координат принимается положение наблюдателя.

Те, кто играют в игру ELITE, знают, что использование JUMP-двигателя невозможно, если в поле зрения локатора корабля есть какие-либо объекты (астероиды, корабли и т.п.). Это очень мешает двигаться быстро и вынуждает даже миролюбивых пилотов уничтожать все то, что находится в зоне видимости. И наложено ограничение на использование JUMP-двигателя отнюдь не случайно. Так устроена программа именно потому, что процедуры, имитирующие JUMP-двигатель, обрабатывают координаты Вашего корабля в полярной системе, начало которой "привязано" к планете. Когда же появляется какой-либо объект, то надо переключаться на процедуры, работающие в сферической системе координат, "привязанной" к Вам. Это и делает программа, а Вам же сообщают, что использовать JUMP-переход нельзя, потому что якобы он может перейти ненормально из-за помех, вносимых посторонним телом в геометрию пространства. Кстати, это пример того, как тонко обыгрываются программные ограничения в сценарной поддержке. Игра от этого становится даже интереснее.

Прочие системы. Существует бесконечное количество и иных

видов систем координат, но для наших задач уже достаточно выше-рассмотренных четырех.

### 3.3 Координатные преобразования.

Это важная задача, причем она имеет отношение не только и не столько к пересчету из полярной системы в плоскую прямоугольную и наоборот или к пересчету из сферической системы в прямоугольную трехмерную и т.п.. Дело в том, что очень часто приходится делать преобразования, оставаясь в одной и той же системе, например при изменении координат точки начала отсчета или при повороте координатных осей. Так что задача разбивается на две: пересчет координат между системами и преобразования систем координат.

#### 3.3.1. Пересчет координат между системами.

Перевод координат из плоской прямоугольной системы в полярную показан на рис.31. Уравнения для пересчета очень просты:

$$\begin{aligned} R_a &= \text{SQRT} (X_a * X_a + Y_a * Y_a) \\ f_i &= \text{arctg} (Y_a / X_a) \end{aligned} \quad (1)$$

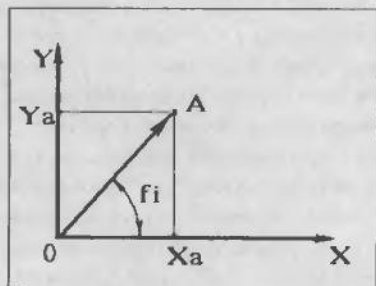


Рис.31 Перевод координат из плоской прямоугольной системы в полярную

Перевод координат из полярной системы в плоскую прямоугольную - это задача обратная к только что рассмотренной:

$$X_a = R_a \cdot \cos(\varphi_i) \quad (2)$$

$$Y_a = R_a \cdot \sin(\varphi_i)$$

Перевод координат из прямоугольной трехмерной системы в сферическую показан на рис. 32. Уравнения имеют вид:

$$R = \sqrt{X_a^2 + Y_a^2 + Z_a^2}$$

$$\psi = \arctg(Z_a / \sqrt{X_a^2 + Y_a^2}) \quad (3)$$

$$\varphi_i = \arctg(Y_a / X_a)$$

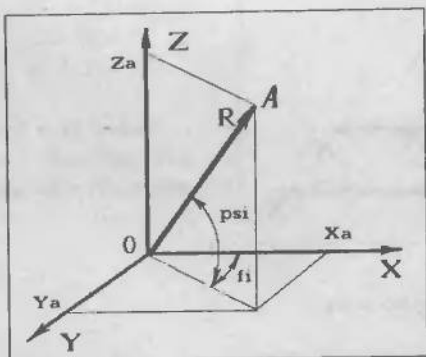


Рис. 32 Перевод координат из прямоугольной системы координат в сферическую.

Обратный перевод координат из сферической системы в прямоугольную описывается следующими уравнениями:

$$X_a = R \cdot \cos(\psi) \cdot \cos(\varphi_i) \quad (4)$$

$$Y_a = R \cdot \cos(\psi) \cdot \sin(\varphi_i)$$

$$Z_a = R \cdot \sin(\psi)$$

### 3.3.2 Преобразования координат внутри системы.

В рамках данного раздела мы будем обозначать старые координаты символами  $X, Y, Z$ , а новые координаты - со штрихом -  $X', Y', Z'$  и т.п.

**Преобразования плоской прямоугольной системы.** Это самый простой случай. Рассмотрим сначала параллельный перенос осей (см. рис. 33).

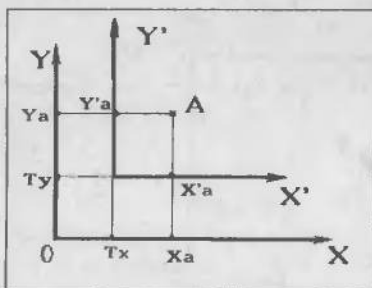


Рис. 33 Перенос осей

$$X' = X + Tx \quad (5)$$

$$Y' = Y + Ty$$

Здесь  $T_x$  и  $T_y$  - координаты вектора, порождающего новую систему координат.

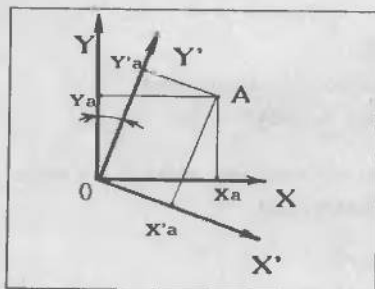


Рис. 34 Поворот осей

Поворот осей (см. рис. 34) на произвольный угол "teta" описывается следующей системой уравнений.

$$\begin{aligned} X' &= X \cdot \cos(\text{teta}) \\ &\quad - Y \cdot \sin(\text{teta}) \end{aligned} \quad (6)$$

$$\begin{aligned} Y' &= X \cdot \sin(\text{teta}) \\ &\quad + Y \cdot \cos(\text{teta}) \end{aligned}$$

**Принцип композиции:** если происходит сложное перемещение, выражающееся одновременно в изменении положения начала координат и в повороте координатных осей, то итоговое перемещение можно рассматривать как результат двух независимых и несвязанных между собой перемещений. То есть, пересчет координат можно выполнять по частям, разбивая одно сложное преобразование на два или более простых.

Таким образом, если нам надо одновременно повернуть оси и перенести их в новое место, то разбив задачу на две, мы получим:

$$\begin{aligned} X' &= T_x + X \cdot \cos(\text{teta}) - Y \cdot \sin(\text{teta}) \\ Y' &= T_y + X \cdot \sin(\text{teta}) + Y \cdot \cos(\text{teta}) \end{aligned} \quad (7)$$

Принцип композиции справедлив и для более сложных преобразований: включающих в себя переводы из одних систем в другие и внутрисистемные преобразования.

**Преобразование полярной системы координат.** Согласно принципу композиции перемещений здесь мы также можем отдельно рассмотреть перенос начала системы координат на радиус-вектор  $T$  и поворот координатной оси на угол "teta".

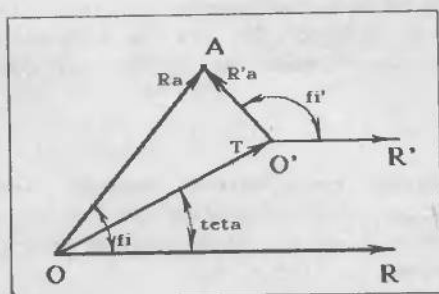


Рис. 35 Перенос начала полярной системы координат

Чтобы не путаться с векторами и обойтись без аналитической геометрии, мы воспользуемся принципом композиции перемещений и выполним эту операцию посредством нескольких преобразований, например так:

- переведем исходный вектор  $R$  в прямоугольную систему координат по формулам (2). Обозначим эту операцию  $[P1]$ .

- переведем преобразующий вектор  $T$  тоже в прямоугольную систему координат по тем же формулам (2). Это операция  $[P2]$ .

- в прямоугольной системе координат перейдем от старых координат к новым по формулам (5). Пусть это будет операция  $[P3]$ .

- вернемся к полярной системе координат по формулам (1). Пусть это будет операция  $[P4]$ .

Тогда вся операция переноса начала системы координат (обозначим ее  $T$ ) будет представлять из себя как бы комбинацию из более простых стандартных операций.

$$[T] = ([P1],[P2],[P3],[P4])$$

Вот тут-то нам бы очень пригодилась матричная алгебра. Вы ведь видите, что из "кубиков"  $[P1...P4]$  мы "собрали" операцию  $[T]$ , которая может быть "кубиком" для других, еще более сложных операций.

**Поворот координатной оси в полярной системе.** Эта задача совсем проста, поскольку начало координат при этом не меняется, то радиус-вектор остается тем же. А координатный угол изменяется на величину поворота оси "teta".

$$\begin{aligned} R' &= R & (8) \\ \varphi_i' &= \varphi_i + \text{teta} \end{aligned}$$

**Преобразования трехмерной прямоугольной системы координат.**

На рис. 36 показан перенос осей в пространстве. Ситуация здесь аналогично рассмотренной выше для плоской прямоугольной системы и формулы для пересчета имеют следующий вид:

$$\begin{aligned} X' &= X + T_x \\ Y' &= Y + T_y \\ Z' &= Z + T_z \end{aligned} \tag{9}$$

Здесь  $T_x$ ,  $T_y$  и  $T_z$  - координаты вектора, порождающего новую систему координат.

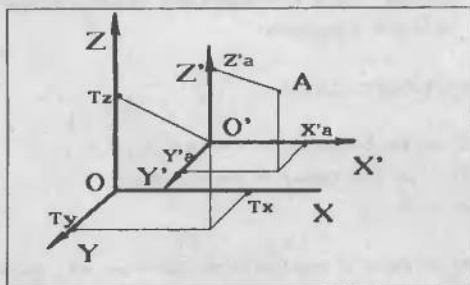


Рис. 36 Перенос осей в трехмерной прямоугольной системе координат

На рис.37 показан поворот координатных осей на угол "teta" вокруг оси X:

$$\begin{aligned} X' &= X \\ Y' &= Y \cdot \cos(\text{teta}) - Z \cdot \sin(\text{teta}) \\ Z' &= Y \cdot \sin(\text{teta}) + Z \cdot \cos(\text{teta}) \end{aligned} \tag{10}$$

При повороте вокруг оси Y:

$$\begin{aligned} X' &= X \cdot \cos(\text{teta}) + Z \cdot \sin(\text{teta}) \\ Y' &= Y \\ Z' &= -X \cdot \sin(\text{teta}) + Z \cdot \cos(\text{teta}) \end{aligned} \tag{11}$$



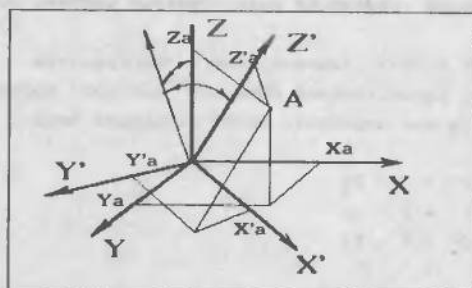


Рис. 37 Поворот осей в трехмерной прямоугольной системе координат

При повороте вокруг оси Z:

$$\begin{aligned} X' &= X \cdot \cos(\text{teta}) - Y \cdot \sin(\text{teta}) \\ Y' &= X \cdot \sin(\text{teta}) + Y \cdot \cos(\text{teta}) \\ Z' &= Z \end{aligned} \quad (12)$$

Поворот вокруг некоей произвольной оси мы не рассматриваем, т.к. согласно принципу композиции перемещений можно вместо него рассмотреть два поворота вокруг фиксированных осей и результат будет тот же.

**Преобразования сферической системы координат.** Чем дальше мы двигаемся, тем больше уравнений нам приходится выписывать и, если мы захотим дать все необходимые уравнения для изменения начала начала системы координат и для поворота радиуса-вектора, то получим очень громоздкий раздел.

С другой стороны, на примере преобразования полярной системы Вы, уважаемый читатель, уже поняли, что все можно сделать более просто, если учесть принцип композиции перемещений.

- переводим сферические координаты исходного радиуса-век-

тора  $R$  в трехмерную прямоугольную систему по формулам (4);

- переводим сферические координаты преобразующего радиус-вектора  $R$  в ту же систему по тем же формулам (4);

- в новой системе по формулам (9-12) выполняем переносы и повороты осей;

- делаем обратное преобразование по формулам (3) и возвращаемся назад в сферическую систему координат.

### 3.4 Представление геометрических объектов в памяти компьютера.

#### 3.4.1 Представление точки.

Это простейший геометрический объект. Для того, чтобы описать точку, нам достаточно выделить несколько ячеек памяти (от двух до шести) для хранения ее координат. Прежде всего, надо определиться, в какой системе координат мы работаем. Если это плоская система, то для задания точки достаточно двух координат, а если пространственная, то нужно уже три.

Теперь нам нужно определиться с тем, сколько байтов мы расходует на одну координату. Во многих случаях достаточно по одному байту (от 0 до 255), но если этого диапазона значений Вам недостаточно, то придется использовать по два байта (от 0 до 65535).

Какие координаты Вы запоминаете, зависит от избранной системы координат. Так, например, в трехмерной прямоугольной системе Вы запоминаете, а впоследствии обрабатываете три проекции точки на оси  $X, Y, Z$ . В сферической же системе координат Вы запоминаете длину радиус-вектора и пару углов.

### 3.4.2 Представление отрезка.

Для представления отрезка прямой в памяти компьютера нужно вдвое больше ячеек памяти, чем для представления точки. Это не удивительно, ведь у отрезка два конца. Неважно, какой системой координат Вы при этом пользуетесь, надо только, чтобы координаты обоих концов отрезка были записаны в одной системе.

### 3.4.3. Представление плоской фигуры.

Будем считать такую фигуру  $n$ -угольником. Даже если это и не так, например если мы имеем дело с окружностью, то ее можно заменить  $n$ -угольником с большим количеством вершин и малым размером сторон.

Прежде всего, нам конечно придется занести в память координаты всех  $n$  вершин этой фигуры. Но этого еще, увы, недостаточно. Дело в том, что мы еще ничего не знаем о сторонах. На рис. 38 показаны две совершенно непохожие друг на друга пятиугольные фигуры, имеющие одинаковые координаты вершин.

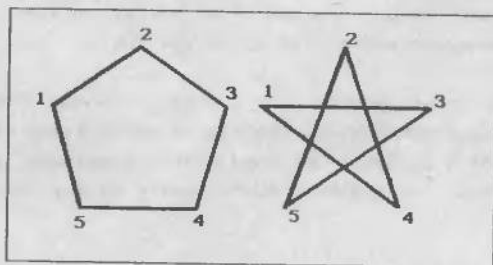


Рис. 38 Две различные фигуры с одинаковыми координатами вершин

Таким образом, для задания плоской фигуры кроме массива

координат вершин необходимо организовать еще массив, описывающий стороны фигуры. Так, на рисунке 38 сторона 1-2 у первой фигуры существует, а у второй - нет, зато там существует сторона 1-3, которой нет у первой фигуры.

Самый простой способ создать такой массив - записать порядок обхода всех вершин многоугольника, начиная с любой. При этом имеет смысл руководствоваться определенным порядком обхода, например обходить вершины всегда только против часовой стрелки (где такое правило может оказаться полезным, мы покажем далее).

Тогда для первой фигуры (рис. 38) массив описания сторон будет иметь вид: 1,2,2,3,3,4,4,5,5,1; а для второй фигуры - соответственно: 1,3,3,5,5,2,2,4,4,1.

Написать программу (процедуру) для построения фигуры, у которой заданы экранные координаты всех вершин и описаны стороны, совсем несложно. Это можно сделать как на БЕЙСИКе, так и в кодах. Способ реализации неважен. Важно то, как это организовано.

Для этой книги мы подготовили такую программу в машинном коде, но при редактировании вынуждены были от нее отказаться, т.к. за большим размером самой программы теряется ее суть. Нам остается только ограничиться демонстрационным примером на БЕЙСИКе, который естественно работает далеко не плавно, но зато демонстрирует сам принцип того, как задаются плоские фигуры.

#### Демонстрационный пример.

Эта программа демонстрирует простейшую векторную анимацию на БЕЙСИКе. Фигура 1 (рис.38) переходит в фигуру 2 (рис. 38) за несколько шагов, количество которых задано переменной steps.

```

10 CLS: OVER 1: REM задавая режим OVER 1, мы обеспечиваем
    стирание ранее нарисованного изображения путем повторной печати в том же
    месте. Режим OVER 1 на БЕЙСИКЕ работает так же, как наложение по XOR в ма-
    шинном коде.
20 DIM a(10): REM массив описания сторон
30 DIM x(5): DIM y(5): REM массивы координат исходной фи-
    гуры
40 DIM p(5): DIM q(5): REM массивы координат вершин ко-
    нечной фигуры
50 DIM d(5): DIM e(5): REM вспомогательные массивы, в ко-
    торых хранятся приращения ко-
    ординат x, y при переходе от
    точки N к вершине N+1. Нужен
    для команды DRAW.
60 FOR i=1 TO 5
70 READ x(i): READ y(i): REM Ввод координат вершин исходной
    фигуры.
80 NEXT i
90 FOR i=1 TO 5
100 READ p(i): READ q(i): REM Ввод координат вершин конечной
    фигуры.
110 NEXT i
120 FOR i=1 TO 10
130 READ a(i) : REM Ввод описания сторон фигуры.
140 NEXT i
150 LET steps=10 : REM Можете поменять это число по
    своему вкусу.
160 FOR k=1 TO steps
170 FOR j=1 TO 5
180 LET x(j)=x(j)+(p(j)-x(j))/steps*k
190 LET y(j)=y(j)+(q(j)-y(j))/steps*k
200 NEXT j
210 GO SUB 500: PAUSE 50: REM Печать фигуры.
220 GO SUB 500 : REM Стирание фигуры.
230 NEXT k

```

```
240 OVER 0 :REM Восстановление режима перед
           выходом
250 STOP

500 PLOT x(1),y(1)
510 FOR i=1 TO 5
520 LET d(i)=x(a(2*i))-x(a(2*i-1))
530 LET e(i)=y(a(2*i))-y(a(2*i-1))
540 DRAW d(i),e(i)
550 NEXT i
560 RETURN

900 DATA 128,150 :REM координаты вершин
910 DATA 192,100 :REM исходной фигуры
920 DATA 168,40
930 DATA 88,40
940 DATA 64,100

1000 DATA 128,150 :REM координаты вершин
1010 DATA 168,40 :REM конечной фигуры
1020 DATA 64,100
1030 DATA 192,100
1040 DATA 88,40

1100 DATA 1,2,2,3,3,4,4,5,5,1 :REM массив описания сторон
```

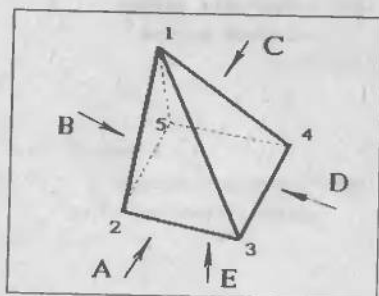
#### 3.4.4. Представление объемных тел.

Трехмерные тела имеют вершины, которые связаны ребрами. Плоские геометрические фигуры, ограниченные этими ребрами, образуют грани.

Разумеется, задание тела начинается с того, что задаются трехмерные координаты всех его вершин. Однако, как и для случая с плоской геометрической фигурой, этого совершенно недостаточ-

но. Необходимо еще задать дополнительное описание. В принципе, здесь есть две возможности. Во-первых, можно описать все ребра, связывающие вершины друг с другом, как это делалось для плоской фигуры. Во-вторых, можно попробовать описать все грани тела. Второй путь для практической работы удобнее. Так, он удобнее хотя бы потому, что объемное тело удобно строить как совокупность граней, а описывать грани, как плоские фигуры, мы уже умеем. Не забудем при этом руководствоваться правилом описания сторон каждой грани "против часовой стрелки".

На рис.39 показана пирамида. У нее пять граней и массив описания граней будет иметь, например такой вид:



1, 2, 2, 3, 3, 1 - грань А;  
 1, 5, 5, 2, 2, 1 - грань В;  
 1, 4, 4, 5, 5, 1 - грань С;  
 1, 3, 3, 4, 4, 1 - грань D;  
 2, 5, 5, 4, 4, 3, 3, 2 - грань Е.

Рис. 39 Описание граней  
 объемного тела

Обратите внимание на то, что когда мы говорим о том, что вершины в грани "должны обходиться против часовой стрелки", то полагаем, что мы смотрим на эту грань как бы "снаружи", а не "изнутри". Поэтому если Вам непонятно, как образовался порядок обхода вершин для граней В, С и Е, то посмотрите на них с того направления, которое указано стрелкой.

И еще одно небольшое замечание. Для конкретной программы можно упростить описание граней, если соблюдается условие, что каждая грань представляет выпуклую, связную и замкнутую об-

ласть, ограниченную сторонами. Т.е., например, стороны ограничивают область, а не проходят сквозь нее так, как это происходит в "звезде", показанной на рис. 38.

Тогда описание граней той же пирамиды может быть упрощено до следующего (в два раза уменьшается расход памяти):

1, 2, 3	- грань А;
1, 5, 2	- грань В;
1, 4, 5	- грань С;
1, 3, 4	- грань D;
2, 5, 4, 3	- грань E.

### 3.5 Плоское преобразование.

До сих пор мы говорили о перемещениях и вращениях тел в пространстве, имея в виду некоторые преобразования систем координат, которые являются как бы "реальными", в которых эти объекты заданы, существуют и взаимодействуют. Такие координаты называют "мировыми" или фактическими. Но кроме них есть еще так называемые "наблюдаемые" координаты.

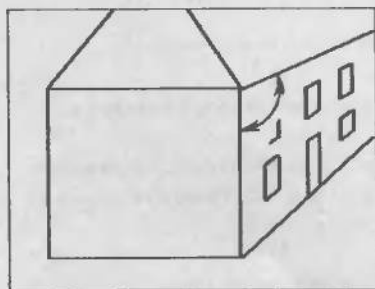


Рис. 40. Искажение углов при плоском преобразовании

Все, что Вас окружает в реальной жизни является трехмерным, но попробуйте закрыть один глаз и Вы увидите только плоское изображение окружающей действительности. Тем не менее Вы все равно сможете отличить куб от сферы. Тот факт, что "на глаз" угол между крышей и углом соседнего дома равен 120-ти градусам (рис. 40) никак не введет Вас в заблуждение. Всем своим



жизненным опытом Вы подготовлены к тому, что этот угол - прямой, а то, что он таковым не выглядит, так это просто обман зрения.

"Наблюдаемые" координаты, как следует из их названия, связаны еще и с наблюдателем. Понятно, что для наблюдателя объект является как бы двумерным, плоским, поэтому для отыскания этих наблюдаемых координат надо еще определиться с типом пректирования трехмерного тела на двумерную визуальную плоскость. Способы же такого проектирования (типы) бывают разными.

Из курса черчения средней школы Вы знаете, что наиболее часто применяются два типа аксонометрических проекций трехмерных тел на плоскость - это диметрическая проекция и изометрическая проекция. Они показаны на рис. 41.

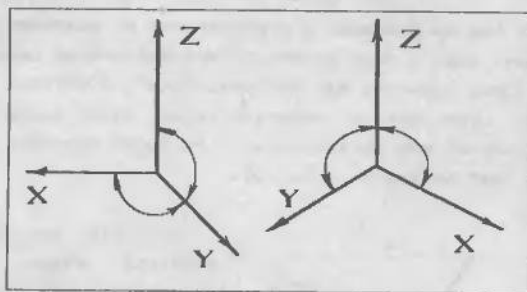


Рис. 41 Диметрическая и изометрическая проекция

Как видите, в диметрической проекции фиксируют направления осей Y и Z, а ось X направляют под углом 135 градусов по отношению к ним.

В изометрической проекции фиксируют направление оси Z, а оси X и Y располагают так, чтобы между всеми осями образовывался угол в 120 градусов.

Таким образом, при пересчете координат из трехмерных фактических в наблюдаемые координаты на визуальной плоскости важную роль играют углы наклона координатных осей "alfa" и "beta".

Для диметрической проекции мы получаем:

$$\begin{aligned} X' &= Y - X \cdot \cos(\text{alfa}) \\ Y' &= Z - X \cdot \sin(\text{alfa}) \end{aligned} \quad (13)$$

Поскольку угол "alfa" известен и равен 45 градусам, то получаем следующие формулы преобразования:

$$\begin{aligned} X' &= Y - X \cdot \text{SQR}(2)/2 \\ Y' &= Z - X \cdot \text{SQR}(2)/2 \end{aligned} \quad (14)$$

Для изометрической проекции мы получаем:

$$\begin{aligned} X' &= Y \cdot \cos(\text{beta}) - X \cdot \cos(\text{alfa}) \\ Y' &= Z - X \cdot \sin(\text{alfa}) - Y \cdot \sin(\text{beta}) \end{aligned} \quad (15)$$

Здесь углы "alfa" и "beta" тоже известны и равны 30 градусам. Таким образом:

$$\begin{aligned} X' &= (Y-X) \cdot \text{SQR}(3)/2 \\ Y' &= Z - (X+Y)/2 \end{aligned} \quad (16)$$

Если Вам из каких-то соображений захочется использовать иные типы проекций с другими значениями углов "alfa" и "beta", то Вы сами сможете рассчитать необходимые формулы, но при всех условиях постарайтесь зафиксировать хотя бы одну ось. Принято всегда фиксировать вертикальную ось, чтобы линии, являющиеся вертикальными в трехмерном объекте, оставались вертикальными и в наблюдаемом изображении, иначе изображение выглядит неестественно.

### 3.6 Проблемы линий невидимого контура.

Скрытие линий невидимого контура – одна из важнейших задач в компьютерной графике. Сразу оговоримся, что она имеет множество решений. Самое общее решение – весьма сложное. Оно требует от компьютера высокого быстродействия, а от программиста большого опыта и потому мы его рассматривать не будем, а только наметим подходы, чтобы те, кому это потребуется в реальной практике, знали с чего начинать.

Во втором томе нашей графической серии мы рассмотрели один из возможных приемов сокрытия невидимых линий при изображении сложной трехмерной поверхности. Метод довольно интересный и, в определенной степени универсальный, но требующий большого объема компьютерных вычислений. Для построения графиков и при обработке результатов натуральных или вычислительных экспериментов он подходит и вполне соответствует задачам тома "Прикладная графика", но если мы собираемся вести речь о графике динамической, то этот метод, увы, не годится. Здесь нам нужна скорость. Мы даже согласны смириться с тем, что само изображение может быть примитивным (например, космический корабль из программы "ELITE"), но изображаться на экране оно должно не только правильно, но и обязательно быстро.

По ходу игры корабль может совершать сложные пространственные маневры, мы можем видеть его с разных сторон, но всегда невидимые линии его контура не должны быть изображены. Проблема состоит в том, что компьютер должен "решить сам", видима та или иная линия или нет. Это интересная задача, которая предоставляет нашим читателям широкие возможности для самостоятельных исследований, но с чего-то надо начинать, и мы дадим здесь один несложный традиционный алгоритм.

Давайте рассмотрим один из космических кораблей. Его проекции показаны на рис.42. Обратите внимание на то, что для то-

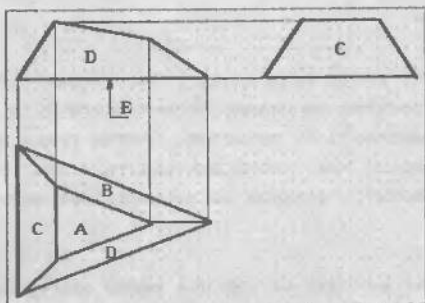


Рис. 42 Проекция "космического корабля"

го, чтобы изобразить на экране его трехмерное изображение (рис. 43), нам было бы достаточно знать трехмерные координаты

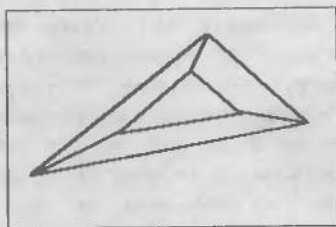


Рис. 43. "Космический корабль"

его вершин (6 вершин по три байта), а также условия связи их между собой, т.е. данные о том, какие вершины связаны между собой, а какие нет (так, как мы это делали для плоского многоугольника) — 9 ребер по 2 байта. Таким образом, для изображения этого корабля в любой его проекции нам бы хватило всего лишь 36-ти байтов, которые можно задать один раз и всегда ими пользоваться.

Тем не менее, в разделе, посвященном представлению трехмерных тел, мы почему-то пошли по иному пути. Мы представили каждый корабль не как набор вершин и связывающих их ребер, а как набор плоских граней, каждая из которых имеет по несколько плоских вершин. Для данного "корабля" у нас получается 5 граней

(A,B,C,D,E), из которых три грани - четырехугольные, а две грани - треугольные.

Оказывается, такой подход может быть использован для того, чтобы при произвольном положении космического тела в пространстве, всегда можно было бы вычислить, какие грани видимы, а какие - нет. И сделать это тоже очень просто - нам поможет правило "часовой стрелки", которым мы руководствовались при нумерации вершин.

Взгляните на рисунок 44. На нем видны две грани нашего ко- рабля - грань "А" и грань "Е". А теперь посмотрите, как пронумерованы вершины при этих гранях. Если идти по этим вершинам в порядке возрастания (А: 1,2,3), (Е: 4,5,6), то Вы увидите, что по грани "А" обход совершается против часовой стрелки, а по грани "Е" - наоборот - по часовой стрелке. Интересно, не правда ли? Почему же так происходит?

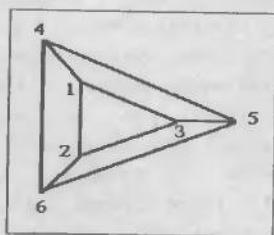


Рис. 44

А происходит это потому, что на грань "А" мы смотрим как бы "снаружи", а на грань "Е" - как бы "изнутри". Вывод однозначный - грань А - видима для нас и ее надо изображать, а грань "Е" - не видима и ее изображать не надо. Такое решение принять очень просто и все это исследование по каждой грани можно поручить самому компьютеру. Надо только договориться, каким образом компьютер

узнает, что одна грань нумеруется против часовой стрелки, а другая - по ней.

К счастью, и это тоже сделать нетрудно. Если у Вас есть экранные координаты хотя бы трех вершин, принадлежащих данной грани (а у Вас есть экранные координаты всех ее вершин), то дальше логика простая. Возьмем любые три соседние вершины, при-

надлежащие одной грани. Запишем их координаты  $x_1, y_1$ ;  $x_2, y_2$ ;  $x_3, y_3$ . Рассмотрим приращения координат  $x$  и  $y$  при переходе от точки  $x_1, y_1$  к двум другим:

$$\begin{array}{r} x_3 - x_1 \quad x_2 - x_1 \\ y_3 - y_1 \quad y_2 - y_1 \end{array} \quad (17)$$

А теперь вспомним из школьного курса простую формулу для расчета определителя системы двух линейных уравнений:

$$(x_3 - x_1)(y_2 - y_1) - (x_2 - x_1)(y_3 - y_1) = \begin{vmatrix} x_3 - x_1 & x_2 - x_1 \\ y_3 - y_1 & y_2 - y_1 \end{vmatrix} \quad (18)$$

Так вот, если результат получится меньше нуля, то это значит, что вершины пронумерованы "против часовой стрелки" и изображать эту грань надо. Если бы результат оказался больше нуля, то тогда вершины были бы пронумерованы "по часам", значит грань невидима и изображению не подлежит.

Почему именно эта формула определяет, как пронумерованы вершины, мы объяснять не будем. Это доказательство входит в курс аналитической геометрии и нам оно ни к чему. Если есть сомнения, возьмите карандаш и бумажку в клеточку и через пять минут Вы убедитесь в правильности формулы и сами.

Пример в машинных кодах мы приводить не будем. Опытные "синклеристы" уже и так все поняли, и у них уже есть свои идеи в голове, как применить этот алгоритм на практике. А для начинающих мы "поворачиваем" на экране космический корабль с помощью обыкновенного БЕЙСИКА.

Возьмите лист бумаги в клетку и нарисуйте проекции нашего "корабля". За начало координат примем вершину 6 (0,0,0).

Всего вершин - 6, а граней - 5.

Тогда координаты вершин будут:

1 - (2,6,3)      2 - (2,2,3)      3 - (7,4,2)  
 4 - (0,8,0)      5 - (10,4,0)      6 - (0,0,0)

Теперь для всех пяти граней запишем условие обхода против часовой стрелки (если смотреть на грань снаружи):

A - 1,2,3      B - 1,3,5,4      C - 1,4,6,2  
 D - 2,6,5,3      E - 4,5,6

Вот мы и задали космический корабль. Можно приступать к программированию, но когда будем описывать грани, введем еще одно число - количество вершин в данной грани.

#### Описание массивов:

- w(6,3) - массив трехмерных координат для всех вершин;
- g(5,4) - массив, описывающий грани против часовой стрелки;
- p(5) - массив, в котором хранится число вершин в каждой грани;
- x(6) - массив плоских (экранных) горизонтальных координат для каждой вершины;
- y(6) - массив плоских (экранных) вертикальных координат для каждой вершины.

#### Демонстрационная программа

```

1 DIM w(6,3): DIM g(5,4): DIM p(5)
2 DIM x(6): DIM y(6)
3 LET teta = PI/18: REM Шаг углового поворота
4 LET st = SIN (teta): LET ct = COS (teta)
5 LET mx=2: LET my=2: LET mz=2
6 LET dmх = 1: REM шаг приближения/удаления
10 DATA 6,5 : REM количество вершин и граней
20 REM координаты вершин
  
```

```
21 DATA 2,6,3
22 DATA 2,2,3
23 DATA 7,4,2
24 DATA 0,8,0
25 DATA 10,4,0
26 DATA 0,0,0
30 REM описание граней (против часовой стрелки);
    первое число - количество вершин в грани
31 DATA 3,1,2,3
32 DATA 4,1,3,5,4
33 DATA 4,1,4,6,2
34 DATA 4,2,6,5,3
35 DATA 3,4,5,6
40 REM ввод исходных данных
50 READ m,n
60 FOR k=1 TO m : Ввод координат вершин
62 FOR j=1 TO 3
64 READ w (k, j)
66 NEXT j: NEXT k
70 FOR k=1 TO n: Ввод описания граней
72 READ p (k)
73 LET s = p(k)
74 FOR j=1 TO s
76 READ g (k, j)
78 NEXT j: NEXT k
99 GO SUB 100: GO TO 300
100 REM пересчет трехмерных координат вершин
    в двумерные экранные координаты по формулам
    для изометрической проекции (15)
105 CLS
110 FOR k = 1 TO m
120 LET x(k) = mx*SQR(3)*(w(k,2)-w(k,1))/2 + 127
130 LET y(k) = my*(w(k,3) - (w(k,2)+w(k,1))/2) + 87
140 NEXT k
200 REM решение вопроса о том, надо ли изображать
    данную грань
210 FOR k = 1 TO n
```



```

220 LET n1 = g(k,1): LET n2 = g(k,2): LET n3 = g(k,3):
    REM взяли номера трех соседних вершин
230 LET x1 = x(n1): LET x2 = x(n2): LET x3 = x(n3)
240 LET y1 = y(n1): LET y2 = y(n2): LET y3 = y(n3)
250 LET test = (x3-x1)*(y2-y1)-(x2-x1)*(y3-y1)
260 IF test < 0 THEN GO SUB 1000: REM грань изображаем
270 NEXT k
280 RETURN

300 REM блок управления от клавиатуры
310 LET a$=INKEY$
320 IF a$="" THEN GO TO 300
330 IF a$ = "1" THEN GO SUB 400: REM уменьшение
340 IF a$ = "5" THEN GO SUB 500: REM крен влево
350 IF a$ = "6" THEN GO SUB 600: REM тангаж
360 IF a$ = "7" THEN GO SUB 700: REM тангаж
370 IF a$ = "8" THEN GO SUB 800: REM крен вправо
380 IF a$ = "0" THEN GO SUB 900: REM увеличение
390 IF a$ = "q" THEN GO SUB 9000:REM конец
399 GO TO 300

400 LET newmx=mx-dmx: IF newmx<1 THEN RETURN
410 LET newmy=my-dmx
420 LET newmz=mz-dmx
440 LET mx=newmx: LET my=newmy: LET mz=newmz
450 GO SUB 100: REM рисуем новую картинку
460 RETURN

500 REM Вращение вокруг оси X против часов
520 FOR k=1 TO m
530 LET ynew = w(k,2)*ct - w(k,3)*st
540 LET znew = w(k,2)*st + w(k,3)*ct
550 LET w(k,2)=ynew: LET w(k,3)=znew
560 NEXT k
570 GO SUB 100: REM Рисуем новую картинку
580 RETURN

```

```
600 REM Вращение вокруг оси Y по часам
620 FOR k=1 TO m
630 LET xnew = w(k,1)*ct - w(k,3)*st
640 LET znew = w(k,1)*st + w(k,3)*ct
650 LET w(k,1)=xnew: LET w(k,3)=znew
660 NEXT k
670 GO SUB 100: REM Рисуем новую картинку
680 RETURN

700 REM Вращение вокруг оси Y против часов
710 LET st=-st
720 GO SUB 600 :REM мы воспользуемся той же процедурой,
           что и для вращения "по часам",
           только изменив синус угла teta
           на противоположный. Косинус менять
           не надо, т.к. это функция четная.
730 LET st=-st
740 RETURN

800 REM Вращение вокруг оси X по часам
810 LET st=-st
820 GO SUB 500
830 LET st=-st
840 RETURN

900 LET newmx=mx+dmx: IF newmx>10 THEN RETURN
910 LET newmy=my+dmx
920 LET newmz=mz+dmx
940 LET mx=newmx: LET my=newmy: LET mz=newmz
950 GO SUB 100: REM рисуем новую картинку
960 RETURN

1000 REM изображение грани
1020 LET s = p(k) : REM количество вершин в грани
1030 LET nf = g(k,1): REM номер первой вершины
1040 PLOT x(nf),y(nf)
1050 FOR f = 2 TO s : REM цикл по остальным вершинам
```

```

1060 LET nv = g(k,f): REM номер вершины
1070 LET dx=x(nv)-x(nf): LET dy=y(nv)-y(nf)
1080 DRAW dx,dy
1090 LET nf=nv
1100 NEXT f
1110 REM строим последнее (закрывающее) ребро к 1-ой вершине.
1120 LET nv=g(k,1)
1130 LET dx=x(nv)-x(nf): LET dy=y(nv)-y(nf)
1140 DRAW dx,dy
1150 RETURN

```

### 3.7 Полезные приемы.

Предложенный здесь метод настолько прост, что требовать от него большого совершенства не приходится. Так, например, он не может четко работать с полыми объектами, он "не любит", когда встречаются грани, представляющие из себя невыпуклый многоугольник и т.п. Зато он работает настолько быстро, что небольшие погрешности могут быть и не очень критичными, а в динамичной игре и не очень заметными. Тем не менее, на несколько несложных, но важных моментов мы здесь все-таки укажем.

#### Принцип декомпозиции.

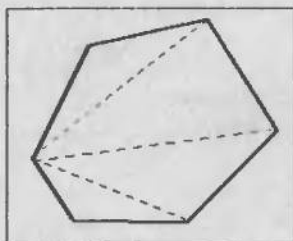


Рис. 45 Декомпозиция на треугольники

Этот принцип состоит в том, что грани трехмерного тела упрощаются до треугольников и вместо описания сложной грани мы вводим несколько описаний треугольников (см. рис.45).

Треугольники - достаточно удобные фигуры уже хотя бы тем, что они всегда выпуклы. Рутинную работу по декомпозиции грани своего объекта можно произвести

вручную, при подготовке данных для программы, а можно ее и не производить, а поручить компьютеру, ограничившись описанием граней в виде многоугольников. Правда, при таком подходе компьютер может оказаться иногда в тупиковой ситуации, например, на рис. 46 показано, как он может "выдумать" несуществующий треугольник. Методика борьбы с этим явлением состоит в том, что надо взять себе за правило проводить разбиение всегда из одной и той же вершины, например из той, которая значится в списке первой, а первой ставить ту вершину, которая Вам удобна. Для случая, представленного на рис.47 такое описание будет иметь вид: 6,1,2,3,4,5.

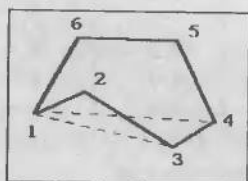


Рис. 46 Неправильная  
декомпозиция

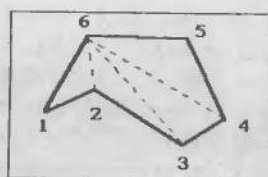


Рис. 47 Правильная  
декомпозиция

Для варианта, представленного на рис.48, Вам ни вручную, ни автоматически не удастся найти приемлемого способа декомпозиции из одной вершины. Здесь нужен специальный алгоритм. И он существует. Суть его следующая:

- берутся две соседние вершины многоугольника, например 1 и 8 (рис.48).
- берутся их соседние вершины. Для т.8 - это вершина 7, а для т.1 - это вершина 2.
- проводятся возможные диагонали. Для т.8 - это 8-2, а для т. 1 - это 1-7.

- из этих двух диагоналей выбирается кратчайшая. "Побеждает" диагональ 1-7, проведенная из вершина 1, а вершина 8 из дальнейшего рассмотрения выпадает.
- вместо выпавшей вершины "встает" ее соседка (вершина 7) и алгоритм повторяется для другой пары вершин 1 и 7.
- так далее, пока все вершины не будут исчерпаны.

Шаг	Рассматриваемые вершины	Рассматриваемые диагонали	Кратчайшая диагональ	Выпадающая вершина
1	8,1	1-7, 8-2	1-7	8
2	7,1	7-2, 1-6	7-2	1
3	7,2	7-3, 2-6	2-6	7
4	6,2	6-3, 2-5	6-3	2
5	6,3	6-4, 3-5	6-4	3

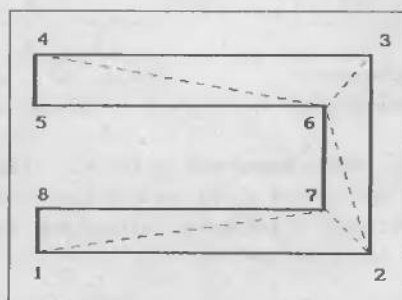


Рис. 48 Алгоритм декомпозиции сложной фигуры

Как видите, этот путь позволяет проводить автоматическую декомпозицию сложных фигур на треугольники. Если в программе очень много плоских фигур (граней тел) и они непрерывно меняют свою форму, то вручную делать декомпозицию на треугольники не

всегда возможно и пользуются таким или подобным алгоритмом.

**Принцип фиктивных ребер.** Это еще один полезный прием, который часто применяют в векторной графике.

С полыми телами при описанной выше технологии лучше дел не иметь, но иногда все-таки это может быть необходимым. Как же поступать, если такая задача стоит и обойти ее не удастся, см. например объект на рис. 49.

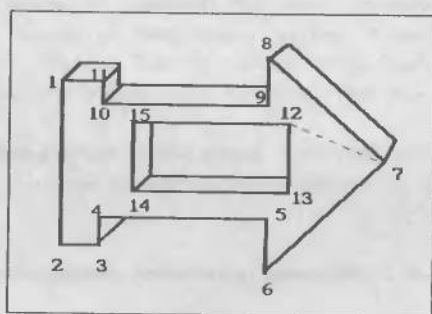


Рис. 49 Описание полого объекта.

Сложная грань имеет внутренний вырез. В этом случае вводится понятие фиктивных ребер. Они соединяют точку внешнего контура с точкой внутреннего. Как и настоящие ребра, они включаются в описание грани, но при работе программы на экране не изображаются. Чтобы в описании грани сразу было видно, какое ребро является фиктивным, а какое - нет, то при задании фиктивных ребер ставится знак "минус" перед вершиной. Тогда, например, верхняя грань тела, показанного на рис.49, будет описываться следующим образом:

1,2,3,4,5,6,7,-12,13,14,15,12,-7,8,9,10,11

Программа должна сама разобраться, что если стоит "минус",

то сторону рисовать не надо, а надо просто перейти к новой координате.

С помощью такого приема можно изображать не только внутренние полости, но и просто отрезки прямых, например декоративные. Обратите также внимание на особенность порядка обхода точек во внутреннем отверстии: 12,13,14,15. Как Вы видите, они обходятся по часовой стрелке, хоть и лежат на видимой поверхности. Дело в том, что наше правило обхода "против часов", которое мы ввели выше, было неполным. Движение должно осуществляться таким образом, чтобы при движении от предыдущей точки к последующей, "тело" фигуры оставалось бы слева. Для внешних контуров это и дает обход против часовой стрелки, но для внутренних (хоть и видимых) движение оказывается "по часам".

Использование фиктивных ребер может значительно расширить Ваши возможности по изображению трехмерных тел.

### 3.8 Изображение затененных поверхностей.

Итак, мы составили простой и быстро работающий алгоритм для решения вопроса видима грань или невидима. Но с этой задачей непосредственно связана еще одна задача. Очень интересно выглядят трехмерные тела, если у них есть грани, которые видны, но находятся в тени. То есть, если в пространстве имеется источник света (а он в общем случае может перемещаться так же, как и Ваши объекты), то встает задача определения, а какие же грани находятся в тени? Если такие грани заштриховать, программа получит очень сильный толчок вперед.

Если алгоритм для определения видима грань или нет, Вам понятен, то задачу эту решить можно. Представьте себе, что глаз наблюдателя расположен там, где в данный момент находится источник света. Тогда те грани, которые видны для такого "глаза" и будут освещены, а те, которые нет, - окажутся в тени и должны штриховаться.

Вернемся к нашей трехмерной проекции и предположим, что источник света находится справа от нас (рис. 50).

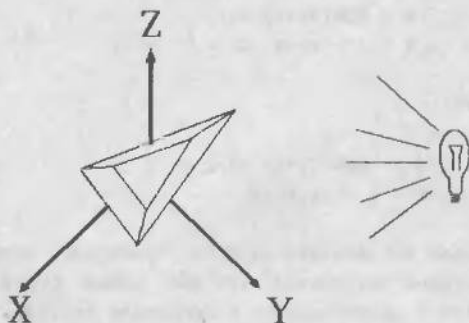


Рис. 50 Расположение источника света

Теперь, если мы будем смотреть на наш объект так, как будто бы наш глаз находится там же, где расположен источник света, то увидим следующую картину (рис. 51).

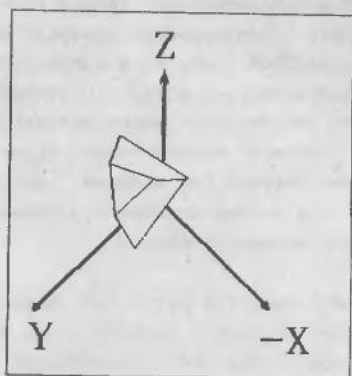


Рис. 51 Взгляд на объект со стороны источника света

Картина очень похожа на ту, что была и раньше, только как бы ось  $Y$  заняла место оси  $X$ , а ось " $-X$ " заняла место оси  $Y$ . Это, конечно, очень частный случай, но для понимания сути вопроса нам годится и он. Теперь мы можем пересмотреть формулы (16), с помощью которых мы по трехмерным координатам объекта  $x, y, z$  находили плоские экранные координаты  $X, Y$  и переписать их для случая, когда глаз находится там же, где источник света.



Тогда вместо:

$$X = \text{SQR}(3) * (y-x) / 2$$

$$Y = z - (y+x) / 2$$

Мы получим:

$$X = -\text{SQR}(3) * (y+x) / 2$$

$$Y = z - (y-x) / 2 \quad (17)$$

Теперь, если Вы захотите написать процедуру, которая определит, какие грани затеняются, то Вам можно будет заменить строки 120 и 130 в вышеприведенной программе (с.164), учитывая те изменения, которые произошли в формуле (17) и по той же самой методике найти грани, которые являются "невидимыми" с точки зрения источника света. *Если грань одновременно видима для Вас и невидима для источника света, то она штрихуется (заполняется).*

Для "заполнения" грани можно воспользоваться технологией, которую мы рассматривали в книге "Элементарная графика" на стр.173. Единственной проблемой при этом может быть выбор точки, которая находится внутри заполняемого контура, с которой начинается процесс заполнения. Она обязательно должна оказаться внутри контура, иначе процесс "заливки" испортит весь экран. Вручную, конечно такую точку можно выбрать без проблем, но в динамической графике программа сама должна правильно находить такую точку, невзирая на то, какова сложность фигуры.

Если все грани у Вашего объекта представляют собой выпуклые многоугольники (а так и должно бы быть, особенно если Вы все грани упростили до треугольников с помощью декомпозиции), то это делается очень просто (см. рис. 52). Берем любую вершину, например А (ха, уа). Берем две соседние вершины, например В с координатами хв и ув и С (хс, ус). Кстати, найти их несложно, поскольку у нас имеется массив, описывающий каждую грань. Теперь мысленно соединяем В и С и на отрезке ВС находим среднюю

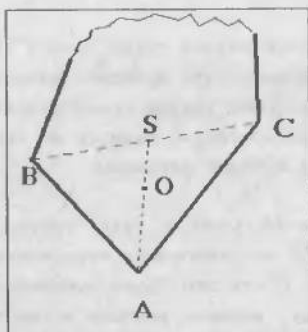


Рис. 52 Поиск точки  
внутри контура

точку S. Ее координаты:

$$x_s = (x_b + x_c) / 2;$$

$$y_s = (y_b + y_c) / 2$$

А теперь мысленно соединим точку A с точкой S и на полученном отрезке тоже найдем середину, точку O. Ее координаты:

$$x_o = x_a / 2 + x_b / 4 + x_c / 4;$$

$$y_o = y_a / 2 + y_b / 4 + y_c / 4$$

Эта точка всегда будет лежать внутри нашего треугольника ABC, и, соответственно, внутри и выпуклого многоугольника ABCD... Если же Ваш исходный многоугольник невыпуклый, то надо сначала исполнить декомпозицию его на треугольники.

В заключение отметим, что технология затушевывания замкнутых контуров работает довольно медленно и поэтому в быстроработающих программах применяется нечасто. Так, например, в авиационных имитаторах и "звездных войнах" на "Спектруме" как правило не до этого, хотя в программе Starglider программистам удалось достичь таких скоростей, что кое-что они затушевывали. В то же время, в имитаторах колесных и гусеничных машин теневые стороны холмов и сооружений затушевываются (заливаются) очень часто.

### 3.9 Самый общий подход к изображению невидимых линий.

Наиболее общий подход при решении проблемы сокрытия невидимых линий мы только наметим. Мало шансов, что кому-то удастся реализовать его на "Спектруме" в коммерческой программе, разве что только в виде эксперимента. Но, как известно, мир персональных компьютеров "Спектрумом" открывается, но не заканчивается и знать принципы общего подхода достаточно полезно.

Этот подход состоит в том, что каждая грань нашего тела разбивается на воображаемые треугольники (это принцип декомпозиции), после чего для каждой стороны каждой грани решается вопрос о том, как она расположена относительно каждого из таких треугольников. При этом применяется принцип пирамиды.

Предположим, что из какой-то  $k$ -ой грани мы взяли треугольник  $ABC$  и теперь решаем вопрос, как он расположен относительно  $j$ -ой стороны какой-то  $m$ -ой грани. Пусть это будет отрезок  $KL$ . Теперь построим бесконечную пирамиду, вершина которой находится в точке  $O$ , из которой производится наблюдение, а ребра которой проходят через вершины нашего треугольника ( $OA$ ,  $OB$  и  $OC$ ) - см. рис. 53.

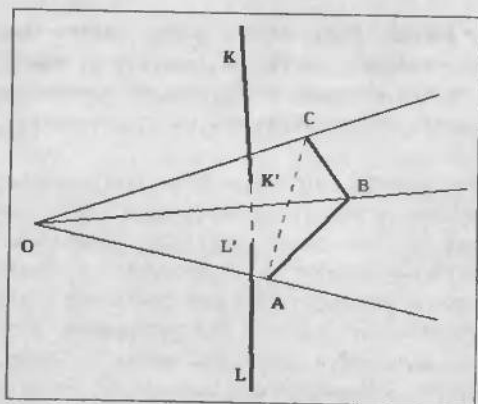


Рис. 53 Принцип пирамиды

Вопрос видимости отрезка  $KL$ , таким образом, сводится к тому, чтобы определить его положение относительно пирамиды  $OABC$ . И здесь возможны следующие случаи:

1.  $KL$  не проходит через пирамиду, значит для данного треугольника этот отрезок видим.

2. KL полностью лежит внутри пирамиды за треугольником (невидим);

3. KL полностью лежит внутри пирамиды перед треугольником (видим).

4. KL пересекает пирамиду перед треугольником (видим).

5. KL пересекает пирамиду за треугольником (видим, но частично). Зная координаты всех точек A, B, C, K, L, O несложно рассчитать, какая часть отрезка KL видима, а какая - нет.

6. KL пересекает и пирамиду и треугольник (видим частично).

Остается только выяснить, какой же случай из шести возможных произошел у нас. Это делается с помощью серии из нескольких тестов. Они проводятся с помощью математического аппарата из аналитической геометрии. Тесты эти стандартные, все исходные данные для них в программе уже есть (это координаты вершин тела) и потому оперативную память они почти не расходуют, но каковы затраты времени, Вы можете догадаться. В принципе, считают, что зависимость здесь квадратичная, т.е. если количество ребер в Вашем объекте увеличить в два раза, то скорость работы уменьшится в четыре раза. Конечно, существуют разнообразные приемы для повышения производительности, но это уже ухищрения программистов, свои для каждого конкретного случая.

#### 4. ПОЛЕЗНЫЕ СОВЕТЫ

Если Вы приступаете к созданию собственной анимации на компьютере, то Вам не помешают несколько полезных советов. Конечно все те хитрости и приемы, которые отработали профессионалы за более чем полвека мультипликации, нельзя внести на страницы никакой книги, но кое-что мы Вам все-таки подскажем. И прежде всего порекомендуем повнимательнее смотреть мультфильмы по телевизору и компьютерную графику в игровых программах. Вас ожидают удивительные открытия, которые Вы сможете с успехом использовать в собственных работах.

##### 1. Значение головы.

Голова, как известно, очень важная часть тела и не только потому, что в ней размещаются мозги. Обратите внимание на персонажей практически любого мультлика. Голова у них почти всегда преувеличена. Если обычно у человека ширина головы равна примерно половине ширины плеч (посмотрите на себя в зеркало), то в мультфильмах и в компьютерных играх она достигает ширины плеч, а бывает и еще больше.

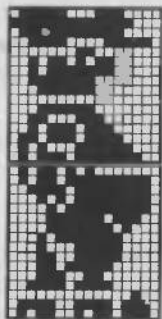


Рис. 54 Фрагмент из программы  
Everyone's a Wally

Это сделано не просто так, а для того, чтобы дать возможность выразить массу чувств и настроений через мимику лица. Это же помогает и отличать персонажей друг от друга. Посмотрите на Wally, героя игр "Three Weeks in Paradise", "Pija-magama" и др (рис. 54). У него голова занимает почти половину всего изображения.

А про всенародно любимого DIZZY мы и говорить не будем. Он такой забавный и веселый в какой-то степени потому, что по форме похож на яйцо и размер головы у него практически равен размеру всего тела.

### 2. Значение рук.

Руки после головы по важности идут на втором месте. Это тоже очень выразительный объект. Разведя их в стороны, можно выразить недоумение. Подняв их вверх, можно выразить радость. "Опустить руки" - это примерно то же самое, что упасть духом, согласно народному присловию.

Быстрыми движениями согнутых в локтях рук выражают спешку. Руки вытягивают вперед при столкновении с препятствием, руки отбрасывают назад при падении на спину.

### 3. Значение туловища.

Туловище для анимации - самый малоперспективный объект. При скромных возможностях нашего экранного разрешения из него в смысле динамики и выразительности ничего лучшего не выжмешь. Поэтому его надо разрабатывать как статический элемент, не изменяющий своей формы в процессе перемещений. Зато на нем могут быть использованы какие-либо декоративные и орнаментальные украшения.

### 4. Значение ног.

Ноги, в отличие от туловища, все-таки динамический объект, но, в отличие от рук и головы, маловыразительный. Парадоксально, но факт, что хоть все живое и перемещается с помощью ног, тем не менее им уделяется гораздо меньше внимания, чем рукам и голове.

Единственный случай, когда ноги становятся выразительными, это как раз тогда, когда герой — неподвижен. Вспомните, как Рокфорд нетерпеливо потопыкает ногой в программе Boulder Dash.

С ногами связан ряд профессиональных приемов. Во-первых, ноги часто вообще не изображают, пряча их под длинным баллахоном. Сравните, например, игры "Knight Lore" и "Pentagram" одной и той же фирмы Ultimate. Вы увидите, что в первой игре ноги героя хоть и слабо, но работают, а во второй они не видны. Упрощение позволило чуть приподнять быстродействие и в результате монстров во второй игре стало побольше и ведут они себя агрессивнее (динамичнее).

Во-вторых, если ноги и изображают, то довольно простыми средствами. Все-равно выразительности в них мало и при перемене зрения героев по экрану глаз пользователя за ними не следит. Ему достаточно, что они там есть. Практически, что Вы нарисуете дюжину спрайтов, описывающих фазы движения ног, что ограничитесь только парой, на конечный результат это мало повлияет.

В третьих, от ног иногда отказываются совсем для того, чтобы передать особую динамику движения. Американская студия "Ханна-Барбера" впервые применила трюк, который Вы все безусловно видели — когда герой начинает бежать, у него вместо ног рисуется облачко пыли.

С ногами же связан еще один трюк. Быстродвижущимся персонажам пририсовывают... третью ногу. Это также создает иллюзию динамичности и скорости.

#### 5. Задний план.

Вопрос выбора заднего плана очень непрост. Хочется, чтобы он был красивым и, в то же время, ему необходимо быть простым. Если уж его не сделать красивым, то что же тогда будет красивым, ведь разукрашивать спрайты не очень-то удается? Если его

сделать сложным, то во-первых могут быть проблемы с "кэшмигом" цветковых атрибутов, а во-вторых, он начнет перетягивать на себя внимание пользователя, а это понизит выразительность динамических персонажей.

Таким образом, Вам нужна золотая середина. К счастью, на "Спектруме" далеко не разбежишься и слишком сложный задний план нарисовать не получится. Но Вам важно для себя понять, что к этому и не надо стремиться, так как это серьезно усложняет Вашу задачу и при том не ссобо нужно. Здесь можно порекомендовать во-первых, использовать для заднего плана крупную графику и, во-вторых, сделать ее регулярной (черепица крыш, кирпичные стены, деревянные и бетонные заборы, деревья и кусты могут изображаться на разных экранах из одинаковых элементов). Поскольку глаз быстро привыкает к таким регулярным формам, то перестает на них реагировать, остается только общее благоприятное художественное впечатление. Например, после того, как Вы выйдете из парка, у Вас останется ощущение того, что Вы действительно были в парке, а сколько там было деревьев, каких и как они были нарисованы, Вы и не вспомните. Это особенность компьютерной анимации - все внимание уделяется только движущемуся объекту. Прочее - антураж.

Если же Вы начнете по-разному изображать деревья разных пород и размеров, то при переходе от экрана к экрану Ваше внимание начнет отвлекаться на задний план и пострадает художественное впечатление от анимации. Одним словом, чем проще средства, тем лучше результат.

#### 6. Двигать только то, что необходимо и не больше.

Представьте себе, что Ваш автобус едет по дороге. Спросим себя: "Что нам надо двигать на экране?" Вроде бы, естественно, автобус. Но не тут-то было. Очень и очень часто двигают на экране совсем не то, что движется на самом деле, а нечто другое. Посмотрите на рис.55. Можно, конечно, здесь было бы двигать и



автобус, но что с ним делать, когда он дойдет до края экрана? Это не вполне понятно. Во-первых, можно в этот момент подзагрузить новый экран и продолжить в том же духе. Но это неудобно, поскольку подгрузка нового экрана занимает большое время, возникает срыв в динамике игры. А потом снова та же проблема, когда мы дойдем до края нового экрана.

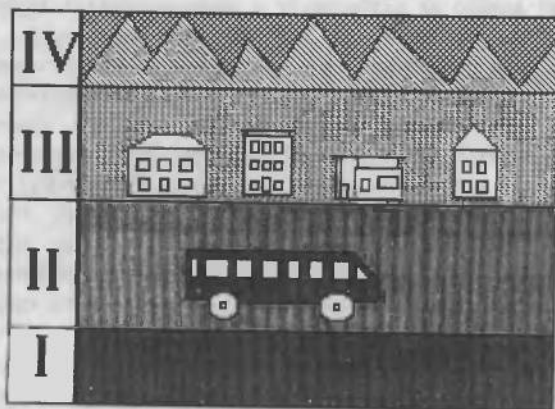


Рис. 55 Скроллинг в окнах I и III

Во-вторых, можно бы и не подгружать новый экран, но тогда пришлось бы делать горизонтальный скроллинг экрана, когда справа из-за границы выступает новый пейзаж, а слева он скрывается за кадром. Это, конечно возможно, но скроллировать целый экран - работа очень медленная во-первых, а во-вторых эти экраны страшно расходуют оперативную память Вашего компьютера.

Так что же делать? Ответ очень прост. Всегда надо подумывать, а нельзя ли двигать по экрану как можно меньше объектов. Если вернуться к нашему примеру с автобусом на рис. 55, то можно увидеть, что картина как бы представляет из себя четыре плана. Задний план - горы (IV). Средний план - придорожные постройки (III). Ближний план - газон и автомобиль на шоссе (I, II). Так вот, для того, чтобы передать движение автобуса, достаточно

двигать только средний план - полосу экрана (окно III) высотой в 3-5 знаков, на которой изображены придорожные постройки и полосу I - газон. Если их еще запустить с разными скоростями, т.е. полосу I двигать в два раза быстрее, чем полосу III - возникнет совершенно устойчивый эффект глубины пространства.

Все для этого у Вас есть. Окна III и I можно запустить на скроллинг под управлением от прерываний 2-го рода (процедура FN o(...)), рассмотренная выше), а спрайт автобуса - перемещать в небольших пределах вправо-влево под управлением от клавиатуры (процедура FN k(...), тоже рассмотренная выше).

Это намного эффективнее в смысле скорости и экономичнее в смысле памяти по сравнению с передвижениями всего экрана.

А если теперь вместо автобуса поставить бронетранспортер с крупнокалиберным пулеметом, а в придорожных постройках на среднем плане разместить засевших боевиков, обозначив их вспышками огнестрельного оружия (самих их рисовать не надо), то теперь можно не просто ехать по шоссе, а еще и лихо постреливать по сторонам - готовая игра.

#### 7. Движение к наблюдателю.

До сих пор мы говорили о движении объектов в плоскости экрана. Но, возможно, Вам захочется сделать такую анимацию, когда объекты двигаются к наблюдателю (от наблюдателя) и при этом увеличиваются (уменьшаются) в размерах. Должны Вас сразу разочаровать - средствами блочной графики это сделать невозможно, а в растровой графике - очень сложно. Решение своей задачи ищите в средствах векторной графики, а от применения цвета воздержитесь.

### 8. Преувеличение.

Утрирование изображений - основной прием в анимации. Мы уже говорили, что утрируют размеры головы. Но можно и нужно утрировать и другие важные в смысле выразительности детали.

Так, например, для транспортных средств (автомобили, поезда, тележки) практически всегда утрируют две вещи - колеса и фары (в зависимости откуда Вы смотрите). Автомобиль с колесами от трактора конечно меньше похож на настоящий автомобиль, но зато лучше привлекает взгляд и лучше производит впечатление автомобиля.

### 9. Динамика в статике.

Нечасто удается прибегать к высокой динамичности своей графики. Это требует сложной работы художника, быстрого действия от компьютера и рассеивает внимание играющего. Поэтому всегда, в любой сцене ищите как можно заменить динамику статикой. А делается это просто. В соответствии с законами физики динамические нагрузки, действующие на упругие тела, вызывают в них деформации. Вот утрируя (преувеличивая эти деформации) и передают динамику игры.

Рассмотрим пример. Вам нужно показать, как футболист наносит удар по мячу, после чего мяч летит, ударяется о кирпичную стену и отскакивает назад.

Вы можете сколько хотите прорисовывать разбег футболиста, показывать кадры удара и полета мяча, но все это будет очень сложно и все равно неестественно. Вам больше даст крупный план, в котором Вы покажете, как мяч проминается от удара ногой, как он сплющивается при ударе о стену и потом отлетает. Именно момент неестественного смятия мяча и передаст всю динамику ситуации

Вы не раз видели в мультфильмах, как автомобили растягиваются в момент старта и как они сжимаются при торможении. Если на экране у Вас джентльмен прогуливается с собачкой, то динамичку этого процесса можно показать неестественным растяжением поводка. Если на Вашего героя обрушился удар дубинкой по голове, можете показать, как он сминается в лепешку, а потом снова из нее возникает.

Фазы "сиятия" различных предметов и других деформаций - одни из самых любимых объектов компьютерных аниматоров.

**П Р И Л О Ж Е Н И Е****Образцы спрайтов для самостоятельного набора**

Для того, чтобы Вам было с чем поэкспериментировать мы привели в этой книге несколько десятков образцов шаблонов спрайтов для самостоятельного набора. Используя эти образцы, Вы и сами сможете подготовить свои спрайты для своих собственных программ.

Для ввода шаблонов в память можете воспользоваться следующей нехитрой программой (Загрузчик-1). Если же Вы перейдете от первых экспериментов к интенсивному программированию в динамической графике, то Вам потребуется более мощное средство для создания, редактирования и сохранения спрайтов. Думаем, что Вы без труда найдете как его создать или воспользуетесь более развитым загрузчиком, приведенным здесь же (Загрузчик-2). Он позволит не только вводить данные по спрайту, но и просматривать, что же у Вас получилось и вносить небольшие исправления.

**Загрузчик спрайтов-1.**

Загрузчик загружает Ваши спрайты, начиная с адреса 54600, принятого в данной книге в качестве базового адреса таблицы спрайтов.

```
10 LET adr=54600
20 FOR i=1 TO 63
30 INPUT "Give me a byte. ";b
40 POKE adr,b
50 PRINT adr,b
60 LET adr=adr+1
70 NEXT i
80 INPUT "Is it all? y/n? ";n$
```

```
90 IF n$="n" THEN GO TO 20
100 IF n$<>"y" THEN GO TO 80
110 STOP
```

### Загрузчик спрайтов-2.

Примечание: подчеркнутые символы A,B,C...I вводятся в графическом режиме (курсор G).

```
10 LET adr=54600
20 FOR n=1 TO 10 :REM номера спрайтов
30 GO SUB 400
40 FOR k=1 TO 63 :REM 63 байта в спрайте
50 INPUT "Give me a byte ";b$
60 IF b$="e" THEN GO TO 160 :REM если Вы при вводе спрайта
:ошибетесь и захотите внести
:изменение, нажмите клавишу E.
70 IF b$="f" THEN STOP :REM чтобы закончить работу,
:нажмите клавишу F.
80 IF b$="" THEN GO TO 50
90 IF CODE b$(1)<48 OR CODE b$(1)>57 THEN GO TO 50
100 LET b=VAL(b$)
110 IF b>255 OR b<0 THEN GO TO 50
120 LET address=adr+63*(n-1)+k-1
130 POKE address,b
140 GO SUB 500
150 GO SUB 600
160 IF b$="e" THEN GO SUB 700
170 NEXT k
180 NEXT n

400 REM Подпрограмма очищает первые 9 символов графики
:пользователя от A до I.
410 FOR i=1 TO 72
420 POKE USR "A"+i-1,0
```

```
430 NEXT 1
440 RETURN

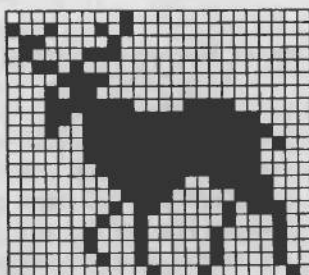
500 REM Подпрограмма печатает на экране результат Вашего
      ввода.
510 PRINT AT 0,0;"          <32 пробела>          "
520 PRINT AT 0,0;"SPRITE N ";n
530 PRINT AT 0,14;"BYTE N ";k
540 PRINT AT 0,24;"="
550 PRINT AT 0,26;b
560 RETURN

600 REM Подпрограмма рисует Ваш спрайт с помощью символов
      графики пользователя.
610 IF k<22 THEN POKE USR "A"+k-1,b: GO TO 640
620 IF k<43 THEN POKE USR "D"+k-22,b: GO TO 640
630 POKE USR "G"+k-43,b
640 PRINT AT 10,15;"ADG"
650 PRINT AT 11,15;"BEH"
660 PRINT AT 12,15;"CFI"
670 RETURN

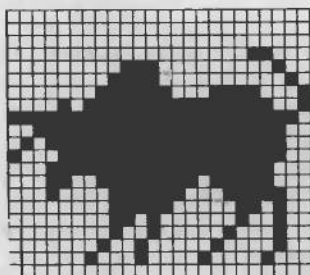
700 REM Подпрограмма позволяет вернуться к ранее введенному
      байту в случае ошибки и повторить ввод.
710 INPUT "Give me a number of byte (1...63) ";nb
720 LET k=nb-1
730 LET b$="0"
740 RETURN
```

Данные для ввода спрайта

128,145,096,067,052,015,022,031  
 027,019,003,003,001,000,000,000  
 001,002,002,001,000,064,064,128  
 128,000,000,000,195,255,255,255  
 255,255,252,120,176,032,032,032  
 032,033,000,000,000,000,000,000  
 000,192,240,248,244,240,240,248  
 056,092,068,132,132,132,002



Олень



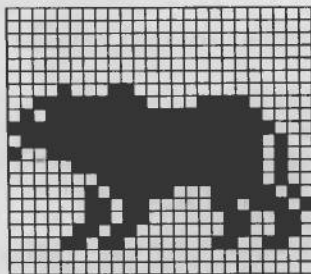
Буйвол

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,001,011  
 255,063,095,143,031,025,016,000  
 000,000,001,002,000,000,000,000  
 000,112,240,248,255,255,255,255  
 255,255,254,252,248,208,144,032  
 033,000,000,000,000,024,004,002  
 241,249,254,252,252,252,248,248  
 124,052,036,068,132,008,000

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,008,063  
 095,255,127,159,007,001,002,003  
 003,006,013,000,000,000,000,000  
 000,000,000,192,225,255,255,255  
 025,255,255,248,096,096,192,128  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,224,240,248,244,244,244,244  
 250,221,102,102,204,000,000

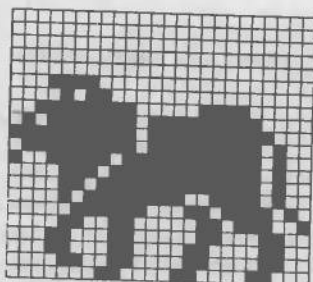


Тигр

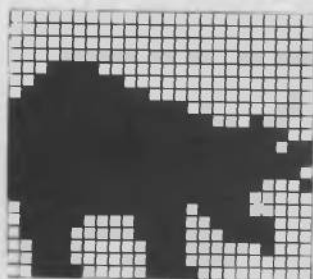


Данные для ввода спрайта

```
000,000,000,000,000,030,011,063
095,255,127,159,014,013,011,007
012,024,024,012,001,000,000,000
000,000,000,000,193,223,223,223
012,255,255,252,227,193,193,195
195,134,000,000,000,000,000,000
000,224,240,248,244,244,244,244
244,122,185,140,012,012,024
```



Лев



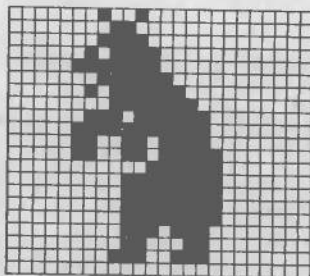
Белый медведь

Данные для ввода спрайта

```
000,000,000,000,030,063,127,255
255,255,255,255,255,255,255,127
121,120,056,056,060,000,000,000
000,000,128,224,252,255,255,255
251,255,255,255,253,060,060,028
028,030,000,000,000,000,000,000
000,000,016,252,251,255,254,241
224,224,248,120,008,000,000
```

Данные для ввода спрайта

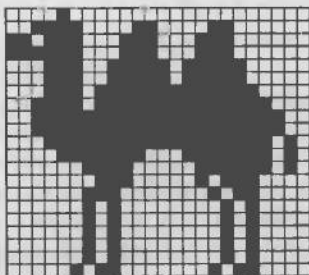
```
001,000,001,002,007,001,002,000
003,007,006,006,000,000,000,000
000,000,000,000,000,032,192,224
240,240,248,252,254,191,255,111
111,031,127,127,127,127,119,099
099,231,000,000,000,000,000,000
000,000,000,000,000,128,128,128
128,128,128,000,000,000,000
```



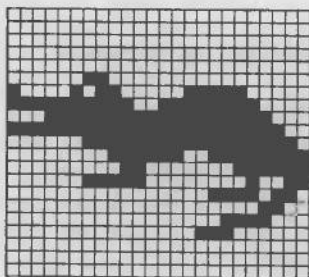
Бурый медведь

Данные для ввода спрайта

008,060,220,252,028,028,029,061  
 063,063,031,015,003,001,003,002  
 002,002,002,002,005,000,048,113  
 113,251,251,255,255,255,255,255  
 227,193,193,128,128,128,128,128  
 128,128,000,192,192,192,224,224  
 240,248,252,252,250,250,250,112  
 176,080,080,080,080,080,176



Верблюд



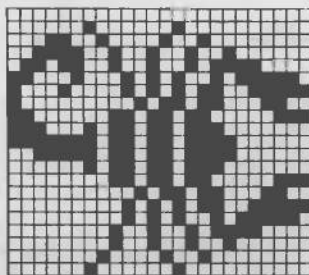
Крокодил

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,003,133,255  
 031,255,003,000,000,003,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,000,131,207,255,255,255  
 252,096,224,000,000,000,001,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 224,240,248,252,254,255,063,019  
 246,012,120,192,000,000,000

Данные для ввода спрайта

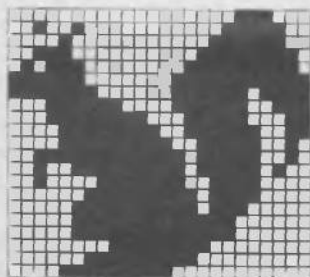
000,002,025,060,108,196,136,128  
 192,226,126,062,002,000,000,000  
 000,000,000,001,002,000,004,009  
 146,146,084,085,045,219,219,219  
 219,219,219,045,085,084,146,146  
 009,004,000,000,000,064,240,190  
 159,140,007,128,192,192,128,007  
 140,159,190,240,064,000,000



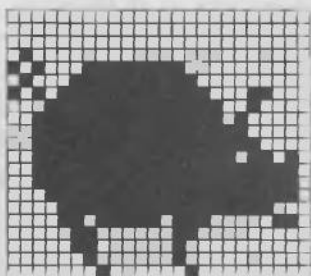
Скорпион

## Данные для ввода спрайта

000,036,008,056,092,252,254,031  
 031,015,015,063,039,033,003,007  
 007,007,000,003,015,000,000,000  
 001,003,007,007,135,227,243,249  
 253,253,252,254,254,255,255,255  
 254,248,056,124,252,254,254,255  
 239,231,227,243,242,242,244,240  
 240,224,192,192,000,000,000



Белка



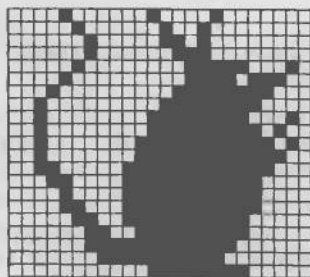
Поросенок

## Данные для ввода спрайта

000,000,000,064,163,071,175,031  
 063,063,063,063,063,063,031,015  
 013,006,006,002,001,000,000,000  
 000,252,254,255,255,255,255,255  
 255,255,255,255,255,247,006,004  
 004,002,000,000,000,000,000,000  
 024,144,160,224,240,218,254,254  
 254,248,006,000,000,000,000

## Данные для ввода спрайта

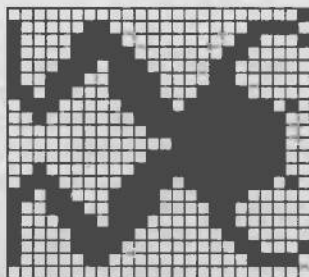
008,004,002,002,004,008,016,032  
 032,032,032,032,048,024,008,012  
 006,003,003,001,000,016,009,013  
 007,003,003,007,015,031,031,063  
 063,127,127,127,127,127,063,255  
 255,031,128,000,000,000,226,220  
 248,240,226,244,250,252,248,240  
 240,240,224,224,192,128,224



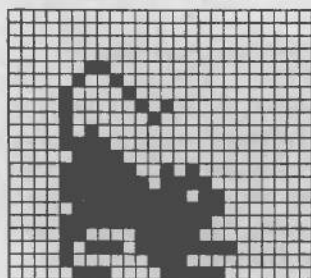
Мышка

Данные для ввода спрайта

000,131,132,135,141,156,216,112  
 032,000,000,000,032,112,216,156  
 000,135,135,131,000,000,000,128  
 192,060,240,241,123,063,031,007  
 031,063,123,241,240,224,192,001  
 000,000,001,030,049,096,192,192  
 013,250,252,252,252,252,252,025  
 224,192,192,096,049,030,001



лягушка



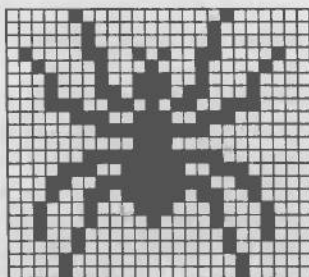
Котенок

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,003,004,008,008  
 008,010,015,007,015,015,015,007  
 015,012,011,008,007,000,000,000  
 000,000,128,064,040,016,000,000  
 128,202,239,253,255,255,062,191  
 028,015,000,000,000,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 128,128,000,000,192,000,128

Данные для ввода спрайта

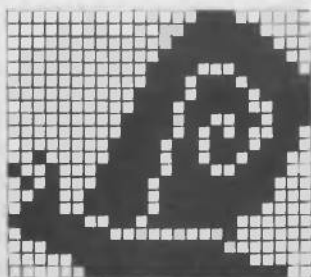
004,002,002,067,033,017,017,028  
 007,001,000,003,014,025,019,034  
 034,036,004,008,008,000,000,000  
 041,017,057,187,214,057,255,056  
 255,124,255,125,056,016,000,000  
 000,000,064,128,128,132,008,016  
 016,112,192,000,000,128,224,048  
 144,136,136,072,064,032,032



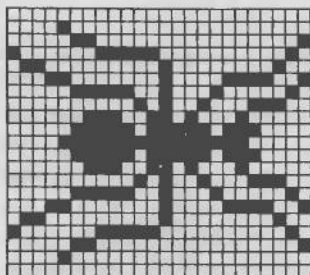
Паук

Данные для ввода спрайта

```
000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,000,032,145,081,051,115
252,127,031,007,003,001,003,007
015,030,029,061,059,123,122,246
246,247,239,239,239,223,000,255
255,255,192,240,248,252,062,223
239,231,055,166,238,220,060,248
248,240,192,064,128,224,252
```



Улитка



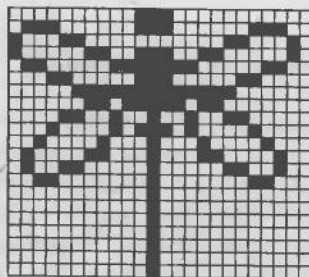
Муравей

Данные для ввода спрайта

```
000,008,006,129,096,024,007,000
003,007,015,007,003,000,007,024
096,129,006,008,000,000,000,000
240,008,008,200,041,154,223,255
223,154,041,200,008,008,240,000
000,000,000,000,001,002,004,121
130,028,032,112,224,112,032,028
130,121,004,002,001,000,000
```

Данные для ввода спрайта

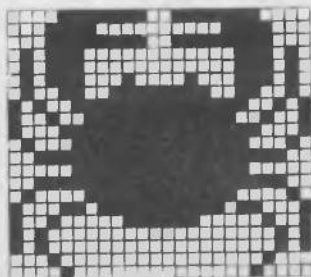
```
000,112,140,131,096,024,007,003
012,016,033,067,076,048,000,000
000,000,000,000,000,056,056,000
057,254,056,255,125,146,186,017
017,016,016,016,016,016,016,016
016,016,000,028,098,130,012,048
192,128,096,016,008,132,100,024
000,000,000,000,000,000,000
```



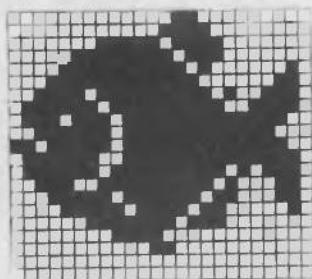
Стрекоза

Данные для ввода спрайта

000,001,001,001,000,000,000,015  
 031,063,063,127,127,127,255,255  
 255,195,129,001,007,224,223,240  
 255,227,112,056,158,207,247,255  
 255,255,255,255,255,207,135,000  
 024,244,000,255,000,255,254,254  
 028,000,128,192,224,240,240,240  
 240,240,224,192,000,000,000



Краб



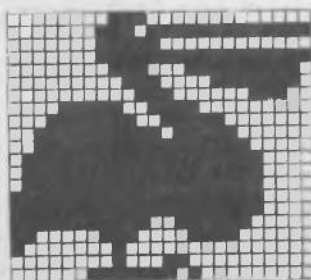
Пирания

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,000,016,040,048,016,008  
 121,138,243,032,081,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 067,172,200,079,036,227,033,195  
 130,067,000,000,000,048,108,112  
 112,056,028,014,254,018,034,066  
 132,008,240,176,016,024,012

Данные для ввода спрайта

015,030,031,092,092,092,076,167  
 147,143,071,063,007,063,067,141  
 144,160,160,016,008,231,000,231  
 000,000,066,255,255,255,255,255  
 255,255,255,255,255,126,000,000  
 000,000,240,120,248,058,058,050  
 034,229,201,241,226,252,224,252  
 194,177,009,005,005,008,016



Пеликан

## Данные для ввода спрайта

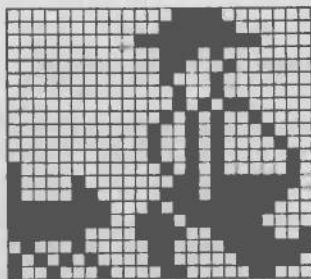
```

000,000,000,000,001,002,098,224
240,127,127,127,240,224,098,002
001,000,000,000,000,004,009,018
148,085,085,086,046,127,255,255
255,127,046,086,085,085,148,018
009,004,192,000,096,158,048,062
113,198,152,224,192,224,152,198
113,062,048,158,096,000,192

```



Орел



Шериф

## Данные для ввода спрайта

```

000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,000,000,128,132,134,255
255,252,068,170,145,007,015,063
014,012,008,004,005,010,018,018
018,010,006,014,023,059,060,024
024,012,128,192,240,128,064,128
128,096,144,136,132,130,130,254
252,248,240,249,127,062,024

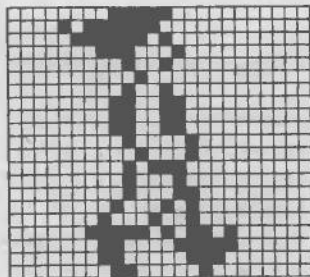
```

## Данные для ввода спрайта

```

000,011,007,001,000,000,000,000
000,000,000,000,000,000,000,000
001,003,001,001,000,248,240,232
196,072,032,072,204,204,204,066
034,092,068,070,138,018,235,135
131,193,000,000,000,000,000,000
000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,000,064,192,128,000

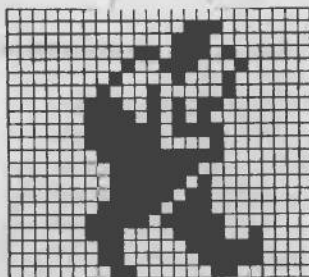
```



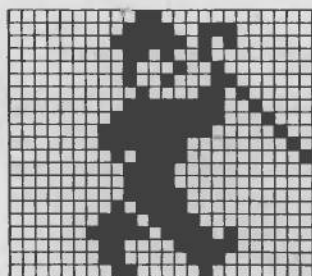
Гном

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,001,003  
 003,003,003,001,000,000,000,001  
 003,003,001,001,000,000,003,007  
 055,078,132,016,149,213,247,240  
 255,254,125,251,247,239,135,131  
 129,192,000,128,000,064,032,064  
 064,128,000,128,128,128,000,000  
 000,000,128,144,240,240,192



Горбун



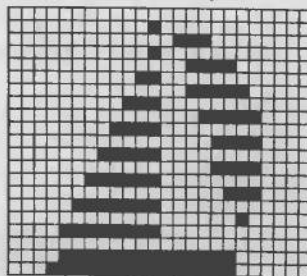
Чарли Чаплин

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,001,001,000,000,000,000,000  
 001,003,001,001,000,048,121,253  
 105,068,072,033,127,255,255,252  
 156,120,120,124,188,222,239,135  
 131,193,000,192,064,000,128,192  
 160,144,136,004,002,001,000,000  
 000,000,000,064,192,128,000

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,000,001,000,003,000,007  
 000,015,000,015,031,000,016,007  
 016,003,048,003,112,001,240,000  
 240,000,240,000,240,000,240,000  
 255,255,000,000,000,000,192,000  
 224,000,240,000,240,000,240,000  
 112,000,032,000,000,192,192

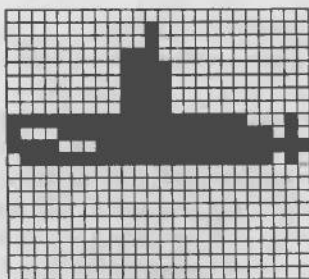


Яхта

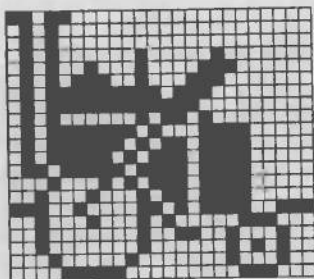


Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,000,000,000  
 255,143,241,127,000,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,016,016  
 112,120,120,120,120,255,255,255  
 255,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,226,250,255,250,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000



Подводная лодка



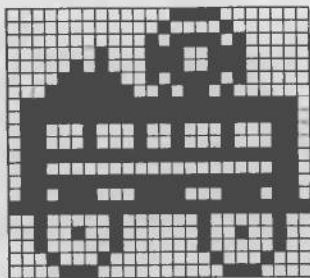
Паровоз

Данные для ввода спрайта

216,080,080,080,082,087,095,095  
 088,095,095,095,111,017,034,228  
 034,032,032,016,015,000,000,000  
 032,033,035,247,254,041,213,173  
 093,189,093,045,053,040,038,032  
 064,128,000,000,000,128,192,128  
 000,000,000,224,224,224,224,224  
 224,231,056,068,084,068,056

Данные для ввода спрайта

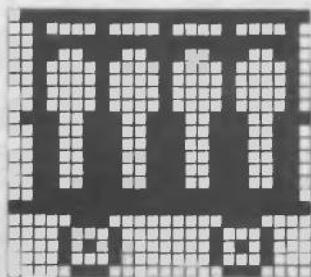
000,000,000,001,005,015,031,127  
 127,098,098,127,096,127,110,255  
 032,036,032,017,014,007,011,023  
 028,028,151,203,255,255,036,036  
 255,000,255,060,255,129,129,129  
 000,000,128,064,160,224,224,160  
 064,254,254,070,070,254,006,254  
 118,255,004,036,004,136,112



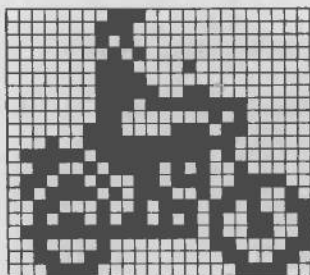
Тендер

Данные для ввода спрайта

127,033,063,051,033,033,033,033  
 115,051,051,051,051,051,063,255  
 007,008,010,008,007,255,008,255  
 156,008,008,008,008,156,156,156  
 156,156,156,255,255,000,128,128  
 128,000,255,066,254,230,066,066  
 066,066,231,230,230,230,230,230  
 254,255,112,136,168,136,112



Вагон



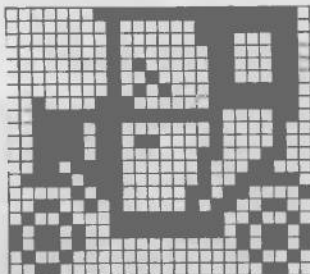
Мотоциклист

Данные для ввода спрайта

000,001,001,000,001,001,001,001  
 001,003,019,125,050,109,094,049  
 033,127,033,051,030,224,192,064  
 160,194,224,243,223,128,135,255  
 255,245,055,185,046,106,254,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,224,160,096,192,064,032,060  
 114,211,153,153,195,102,060

Данные для ввода спрайта

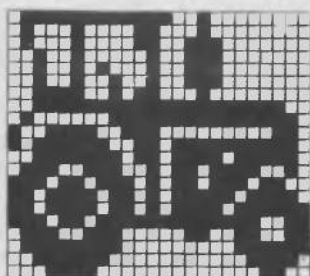
001,000,000,000,000,000,000,032  
 063,061,061,061,055,123,005,050  
 072,180,180,072,048,255,129,129  
 128,160,144,168,192,255,128,176  
 129,129,129,131,130,255,255,000  
 000,000,254,254,198,198,198,198  
 254,254,134,132,132,140,024,062  
 097,204,146,173,045,018,012



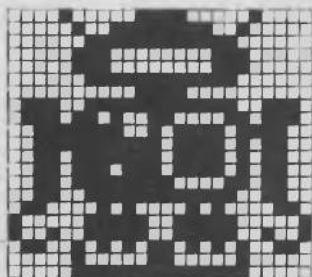
Старинный автомобиль

Данные для ввода спрайта

127,068,068,036,037,036,060,063  
 064,158,191,063,115,237,222,222  
 237,115,127,063,030,249,049,051  
 019,019,147,177,255,255,112,055  
 183,150,214,215,215,255,131,128  
 000,000,000,000,128,128,128,128  
 032,252,254,006,254,190,242,236  
 222,191,243,051,063,030,012



Трактор



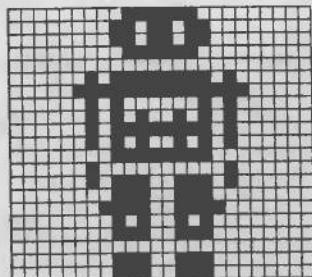
Робот-1

Данные для ввода спрайта

003,004,003,007,007,003,000,115  
 118,063,063,055,055,055,051,097  
 131,147,101,004,007,060,255,255  
 000,000,255,060,255,152,151,247  
 247,119,248,255,066,231,231,090  
 024,255,016,032,192,224,224,192  
 000,206,110,188,188,172,172,108  
 204,134,193,201,166,032,224

Данные для ввода спрайта

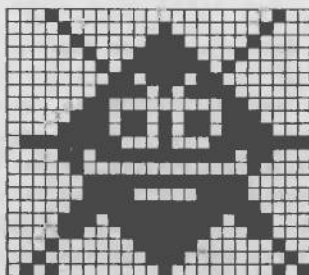
000,000,000,000,000,002,007,002  
 002,002,002,000,002,002,000,001  
 000,000,000,000,000,126,219,219  
 126,000,255,255,129,165,255,165  
 255,000,231,231,231,165,231,000  
 231,231,000,000,000,000,000,064  
 224,064,064,064,064,000,064,064  
 000,128,000,000,000,000,000



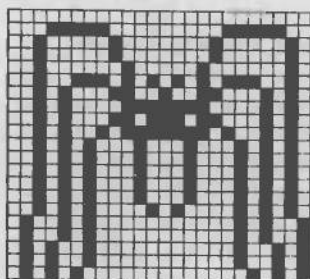
Робот-2

Данные для ввода спрайта

016,008,004,002,001,000,001,003  
 007,015,127,013,004,003,003,007  
 014,012,016,032,080,000,008,028  
 062,127,221,235,000,107,107,136  
 255,000,255,193,255,255,127,062  
 028,008,004,008,016,032,064,128  
 192,096,112,120,255,216,016,224  
 224,240,184,024,004,002,005



Инопланетянин



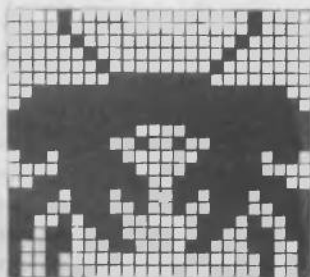
Паук-привидение

Данные для ввода спрайта

000,031,032,032,032,039,040,040  
 040,041,042,042,042,042,042,042  
 074,074,082,082,084,000,000,128  
 128,065,085,201,127,221,127,034  
 034,034,034,020,000,000,000,000  
 000,000,000,124,130,130,002,114  
 138,010,138,074,042,042,042,042  
 042,042,041,041,037,037,021

Данные для ввода спрайта

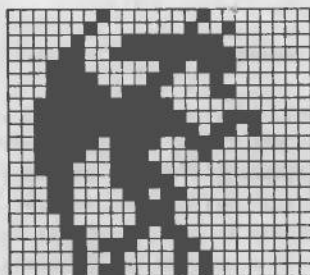
008,008,004,002,001,000,063,127  
 255,255,255,111,015,063,247,231  
 203,217,152,144,144,000,000,000  
 000,000,255,255,255,255,195,036  
 129,195,231,102,036,129,129,195  
 000,000,016,016,032,064,128,000  
 252,254,255,255,255,246,240,252  
 239,231,211,155,025,009,009



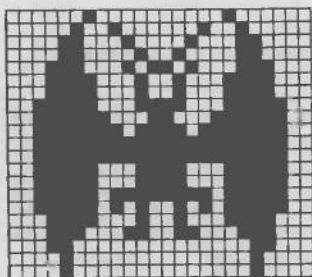
Коснокраб

Данные для ввода спрайта

001,002,004,012,028,030,031,063  
 063,063,062,060,056,024,024,024  
 008,012,005,004,005,001,002,127  
 255,013,024,112,248,252,254,243  
 225,240,248,108,056,056,108,198  
 133,133,000,064,128,192,192,128  
 192,000,112,208,128,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000



Ванпир-1



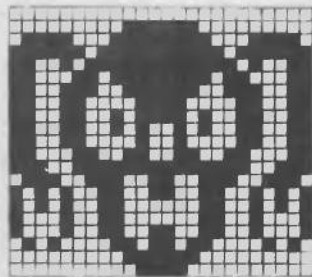
Ванпир-2

Данные для ввода спрайта

002,004,012,012,028,030,030,062  
 063,063,063,063,062,062,062,062  
 030,028,024,008,008,000,129,066  
 036,090,036,036,060,024,189,255  
 255,060,060,255,165,036,102,000  
 000,000,064,032,048,048,056,120  
 120,124,252,252,252,252,124,124  
 124,124,120,056,024,016,016

Данные для ввода спрайта

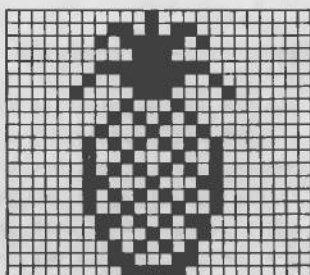
000,000,120,253,203,198,206,204  
 204,204,204,198,231,115,169,169  
 137,137,080,000,000,000,126,255  
 255,255,255,126,060,189,165,036  
 102,255,153,153,129,129,153,219  
 126,060,000,000,030,191,211,099  
 115,051,051,051,051,099,231,206  
 149,149,145,145,010,000,000



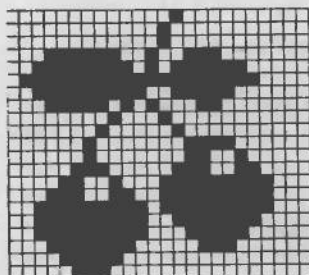
Привидение

Данные для ввода спрайта

000,000,001,000,001,002,004,000  
 000,001,002,002,002,003,002,002  
 001,001,000,000,000,016,214,125  
 056,255,124,056,068,170,017,170  
 068,170,017,170,068,171,017,170  
 198,124,000,000,000,000,000,128  
 064,000,000,000,128,128,128,128  
 128,128,000,000,000,000,000



Ананас



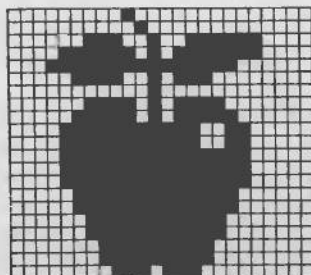
Вишня

Данные для ввода спрайта

000,000,000,031,063,127,063,031  
 000,001,002,002,007,012,028,063  
 063,063,031,015,007,008,016,016  
 039,175,255,167,080,136,004,003  
 003,007,143,207,239,231,227,193  
 128,000,000,000,000,128,224,240  
 192,000,000,000,192,032,048,248  
 248,248,240,224,192,000,000

Данные для ввода спрайта

000,000,003,015,031,007,000,003  
 007,015,015,015,015,015,007,007  
 003,003,001,001,000,064,032,147  
 215,255,151,016,215,215,254,254  
 255,255,255,255,255,255,255,255  
 255,238,000,000,224,240,192,000  
 000,128,192,096,096,224,224,224  
 192,192,128,128,000,000,000



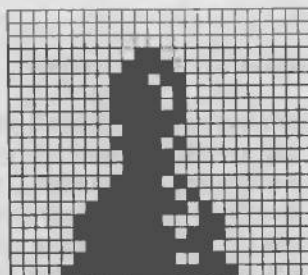
Яблоко

## Данные для ввода спрайта

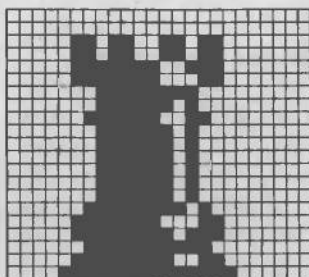
```

000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,000,000,000,000,001,003
007,007,003,007,015,000,048,120
236,244,244,252,120,048,120,244
120,120,244,250,253,241,251,255
249,255,000,000,000,000,000,000
000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,128,128,000,128,192

```



Пешка



Ладья

## Данные для ввода спрайта

```

000,000,006,006,007,007,001,001
003,001,001,001,001,001,001,003
007,007,003,007,015,000,000,205
205,243,241,254,250,243,250,250
250,250,250,250,253,241,251,255
249,255,000,000,128,128,128,128
000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,128,128,000,128,192

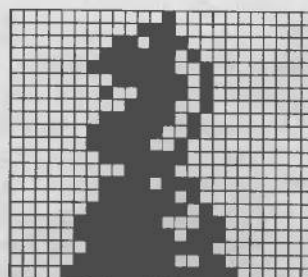
```

## Данные для ввода спрайта

```

000,000,000,001,003,000,001,000
001,003,003,001,000,001,001,003
007,007,003,007,015,008,056,220
250,249,253,061,121,250,242,228
252,120,238,250,253,241,251,255
249,255,000,000,000,000,000,000
000,000,000,000,000,000,000,000
000,000,128,128,000,128,192

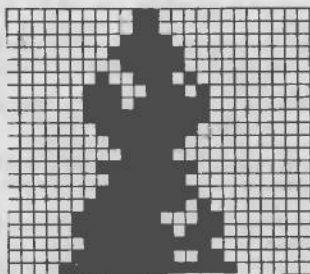
```



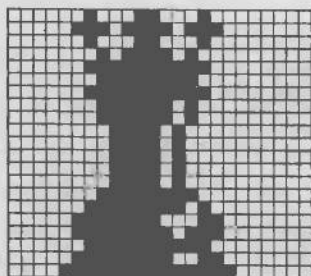
Конь

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,000,001,003,003  
 003,001,000,000,001,000,001,003  
 007,007,003,007,015,048,048,120  
 252,124,058,157,191,255,254,252  
 120,254,252,254,253,241,251,255  
 249,255,000,000,000,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,128,128,000,128,192



Слон



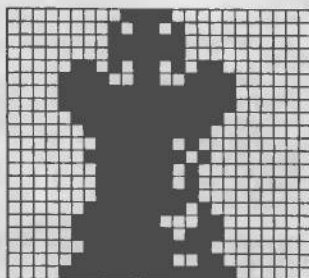
Фарзь

Данные для ввода спрайта

002,007,002,001,003,001,003,001  
 001,000,000,000,000,000,001,003  
 007,007,003,007,015,049,123,049  
 122,255,254,255,250,250,244,244  
 244,244,244,254,253,241,251,255  
 249,255,000,128,000,000,000,000  
 000,000,000,000,000,000,000,000  
 000,000,128,128,000,128,192

Данные для ввода спрайта

000,000,000,000,006,015,015,015  
 007,003,001,003,001,001,001,003  
 007,007,003,007,015,120,180,252  
 252,181,051,255,255,255,255,250  
 253,250,250,250,253,241,251,255  
 249,255,000,000,000,000,128,192  
 192,192,128,000,000,000,000,000  
 000,000,128,128,000,128,192



Король